

Title (en)
Apparatus and method for moving buildings

Title (de)
Vorrichtung und Verfahren zum Bewegen von Bauwerken

Title (fr)
Dispositif et procédé pour déplacer des bâtiments

Publication
EP 0747535 A1 19961211 (DE)

Application
EP 96107589 A 19960513

Priority
DE 29507608 U 19950511

Abstract (en)
The hydraulic jacks (2) set up at points of contact (3) with a building to be moved are supplied from their own hydraulic motors (4) connected to control units (6,7) on a common data bus line (8) from the computer (9). A displacement sensor (5) is provided at each point of contact and wired to the corresponding control unit. Either of these can operate as a master unit having direct connection to the computer, with a printer (11) for easy following of the movement. Interchange of master and slave functions is possible by means of a code plug or switch.

Abstract (de)
Vorgeschlagen werden eine Vorrichtung zum Bewegen von Bauwerken und ein Verfahren zum Betreiben einer solchen Vorrichtung. Die Vorrichtung ist mit einer dezentralen Hydraulik und einer dezentralen Meß- und Regeltechnik ausgestattet. Dementsprechend umfaßt sie mindestens eine an jeder Angriffsposition (3) des zu bewegenden Bauwerks angreifenden hydraulische Triebstelle (2), wobei jeder Angriffsposition (3) bzw. der zugeordneten Triebstelle (2) mindestens ein eigenes Hydraulikaggregat (4) und eine eigene Steuereinheit (6, 7) zugeordnet sind, so daß das Hydraulikaggregat (4) und die Steuereinheit (6, 7) in unmittelbarer Nähe der Angriffsposition (3) anordenbar sind, und wobei die einzelnen Steuereinheiten (6, 7) an eine gemeinsame Datenbus-Leitung (8) angeschlossen sind. Außerdem ist jeder Angriffsposition (3) mindestens ein Weggeber (5) zugeordnet. An die Datenbus-Leitung (8) ist ein Rechner (9) angeschlossen. Die Meßwertauswertung und Steuerung der Triebstellen (2) erfolgt durch die jeweils zugeordnete Steuereinheit (6, 7). Die Datenbus-Leitung (8) dient zum direkten Datenaustausch zwischen den einzelnen Steuereinheiten (6, 7). Eine der Steuereinheiten (6, 7) dient als Mastersteuerung (6), indem sie den Zugriff der einzelnen Steuereinheiten (6, 7) auf die Datenbus-Leitung (8) regelt. Der Rechner (9) ist zur Eingabe von externen Steuerbefehlen an die Datenbus-Leitung (8) angeschlossen.
<IMAGE>

IPC 1-7
E02D 1/00; **B66F 3/46**

IPC 8 full level
B66F 3/46 (2006.01); **E02D 1/00** (2006.01); **E04G 23/06** (2006.01)

CPC (source: EP)
E04G 23/06 (2013.01); **E04G 23/065** (2013.01); **E04G 2025/047** (2013.01)

Citation (search report)
• [A] GB 2278101 A 19941123 - P S CORP [JP], et al
• [A] DE 3618072 A1 19871203 - GERB ELEKTRONIK GMBH [DE]
• [A] PATENT ABSTRACTS OF JAPAN vol. 018, no. 249 (M - 1604) 12 May 1994 (1994-05-12)

Cited by
CN103398697A; CN104876149A; NL1004956C2; FR2823521A1; CN107161903A; US10662043B2; WO2014056081A1; WO9830488A1; US9611128B2; US10569999B2

Designated contracting state (EPC)
DE FR GB

DOCDB simple family (publication)
DE 29507608 U1 19950727; DE 19611573 A1 19961114; DE 19611573 C2 20000511; DE 59604726 D1 20000427; EP 0747535 A1 19961211; EP 0747535 B1 20000322

DOCDB simple family (application)
DE 29507608 U 19950511; DE 19611573 A 19960323; DE 59604726 T 19960513; EP 96107589 A 19960513