

Title (en)
SYSTEM FOR MOTION COMPENSATION BETWEEN TWO OBJECTS, VEHICLE WITH THE SYSTEM, FIXED STRUCTURE WITH THE SYSTEM
AND METHOD USING THE SYSTEM

Title (de)
SYSTEM ZUR BEWEGUNGSKOMPENSATION ZWISCHEN ZWEI OBJEKTEN, FAHRZEUG MIT DEM SYSTEM, FESTSTEHENDE STRUKTUR
MIT DEM SYSTEM UND VERFAHREN MIT DEM SYSTEM

Title (fr)
SYSTÈME DE COMPENSATION DE MOUVEMENT ENTRE DEUX OBJETS, VÉHICULE DOTÉ DUDIT SYSTÈME, STRUCTURE FIXE DOTÉE
DUDIT SYSTÈME ET PROCÉDÉ DOTÉ DUDIT SYSTÈME

Publication
EP 3722197 A1 20201014 (DE)

Application
EP 20167485 A 20200401

Priority
DE 102019205186 A 20190411

Abstract (de)
System zur Bewegungskompensation zwischen zwei Objekten, Fahrzeug mit dem System, feststehende Struktur mit dem System und Verfahren
mit dem SystemEs ist offenbart, dass eine Relativbewegung zwischen zwei Objekten ständig gemessen wird. Die Bewegungsinformation wird zur
Kompensation der Bewegung beim Andocken einer Brücke oder eines anderen Elements von dem einen an den anderen Körper genutzt, um eine
Zielposition zu treffen und beizubehalten.

IPC 8 full level
B63B 27/30 (2006.01)

CPC (source: EP)
B63B 27/30 (2013.01); **B63B 2017/0072** (2013.01)

Citation (applicant)
MONSON H. HAYES: "Statistical Digital Processing and Modelling", article "Recursive Least Squares"

Citation (search report)

- [Xl] WO 2015044898 A1 20150402 - ROLLS ROYCE CANADA LTD [CA]
- [Xl] DE 102014220597 A1 20160414 - BOSCH GMBH ROBERT [DE]
- [Xl] US 2018244505 A1 20180830 - GUYMON DAVID LEE [US], et al
- [Xl] WO 2009141675 A1 20091126 - FMC TECHNOLOGIES SA [FR], et al

Cited by
CN113232768A; CN113104153A; EP3988439A1

Designated contracting state (EPC)
AL AT BE BG CH CY CZ DE DK EE ES FI FR GB GR HR HU IE IS IT LI LT LU LV MC MK MT NL NO PL PT RO RS SE SI SK SM TR

Designated extension state (EPC)
BA ME

DOCDB simple family (publication)
EP 3722197 A1 20201014; DE 102019205186 A1 20201015

DOCDB simple family (application)
EP 20167485 A 20200401; DE 102019205186 A 20190411