

Title (en)

METHOD AND MEANS FOR DETERMINATION OF THE POSITION OF A WORK ARM.

Title (de)

VERFAHREN UND VORRICHTUNG ZUR BESTIMMUNG DER LAGE EINES ARBEITSARMS.

Title (fr)

PROCEDE ET MOYEN DE DETERMINATION DE LA POSITION D'UN BRAS DE TRAVAIL.

Publication

EP 0087414 A1 19830907 (EN)

Application

EP 81902573 A 19810902

Priority

SE 8100246 W 19810902

Abstract (en)

[origin: WO8300834A1] Method of determining the position of a robot or manipulator arm or the like such that the position determination will be totally independent of material deformations and plays which may occur for great loads on the arm. This is accomplished by sensing the position of the robot or manipulator arm (1) in relation to an independent, unloaded arm (2), whose position may be accurately determined and which is arranged in connection with the work arm (2). The invention also related to a robot or manipulator arm arranged for such position determination.

Abstract (fr)

Procédé de détermination de la position d'un robot ou d'un bras manipulateur ou autre de manière à ce que la détermination de la position soit totalement indépendante des déformations des matériaux et du jeu pouvant avoir lieu pour de grandes charges s'exerçant sur le bras. Ceci est effectué en détectant la position du bras robotisé ou manipulateur (1) par rapport à un bras indépendant non chargé (2), dont la position peut être déterminée de manière précise et qui est agencé en association au bras de travail (2). L'invention concerne également un bras manipulateur ou de robot conçu pour une telle détermination de position.

IPC 1-7

B25J 9/00; **B25J 19/00**

IPC 8 full level

B25J 9/04 (2006.01); **B25J 9/16** (2006.01); **B25J 18/00** (2006.01); **B25J 19/02** (2006.01)

CPC (source: EP)

B25J 9/046 (2013.01); **B25J 9/1692** (2013.01); **B25J 18/002** (2013.01); **B25J 19/02** (2013.01)

Designated contracting state (EPC)

AT CH DE FR GB LI LU NL

DOCDB simple family (publication)

WO 8300834 A1 19830317; EP 0087414 A1 19830907

DOCDB simple family (application)

SE 8100246 W 19810902; EP 81902573 A 19810902