

Title (en)
Three-position hand lever.

Title (de)
Dreilagengriff.

Title (fr)
Manette à trois positions.

Publication
EP 0361241 A2 19900404 (DE)

Application
EP 89117138 A 19890915

Priority
DE 8812349 U 19880929

Abstract (en)
A three-position hand lever for a robot control is provided with a push button (T), which reliably triggers the following functions: push button (T) not pressed - stop function, push button (T) in centre position - release signal, push button (T) fully pressed - stop function. A contact arrangement (K, KS) is provided for this purpose which has a make contact (KS), which starting from a stop function in the case of non-actuation of the button (T), effects the release signal given a defined actuation, and which given spasmodic actuation moves the make contact (KS) back into the initial position via a mechanical deflection system (G, HE, ST). <IMAGE>

Abstract (de)
Ein Dreilagengriff für eine Robotersteuerung ist mit einem Drucktaster (T) versehen, der sicher die folgenden Funktionen auslöst: Drucktaster (T) nicht gedrückt - Stoppfunktion, Drucktaster (T) in Mittellage - Freigabesignal, Drucktaster (T) voll gedrückt - Stoppfunktion. Dazu ist eine Kontaktanordnung (K,KS) vorgesehen, die einen Schließkontakt (KS) aufweist, der ausgehend von einer Stoppfunktion beim Nichtbetätigen des Tasters (T) beim definierten Betätigen das Freigabesignal bewirkt und der über eine mechanische Umlenkung (G,HE,ST) beim krampfartigen Betätigen den Schließkontakt (KS) in die Ausgangsstellung zurückbewegt.

IPC 1-7
H01H 13/50

IPC 8 full level
H01H 13/50 (2006.01)

CPC (source: EP)
H01H 13/506 (2013.01); **H01H 2300/028** (2013.01)

Cited by
US7777146B2

Designated contracting state (EPC)
AT CH DE ES FR GB IT LI SE

DOCDB simple family (publication)
DE 8812349 U1 19890727; EP 0361241 A2 19900404; EP 0361241 A3 19911121

DOCDB simple family (application)
DE 8812349 U 19880929; EP 89117138 A 19890915