

Title (en)

A DEVICE FOR AIMING AT A MOBILE TARGET AND DIRECTING AN ANTI-AIRCRAFT GUN OR THE LIKE AT SAME.

Title (de)

VORRICHTUNG ZUR AUSRICHTUNG AUF EIN BEWEGLICHES ZIEL UND ZUR FÜHRUNG EINER FLUGABWEHRKANONE ODER ÄHNLICHEM AUF BESAGTES ZIEL.

Title (fr)

DISPOSITIF DE POINTAGE VERS UNE CIBLE MOBILE ET DE GUIDAGE D'UN CANON ANTI-AERIEN SUR LADITE CIBLE.

Publication

**EP 0580701 A1 19940202 (EN)**

Application

**EP 92909132 A 19920408**

Priority

- SE 9101148 A 19910417
- SE 9200226 W 19920408

Abstract (en)

[origin: WO9218823A1] A device for aiming at a mobile target and to direct an anti-aircraft gun is comprising servomotors for directing the barrel, an aiming unit with field glasses (8) and a device for ranging as well as a calculating unit. The aiming unit is pivotally held on a support (2, 5) fixated to the barrel. Means (11) are provided for directly and indirectly measuring the sight line angular velocity. The calculating unit calculates the required lead angle and offset angle of the barrel and is sending corresponding signals to the servomotors. The device is functioning in three phases: during a phase I the barrel angular velocities have a fixed relationship with the sight line angular pivoting achieved by manual action from a neutral position, a series of range measures are taken and the calculating unit is calculating a preliminary target path and target speed, during phase II the range measuring is stopped and the barrel is directed corresponding to the preliminary target path and target speed, during phase III another series of range measures is taken and the calculating unit is calculating definitively the target speed and thereby the correct lead angle and offset angle of the barrel direction, whereby the servomotors are directing the barrel.

Abstract (fr)

Le dispositif décrit comprend des servomoteurs qui dirigent le canon, un viseur avec jumelles (8), un dispositif télémétrique et une calculatrice. Le viseur est maintenu pivotant sur un support (2, 5) fixé au canon. Des moyens (11) sont prévus pour mesurer directement et indirectement la vitesse angulaire de déplacement de la ligne de visée. La calculatrice calcule l'angle de correction requis et l'angle de déport du canon, et envoie des signaux de correction correspondants aux servomoteurs. Le dispositif fonctionne en trois phases. Pendant la phase I les vitesses angulaires du canon ont un rapport fixe avec le déplacement angulaire de la ligne de visée. Cette opération est effectuée manuellement en partant d'une position neutre. Une série de mesures télémétriques est effectuée et le bloc de calcul calcule une trajectoire de cible et la vitesse de la cible préliminaires. Pendant la phase II le télémétrage est interrompu et le canon est orienté en fonction de la trajectoire de cible et de la vitesse de la cible préliminaires. Pendant la phase III une autre série de mesures télémétriques est effectuée et la calculatrice calcule définitivement la vitesse de la cible et donc également l'angle de correction exacte ainsi que l'angle de déport du canon, les servomoteurs effectuant l'orientation du canon.

IPC 1-7

**F41G 3/06**; **F41G 5/08**

IPC 8 full level

**F41G 3/06** (2006.01); **F41G 5/08** (2006.01)

CPC (source: EP)

**F41G 3/06** (2013.01); **F41G 5/08** (2013.01)

Citation (search report)

See references of WO 9218823A1

Designated contracting state (EPC)

BE CH DE FR GB IT LI NL

DOCDB simple family (publication)

**WO 9218823 A1 19921029**; AU 1659892 A 19921117; DE 69200849 D1 19950119; DE 69200849 T2 19950413; EP 0580701 A1 19940202; EP 0580701 B1 19941207; FI 107295 B 20010629; FI 934557 A0 19931015; FI 934557 A 19931015; NO 306579 B1 19991122; NO 933737 L 19931018; SE 468330 B 19921214; SE 9101148 D0 19910417; SE 9101148 L 19921018

DOCDB simple family (application)

**SE 9200226 W 19920408**; AU 1659892 A 19920408; DE 69200849 T 19920408; EP 92909132 A 19920408; FI 934557 A 19931015; NO 933737 A 19931018; SE 9101148 A 19910417