

## Title (en)

Method and device for imaging and visualising ambient conditions of an obstacle approached by a commercial vehicle

## Title (de)

Verfahren und Vorrichtung zur bildlichen Erfassung und Visualisierung von Umgebungsbedingungen an einem von einem Nutzfahrzeug anzufahrenden Hindernis

## Title (fr)

Procédé et dispositif de détection et de visualisation imagée de conditions d'environnement sur un véhicule utilitaire s'approchant d'un obstacle

## Publication

**EP 2528050 A1 20121128 (DE)**

## Application

**EP 12000752 A 20120204**

## Priority

DE 102011102549 A 20110526

## Abstract (en)

The method involves attaching several cameras (4-9) in the obstacles (1) so as to capture two-dimensional image of the obstacle. The two-dimensional image of the obstacle is transmitted by transmission unit (11) to vehicle-side receiver unit (12) installed in vehicle (10) for displaying the two-dimensional image in display device (16). An independent claim is included for device for acquiring and visualizing environmental conditions of vehicle.

## Abstract (de)

Die Erfindung betrifft ein Verfahren und eine Vorrichtung zur bildlichen Erfassung und Visualisierung von Umgebungsbedingungen an einem von einem Nutzfahrzeug (10), insbesondere von einem Lastkraftwagen und/oder von einem Bus, anzufahrenden wenigstens einen Hindernis (1), bei dem an dem wenigstens einen Hindernis (1) eine Bilderfassungseinrichtung angebracht ist, mittels der nutzfahrzeugspezifische Daten des sich an das wenigstens eine Hindernis (1) annähernden Nutzfahrzeuges (10) bildlich erfasst und mittels einer Übertragungseinrichtung (11) drahtlos an eine nutzfahrzeugseitige Empfängereinheit (12) übertragen und mittels einer Anzeigeeinrichtung (16) zur Anzeige gebracht werden. Erfindungsgemäß ist die Bilderfassungseinrichtung durch wenigstens eine Kamera (4 bis 9; 18a, 18b, 18c) gebildet, die so an dem wenigstens einen Hindernis (1) angebracht ist, dass diese ein vorzugsweise wenigstens zweidimensionales Bild der Hindernisumgebung mitsamt dem sich an das wenigstens eine Hindernis (1) annähernden Nutzfahrzeug (10) aufnimmt, wobei dieses Bild in Echtzeit an die Empfängereinheit (12) übertragen und von der Anzeigeeinrichtung (16) angezeigt wird.

## IPC 8 full level

**E04H 6/42** (2006.01); **G08G 1/16** (2006.01); **H04N 7/18** (2006.01)

## CPC (source: EP RU)

**G08G 1/163** (2013.01 - EP RU); **G08G 1/168** (2013.01 - EP); **G08G 1/168** (2013.01 - RU)

## Citation (applicant)

DE 102005036794 A1 20070208 - DAIMLER CHRYSLER AG [DE]

## Citation (search report)

- [XY] JP 2002054320 A 20020220 - YAZAKI CORP
- [YA] US 2010201815 A1 20100812 - ANDERSON DOUG [US], et al
- [IY] EP 2184208 A1 20100512 - TOYOTA JIDOSHOKKI KK [JP]
- [A] WO 0182627 A1 20011101 - BBNT SOLUTIONS LLC [US]
- [E] EP 2418123 A1 20120215 - VALEO SCHALTER & SENSOREN GMBH [DE]

## Cited by

EP3243194A4; US10373503B2

## Designated contracting state (EPC)

AL AT BE BG CH CY CZ DE DK EE ES FI FR GB GR HR HU IE IS IT LI LT LU LV MC MK MT NL NO PL PT RO RS SE SI SK SM TR

## Designated extension state (EPC)

BA ME

## DOCDB simple family (publication)

**EP 2528050 A1 20121128**; **EP 2528050 A8 20130220**; **EP 2528050 B1 20171227**; BR 102012012459 A2 20130625; BR 102012012459 B1 20200924; BR 102012012459 B8 20201117; CN 102795223 A 20121128; CN 102795223 B 20180612; DE 102011102549 A1 20121129; DE 102011102549 A8 20130307; RU 2012118037 A 20131110; RU 2613036 C2 20170314

## DOCDB simple family (application)

**EP 12000752 A 20120204**; BR 102012012459 A 20120524; CN 201210165758 A 20120525; DE 102011102549 A 20110526; RU 2012118037 A 20120502