

Title (en)
LIFT AND CARRY TRUCK.

Title (de)
HUBLADER.

Title (fr)
CHARIOT DE LEVAGE ET DE TRANSPORT.

Publication
EP 0063154 A1 19821027 (EN)

Application
EP 81903023 A 19811015

Priority
US 19742480 A 19801016

Abstract (en)
[origin: WO8201363A1] A lift and carry truck, such as a forklift truck, is designed to prevent tip over when lifting a heavy load outside the truck's wheel base. Once lifted the load is shifted to a point near the truck's center of gravity for transport. The truck has a body (10 or 310) and a plurality of ground engaging transport wheels (12, 314 or 318) which define a polygon of normal stability. A lift and carry device (14 or 300) is movably mounted on the body (10 or 310) being driven by drive (16 or 316) back and forth between a lift position in which the center of gravity of the combined load and truck is or may be outside the polygon and a carry position in which the center of gravity of the combined load and truck is within the polygon of normal stability. At least one outrigger stabilizer (18 or 36) mounted on the body (10 or 310) is moved by drive mechanism (34, 104, 108 or 308) back and forth between a stabilizing position in which it engages the ground outside the polygon of normal stability and a transport position in which the stabilizer (18 or 306) is retracted and does not interfere with movement of the lift and carry truck. The lift and carry truck is collapsible for storage under a cargo truck (200) for transportation to a work site.

Abstract (fr)
Chariot de levage et de transport, tel qu'un chariot a fourche, concu de maniere a eviter un renversement lors du levage d'une charge importante a l'exterieur de la base de sustentation des roues du chariot. Lorsque la charge a ete soulevee, elle est deplacee jusqu'a un point proche du centre de gravite du chariot pour le transport. Le chariot possede un corps (10 ou 310) et une pluralite de roues de transport reposant sur le sol (12, 314 ou 318) qui definissent un polygone de sustentation de stabilite normale. Un dispositif (14 ou 300) de levage et de transport est monte de maniere mobile sur le corps (10 ou 310) et est entraine par l'entrainement (16 ou 316) en avant et en arriere entre une position de levage dans laquelle le centre de gravite de la charge et du chariot combines se trouve ou peut se trouver a l'exterieur du polygone de sustentation et une position de transport dans laquelle le centre de gravite de la charge et du chariot combines se trouve a l'interieur du polygone de sustentation de stabilite normale. Au moins une patte transversale de stabilisation (18 ou 36) montee sur le corps (10 ou 310) est deplacee par le mecanisme d'entrainement (34, 104, 108 ou 308) en avant et en arriere entre une position de stabilisation dans laquelle ce stabilisateur repose sur le sol a l'exterieur du polygone de sustentation de stabilite normale et une position de transport dans laquelle le stabilisateur (18, ou 306) est retire et n'interfere pas avec le mouvement du chariot de levage et de transport. Le chariot de levage et de transport peut etre replie et range sous le pont d'un camion (200) pour le transport jusqu'au site d'utilisation.

IPC 1-7
B66F 9/06; **B60S 9/12**

IPC 8 full level
B66F 9/06 (2006.01); **B66F 9/065** (2006.01); **B66F 9/075** (2006.01); **B66F 9/10** (2006.01)

CPC (source: EP)
B66F 9/06 (2013.01); **B66F 9/065** (2013.01); **B66F 9/0655** (2013.01); **B66F 9/07559** (2013.01); **B66F 9/07563** (2013.01); **B66F 9/10** (2013.01)

Designated contracting state (EPC)
AT CH DE FR GB LU NL SE

DOCDB simple family (publication)
WO 8201363 A1 19820429; EP 0063154 A1 19821027

DOCDB simple family (application)
US 8101387 W 19811015; EP 81903023 A 19811015