

Title (en)
SCANNING OBSTACLE DETECTION APPARATUS.

Title (de)
ABTASTENDER HINDERNISDETEKTOR.

Title (fr)
APPAREIL DE DETECTION D'OBSTACLES PAR BALAYAGE.

Publication
EP 0377680 A1 19900718 (EN)

Application
EP 88910394 A 19881017

Priority
US 21876888 A 19880714

Abstract (en)
[origin: WO9000746A1] An apparatus (10) for detecting obstacles in the path of a work vehicle (12), in which a transducer (14) produces radiant energy, receives radiant energy reflected from an obstacle and produces an obstacle detected signal in response to receiving the reflected radiant energy. A rotatable reflector (16) projects the radiant energy produced by the transducer (14) radially outwardly from the work vehicle (12) and directs the reflected radiant energy back to the transducer (14). An encoder (24) produces an enable signal in response to predetermined positions of the rotatable reflector (17) and is located along the same axis of rotation as the optical reflector (17). Zone control logic (32) receives the obstacle detected signal and the enable signal and produces a vehicle control signal if both signals are present.

Abstract (fr)
Dans l'appareil décrit (10), qui sert à détecter la présence d'obstacles sur la trajectoire d'un véhicule utilitaire (12), un transducteur (14) produit une énergie de rayonnement, reçoit l'énergie de rayonnement réfléchie par un obstacle et produit un signal de détection d'obstacle en réponse à la réception de l'énergie de rayonnement réfléchie. Un réflecteur rotatif (16) projette l'énergie de rayonnement produite par le transducteur (14) radialement vers l'extérieur depuis le véhicule utilitaire (12) et renvoie l'énergie de rayonnement réfléchie vers le transducteur (14). Un codeur (24) produit un signal de validation en réponse à des positions prédéterminées du réflecteur rotatif (17) et est disposé le long du même axe de rotation que le réflecteur optique (17). Une unité logique de commande de zone (32) reçoit le signal de détection d'obstacle et le signal de validation et produit un signal de commande de véhicule lorsque les deux signaux sont présents.

IPC 1-7
G01S 17/88; G05D 1/02

IPC 8 full level
B60R 21/00 (2006.01); **B60W 30/00** (2006.01); **B61B 13/00** (2006.01); **B66F 9/24** (2006.01); **G01S 17/42** (2006.01); **G01S 17/931** (2020.01); **G05D 1/02** (2006.01)

CPC (source: EP)
G01S 17/42 (2013.01); **G01S 17/931** (2020.01); **G05D 1/0244** (2024.01); **G05D 1/0272** (2024.01)

Citation (search report)
See references of WO 9000746A1

Designated contracting state (EPC)
DE FR GB SE

DOCDB simple family (publication)
WO 9000746 A1 19900125; EP 0377680 A1 19900718; JP H03500452 A 19910131

DOCDB simple family (application)
US 8803573 W 19881017; EP 88910394 A 19881017; JP 50951688 A 19881017