(1) Veröffentlichungsnummer:

0 004 930

**A1** 

(12)

## **EUROPÄISCHE PATENTANMELDUNG**

(21) Anmeldenummer: 79101087.9

(22) Anmeldetag: 09.04.79

(5) Int. Cl.<sup>2</sup>: **H 01 R 43/04** B 30 B 1/14

(30) Priorität: 15.04.78 DE 2816402

(43) Veröffentlichungstag der Anmeldung: 31.10.79 Patentblatt 79 22

(84) Benannte Vertragsstaaten: CH FR GB IT

(71) Anmelder: Grote & Hartmann GmbH & Co. KG Am Kraftwerk 13 D-5600 Wuppertal 21(DE)

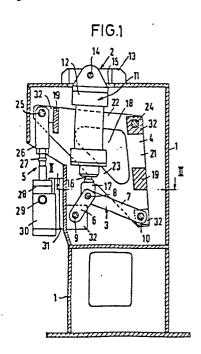
(72) Erfinder: Reinertz, Rudolf Rolingswerth 14 D-5600 Wuppertal 2(DE)

72 Erfinder: Haberer, Reinhold Wormser Strasse 28 D-5600 Wuppertal 1(DE)

Vertreter: Solf, Alexander, Dr. et al, Patentanwälte Dr. Solf & Zapf Postfach 13 02 19 D-5600 Wuppertal 1(DE)

(54) Crimpmaschine sowie Verfahren zum Antreiben der Arbeitsvorrichtung der Maschine.

(57) Die Erfindung betrifft eine Crimpmaschine zum Crimpen elektrischer Verbinder, bestehend aus einem Maschinengehäuse (1), einem im Gehäuse gelagerten Antriebssystem und einer damit verbundenen Arbeitsvorrichtung (5), wobei das Antriebssystem ein Antriebsmittel (2) in Verbindung mit einem Kniehebel (3) und einem Arbeitsübertragungshebel (4) aufweist. Ferner ist wesentlich, daß das Antriebsmittel (2) mit der Kniehebelgelenkachse (8) und der lange Kniehebelarm (7) mit einem Hebelarm (21) des zweiarmigen Arbeitsübertragungshebels (4) verbunden ist, wobei sich das Antriebsmittel (2), der kurze Kniehebelarm (6) und die Drehachse (24) des Arbeitsübertragungshebels (4) drehbar im Gehäuse (1) abstützen und mit dem anderen Hebelarm (22) des Arbeitsübertragungshebels (4) die Arbeitsvorrichtung (5) verbunden ist.



## Crimpmaschine sowie Verfahren zum Antreiben der Arbeitsvorrichtung der Maschine

Die Erfindung betrifft eine Crimpmaschine zum Crimpen elektrischer Verbinder, bestehend aus einem Maschinengehäuse, einem im Gehäuse gelagerten Antriebssystem und einer damit verbundenen Arbeitsvorrichtung. Die Erfindung betrifft ferner ein Verfahren zum Antreiben der Arbeitsvorrichtung einer Crimpmaschine.

Derartige Maschinen werden zum Crimpen elektrischer
Verbinder aus Blechstanzteilen an elektrische Leitungen

10 verwendet. Das Antriebssystem der Maschinen bekannter
Bauart ist kompliziert aufgebaut, arbeitet relativ langsam und gewährleistet keine ausreichend genaue Einstellung und Einhaltung der Crimphöhe. Letzteres ist insbesondere deshalb schwierig, weil nach Erreichen der Crimp
15 höhe eine Umlenkung der Bewegungsrichtung der Werkzeuge
erfolgen muß, was in der Regel durch Umsteuerung der An-

triebsmittel erreicht wird. Die Umsteuerung genau zum Zeitpunkt des Erreichens der Crimphöhe ist nur schwer realisierbar und immer dann problematisch, wenn die Crimphöhe häufig verstellt werden muß. Man hat deshalb schon versucht, die Crimphöhe über die Crimpkraft zu steuern und dazu eine Art Überlastsicherung verwendet. Derartige bekannte Anlagen erfordern jedoch einen erheblichen Aufwand.

