

Title (en)  
UNIVERSAL CLEANING APPARATUS.

Title (de)  
UNIVERSELLES REINIGUNGSGERÄT.

Title (fr)  
DISPOSITIF UNIVERSEL DE NETTOYAGE.

Publication  
**EP 0102388 A1 19840314 (EN)**

Application  
**EP 83901281 A 19830301**

Priority  
US 35339182 A 19820301

Abstract (en)  
[origin: WO8303071A1] A universal abrasive cleaning apparatus comprising a plurality of arms (16) which are rotatably connected in series with one another. A plurality of nozzles (20) are connected to the distal end of the series of arms (16) by means of a nozzle support (18). Conduit means (30) interconnecting the nozzles to the source of abrasive and fluid are disposed within the interior of each arm thereby protecting the conduits from damage during manipulation of the arms. The proximal end of the series of arms is connected to a drum (22) rotatably disposed within a housing (24). The drum is powered by a motor. A brake mechanism (96) is connected to the housing for braking the drum (22) during operation of the motor. An actuator means (36) is connected to each of the arms for rotating the arms about their respective axis of rotation. The actuator means is controlled manually or by a microcomputer. The microcomputer receives rotational position information from sensor means and directs the stream of abrasive and fluid emitted from the nozzles (20) to trace a particular geometric pattern thereby cleaning an area of the work surface.

Abstract (fr)  
Dispositif universel de nettoyage par abrasion comprenant une pluralité de bras (16) reliés entre eux de manière rotative. Une pluralité d'ajutages (20) sont reliés à l'extrémité distale de la série de bras (16) au moyen d'un support d'ajutage (18). Des organes de conduites (30) reliant les ajutages à la source d'abrasifs et de fluides sont disposés à l'intérieur de chaque bras abritant ainsi les conduites de tout endommagement pendant la manipulation des bras. L'extrémité proximale des séries de bras est reliée à un tambour (22) logé de manière rotative à l'intérieur d'une enceinte (24). Le tambour est entraîné par un moteur. Un mécanisme de frein (96) est relié à l'enceinte de manière à freiner le tambour (22) pendant le fonctionnement du moteur. Un dispositif d'actionnement (36) est relié à chacun des bras de manière à les faire tourner autour de leurs axes de rotation respectifs. Le dispositif d'actionnement est commandé soit manuellement soit par un micro-ordinateur. Le micro-ordinateur reçoit des informations sur la position de rotation à partir d'un détecteur et dirige le jet de fluide et d'abrasifs émis par les ajutages (20) de manière à tracer un motif géométrique particulier, nettoyant ainsi une zone de la surface de travail.

IPC 1-7  
**B24C 3/00**

IPC 8 full level  
**B24C 3/06** (2006.01)

CPC (source: EP)  
**B24C 3/06** (2013.01)

Designated contracting state (EPC)  
AT BE CH DE FR GB LI LU NL SE

DOCDB simple family (publication)  
**WO 8303071 A1 19830915**; EP 0102388 A1 19840314; FI 833876 A0 19831024; FI 833876 A 19831024

DOCDB simple family (application)  
**US 8300283 W 19830301**; EP 83901281 A 19830301; FI 833876 A 19831024