

## Title (en)

System for the detection of a predetermined obstacle on the way of a ground vehicle

## Publication

**EP 0136956 A2 19850410 (FR)**

## Application

**EP 84401966 A 19841002**

## Priority

FR 8315696 A 19831003

## Abstract (en)

The invention relates to an obstacle-detection system for land vehicles. This system comprises means for detecting a predetermined obstacle situated in the path of a vehicle (6). The predetermined obstacle is, for example, another vehicle (5; 7) travelling in front of the first vehicle in the same direction, or a vehicle which may be situated in its path, for example in the approach to a crossroads. In a preferred embodiment, the vehicle which must detect the obstacle is equipped with a receiver (R6) receiving directly a wave emitted by an emitter (E5; E7) placed on the vehicle (5; 7) forming an obstacle and emitting directly backwards in the opposite direction to that in which it is travelling. As soon as the vehicle (6) equipped with a receiver (R6) enters into the zone of emission of an emitter (E5; E7), the user of the said vehicle is warned of the presence of the obstacle which may be situated in front of him, and knows that this obstacle represents a potential danger. In proximity to bends, the tops of inclines and crossroads, repeating stations controlled by the signal emitted from a vehicle are used in order to re-emit a signal in the direction or directions for which it represents a danger. A vehicle which enters into the re- emission zone is then warned. The waves used are preferably electromagnetic waves. <IMAGE>

## Abstract (fr)

L'invention est relative à un système détecteur d'obstacle pour des véhicules terrestres. Ce système comporte des moyens pour détecter un obstacle prédéterminé se trouvant sur le trajet d'un véhicule (6). L'obstacle prédéterminé est par exemple un autre véhicule (5;7) circulant devant le premier véhicule dans le même sens, ou un véhicule risquant de se trouver sur son trajet, par exemple à l'approche d'un carrefour. Dans un mode de réalisation préféré, le véhicule qui doit détecter l'obstacle est muni d'un récepteur (R6) recevant directement une onde émise par un émetteur (E5;E7) placé sur le véhicule (5;7) faisant obstacle et émettant directement vers l'arrière dans les sens opposé à la marche. Dès lors que le véhicule (6) équipé d'un récepteur (R6) entre dans la zone d'émission d'un émetteur (E5;E7), l'utilisateur dudit véhicule est averti de la présence de l'obstacle risquant de se trouver devant lui, et sait que cet obstacle représente un danger potentiel. A proximité des virages, des sommets de côtes, des carrefours, des stations répéteurs commandées par le signal émis à partir d'un véhicule sont utilisées pour réémettre un signal dans la ou les directions pour lesquelles il représente un danger. Un véhicule qui rentre dans la zone de réémission est alors averti. De préférence les ondes utilisées sont les ondes électro-magnétiques.

## IPC 1-7

**G08G 1/16**

## IPC 8 full level

**G08G 1/16** (2006.01)

## CPC (source: EP)

**G08G 1/163** (2013.01)

## Cited by

GB2291995A; EP0962908A3; FR2699467A1; EP0775921A1; GB2204435A; EP0962906A3; WO9931639A1; US6264334B1; US6367936B2; US6433705B2; US6696975B2

## Designated contracting state (EPC)

DE FR GB IT

## DOCDB simple family (publication)

**EP 0136956 A2 19850410; EP 0136956 A3 19850515; FR 2558266 A1 19850719**

## DOCDB simple family (application)

**EP 84401966 A 19841002; FR 8315696 A 19831003**