

Title (en)

SENSOR ASSEMBLY FOR THE OPTIMIZED NAVIGATION OF A MOBILE ROBBOT UNIT

Title (de)

SENSORANORDNUNG FÜR DIE OPTIMIERTE NAVIGATION EINER MOBILEN ROBOTEREINHEIT

Title (fr)

SYSTÈME DE CAPTEUR POUR LA NAVIGATION OPTIMISÉE D'UNE UNITÉ DE ROBOT MOBILE

Publication

EP 3254593 A1 20171213 (DE)

Application

EP 17174464 A 20170606

Priority

- AT 1272016 U 20160607
- AT 1402016 U 20160613

Abstract (de)

Die Erfindung betrifft eine Beleuchtungsvorrichtung (1) für ein Leuchtmittel, insbesondere eine LED, beinhaltend ein Betriebsgerät (9) und einen Sensor (5), wobei der Sensor (5) Umgebungsdaten an eine mobile Robotereinheit (2) überträgt.

IPC 8 full level

A47L 9/00 (2006.01); **A47L 9/30** (2006.01)

CPC (source: EP)

A47L 9/009 (2013.01); **A47L 9/30** (2013.01); **A47L 2201/04** (2013.01)

Citation (search report)

- [X] EP 1746477 A2 20070124 - LG ELECTRONICS INC [KR]
- [X] DE 10164278 A1 20021031 - SAMSUNG KWANGJU ELECTRONICS CO [KR]
- [XA] EP 0159553 A1 19851030 - NDC TECHNOLOGIES INC [US]
- [X] US 2012158282 A1 20120621 - PARK NAM-SHIK [KR]

Designated contracting state (EPC)

AL AT BE BG CH CY CZ DE DK EE ES FI FR GB GR HR HU IE IS IT LI LT LU LV MC MK MT NL NO PL PT RO RS SE SI SK SM TR

Designated extension state (EPC)

BA ME

DOCDB simple family (publication)

EP 3254593 A1 20171213

DOCDB simple family (application)

EP 17174464 A 20170606