

Title (en)
CRANE SYSTEM

Title (de)
KRANSYSTEM

Title (fr)
SYSTÈME DE GRUE

Publication
EP 2962976 A1 20160106 (DE)

Application
EP 15171007 A 20150608

Priority
DE 102014109146 A 20140630

Abstract (en)

[origin: US2015375969A1] A crane system for transporting and optionally lifting and lowering a load has an elongated beam, a carriage that can move along the beam, a grab on the carriage for picking up and carrying a load, and an electrical drive for displacing the carriage along the beam. A sensor can detect a force applied to the load to move the load relative to the beam. An electronic controller connected between the sensor and the drive can shift the carriage on the beam by the drive in a direction and at a rate comparable to a direction and magnitude of the force applied to the load carried by the pickup means relative to the carriage and/or beam and detected by the sensor means.

Abstract (de)

Kranksystem (1) zum Transportieren und gegebenenfalls Anheben und Absenken von Lasten, zumindest bestehend aus einem an Auflagern befestigbaren Kranlängsprofil (2) und einem entlang des Kranlängsprofils (2) verschiebbaren Fahrwerk (3) mit Mitteln (5) zur Aufnahme oder Halterung von Lasten, wobei die Verschiebung des Fahrwerks (3) entlang des Kranlängsprofils (2) mittels eines elektromotorischen Antriebes (4) erfolgt, dadurch gekennzeichnet, dass zwischen Fahrwerk (3) und Lastaufnahmemittel (5) eine Kraftaufnahme- und Kraftumwandlungseinheit (6) angeordnet ist, die zur Steuerung des elektromotorischen Antriebes (4) mit diesem verbunden ist, die mindestens einen Sensor (7) zur Erkennung der von einem Bediener beim manuellen Verschieben einer angehängten Last erzeugten mechanischen Kraftimpulse für die Verschieberichtung und die Verschiebedauer aufweist, die ferner eine elektronische Steuerung aufweist, die die erkannten Kraftimpulse in Steuersignale zur Steuerung des elektromotorischen Antriebs (4) umwandelt und den elektromotorischen Antrieb (4) entsprechend der erkannten und umgewandelten Kraftimpulse steuert.

IPC 8 full level

B66C 13/22 (2006.01); **B66C 9/02** (2006.01)

CPC (source: EP US)

B66C 9/14 (2013.01 - US); **B66C 11/00** (2013.01 - US); **B66C 13/06** (2013.01 - US); **B66C 13/22** (2013.01 - EP US); **B66C 9/02** (2013.01 - EP US)

Citation (search report)

- [XA] EP 0965556 A1 19991222 - TECHNOROP AUTOMATION [FR]
- [X] US 2006226106 A1 20061012 - ZAGUROLI JAMES JR [US]
- [X] WO 0232804 A2 20020425 - GORBEL INC [US]
- [X] DE 102012220035 A1 20130508 - GM GLOBAL TECH OPERATIONS INC [US], et al

Designated contracting state (EPC)

AL AT BE BG CH CY CZ DE DK EE ES FI FR GB GR HR HU IE IS IT LI LT LU LV MC MK MT NL NO PL PT RO RS SE SI SK SM TR

Designated extension state (EPC)

BA ME

DOCDB simple family (publication)

EP 2962976 A1 20160106; EP 2962976 B1 20170913; CN 105217473 A 20160106; DE 102014109146 A1 20151231;
US 2015375969 A1 20151231

DOCDB simple family (application)

EP 15171007 A 20150608; CN 201510384630 A 20150630; DE 102014109146 A 20140630; US 201514744391 A 20150619