

Title (en)

Method and apparatus to detect the contact position of two parts where at least one part is mobile.

Title (de)

Vorrichtung und Verfahren zum Bestimmen der Kontaktposition zwischen zwei Teilen von denen mindestens eine Mobil ist.

Title (fr)

Procédé et dispositif de détection, dans une machine, de la position de venue en contact de deux pièces dont l'une au moins est mobile.

Publication

**EP 0557198 A1 19930825**

Application

**EP 93400420 A 19930218**

Priority

FR 9202047 A 19920221

Abstract (en)

The present invention relates to a method and to a device for detecting, in a machine, the position at which two components (1, 2), at least (1, 2) of which can move, come into overall contact with respect to the other. This device is characterised in that it comprises a movement detection device (15) associated with the receiving component (2) mounted so that it can idle, this device including a movement sensor (16) emitting a signal as soon as the receiving component starts to move, means (11, 12) for identifying the instantaneous position of the movable component (2) and a signal processing circuit (14) to which are connected the means (11, 12) for identifying the movable component (2) and of the sensor (16) so as to record the position reached by the movable component (2) at the moment at which the receiving component just starts to be set into motion. <IMAGE>

Abstract (fr)

La présente invention concerne un procédé et un dispositif de détection, dans une machine, de la position de contact de deux pièces (1,2) dont l'une au moins (2) est mobile, dans son ensemble, par rapport à l'autre. Ce dispositif est caractérisé en ce qu'il comprend un dispositif de détection de mouvement (15) associé à la pièce réceptrice (2) montée folle, ce dispositif comportant un capteur de mouvement (16) émettant un signal dès le début d'un mouvement de la pièce réceptrice, des moyens (11,12) de repérage de la position instantanée de la pièce mobile (2) et un circuit de traitement de signaux (14) auxquels sont connectés les moyens (11,12) de repérage de la pièce mobile (2) et le capteur (16) de manière à enregistrer, la position atteinte par la pièce mobile (2) au moment où la pièce réceptrice commence juste à être mise en mouvement. <IMAGE>

IPC 1-7

**B41F 7/20; B41F 13/38**

IPC 8 full level

**B41F 33/08** (2006.01); **B41F 13/34** (2006.01); **B41F 33/00** (2006.01); **B41F 33/14** (2006.01)

CPC (source: EP)

**B41F 13/34** (2013.01); **B41F 33/0072** (2013.01)

Citation (search report)

- [A] US 4132166 A 19790102 - BUGNONE ALDO
- [A] DE 491084 C

Cited by

EP1018426A1; EP0875377A1; EP0718101A1; US5657694A; EP0627309A1; US5517919A; US5622114A; WO03035398A1

Designated contracting state (EPC)

CH DE GB LI NL SE

DOCDB simple family (publication)

**EP 0557198 A1 19930825; EP 0557198 B1 19960619**; DE 69303192 D1 19960725; DE 69303192 T2 19970220; FR 2687605 A1 19930827; FR 2687605 B1 19940429; JP H0671867 A 19940315

DOCDB simple family (application)

**EP 93400420 A 19930218**; DE 69303192 T 19930218; FR 9202047 A 19920221; JP 2912593 A 19930218