

Title (en)

DEVICE FOR CONTROLLING THE DISPLACEMENT OF A TOOL ALONG THE EDGE OF GLASS PANES.

Title (de)

VORRICHTUNG ZUM STEUERN DER BEWEGUNG EINES WERKZEUGS LANGS DES RANDES VON GLASSCHEIBEN.

Title (fr)

DISPOSITIF DE COMMANDE DU DEPLACEMENT D'UN OUTIL LE LONG DU BORD DE VITRES.

Publication

EP 0547095 A1 19930623 (DE)

Application

EP 91915476 A 19910905

Priority

- DE 4028485 A 19900907
- DE 4033585 A 19901023
- EP 9101677 W 19910905

Abstract (en)

[origin: WO9204521A1] A device has a horizontal conveyor (1) upon which the glass panes (4) are transported, supported by a supporting device (2) which defines with its supporting front face a glass pane running plane (3), a tool (18) for working on the glass panes (4) along their edges and a drive motor for moving the tool (18) in a direction parallel to the glass pane running plane (3) and transverse to the transport direction (5). In order to control the displacement of the tool (18), electronic line scanning cameras (8) are oriented in relation to the glass pane running plane (3) in such a way that the scanning lines that lie on the glass pane running plane or that are parallel thereto extend in a perpendicular direction to the transport direction (5). In order to measure the conveying distance, a displacement sensor (15) synchronized with the horizontal conveyor (1) is provided. The signals from the line scanning cameras (8) and from the displacement sensor (15) are supplied to an evaluating computer (16) which controls the tool (18).

Abstract (fr)

Un dispositif comprend un convoyeur horizontal (1) sur lequel les vitres (4) sont transportées tout en étant soutenues par un organe de support (2) qui définit avec sa face antérieure de support un plan (3) de déplacement des vitres, un outil (18) d'usinage des vitres (4) le long de leur bord et un moteur d'entraînement qui déplace l'outil (18) parallèlement au plan (3) de déplacement des vitres et transversalement au sens de déplacement (5). Afin de commander le déplacement de l'outil (18), des caméras électroniques (8) à balayage horizontal sont orientées par rapport au plan (3) de déplacement des vitres de sorte que les lignes de balayage situées sur le plan de déplacement des vitres ou parallèles à celui-ci s'étendent perpendiculairement au sens de transport (5). Un capteur de déplacement (15) synchronisé avec le convoyeur horizontal (1) permet de mesurer le trajet de déplacement. Les signaux émis par les caméras (8) à balayage horizontal et par le capteur de déplacement (15) sont transmis à un ordinateur d'évaluation (16) qui commande l'outil (18).

IPC 1-7

E06B 3/66

IPC 8 full level

E06B 3/66 (2006.01); **E06B 3/673** (2006.01)

CPC (source: EP US)

E06B 3/67365 (2013.01 - EP US); **E06B 3/6733** (2013.01 - EP US); **E06B 3/67339** (2013.01 - EP US); **E06B 2003/67378** (2013.01 - EP US)

Citation (search report)

See references of WO 9204521A1

Designated contracting state (EPC)

AT BE CH DE DK ES FR GB GR IT LI LU NL SE

DOCDB simple family (publication)

WO 9204521 A1 19920319; AT E108002 T1 19940715; DE 4033585 A1 19920312; DE 4033585 C2 19920625; DE 59102085 D1 19940804; EP 0547095 A1 19930623; EP 0547095 B1 19940629; US 5319186 A 19940607

DOCDB simple family (application)

EP 9101677 W 19910905; AT 91915476 T 19910905; DE 4033585 A 19901023; DE 59102085 T 19910905; EP 91915476 A 19910905; US 98353693 A 19930302