10 Aufgabe der Erfindung ist, eine Crimpmaschine mit einem einfachen, schnell arbeitenden Antriebssystem zu schaffen, das unabhängig von der gewünschten Crimphöhe arbeitet und kein Umsteuern während eines Arbeitshubs der Werkzeuge erfordert.

15

Diese Aufgabe wird erfindungsgemäß durch eine Crimpmaschine der eingangs beschriebenen Art gelöst, die sich dadurch auszeichnet, daß das Antriebssystem ein Antriebsmittel in Verbindung mit einem Kniehebel und einem Arbeitsüber-

- tragungshebel aufweist. Nach einer bevorzugten Ausführungsform der Erfindung sind das Antriebsmittel mit der Kniehebelgelenkachse und der lange Kniehebelarm mit einem
  Hebelarm des zweiarmigen Arbeitsübertragungshebels verbunden, wobei sich das Antriebsmittel, der kurze Kniehe-
- 25 belarm und die Drehachse des Arbeitshebels drehbar im Gehäuse abstützen und mit dem anderen Hebelarm des Arbeitsübertragungshebels die Arbeitsvorrichtung verbunden

ist. Weitere erfindungswesentliche Merkmale sind Gegenstand der Unteransprüche 2 bis 9.

Das erfindungsgemäße Verfahren zum Antreiben der Ar
5 beitsvorrichtung einer Crimpmaschine zeichnet sich
dadurch aus, daß zur Durchführung eines Arbeitshubes,
bestehend aus einem Ab- und Aufwärtshub der Arbeitsvorrichtung der Crimpmaschine, die gestreckte Lage
eines im Gehäuse einarmig gelagerten sowie anderarmig

10 mit der Arbeitsvorrichtung verbundenen Kniehebels einmal durchfahren wird, wobei das Antriebsmittel auf die
Kniehebelgelenkachse wirkt.

Anhand der Zeichnung wird die Erfindung beispielhaft 15 näher erläutert. Es zeigen:

- Fig. 1 einen Einblick in das Maschinengehäuse,
- Fig. 2 einen Schnitt entlang der Linie II-II in Fig. 1,
- Fig. 3 eine Rückansicht des Arbeitsübertragungshebels.

Die neue Crimpmaschine besteht im wesentlichen aus dem Gehäuse 1, dem Antriebsmittel 2, dem Kniehebel 3 , dem 25 Arbeitsübertragungshebel 4 und der Arbeitsvorrichtung 5.

Der Kniehebel 3 ist im Jargestellten Beispiel liegend

angeordnet sowie symmetrisch und gabelförmig ausgeführt (Fig. 2). Er weist vorzugsweise die beiden kurzen außen liegenden Hebelarme 6 und die beiden innen liegenden langen Hebelarme 7 auf, die über die Kniehebelgelenkachse 8 miteinander verbunden sind. Selbstverständlich können auch andere bekannte Kniehebelausführungsformen verwendet werden.

Die Kniehebelarme 6 lagern endseitig drehbar auf einer 10 Schwenkachse 9, die ihrerseits beidseitig im Gehäuse 1 lagert. Die Kniehebelarme 7 sind endseitig über eine Drehachse 10 miteinander verbunden.

Zwischen den beiden langen Kniehebelarmen 7 greift an

der Gelenkachse 8 drehbar gelagert das Antriebsmittel

an. Es besteht aus der im wesentlichen vertikal im

Gehäuse 1 lagernden Kolbenzylinderanordnung 11, deren

Zylinder 12 endseitig in einer Brücke 13 mit der Achse

14 drehbar lagert und das Gehäuse 1 in der Öffnung 15

durchgreift. Der nach unten ausfahrbare Kolben trägt

eine Kolbenstange 16, an der endseitig der Kolbenkopf

17 angeordnet ist. Der Kolbenkopf 17 sitzt drehbar auf

der Gelenkachse 8 zwischen den beiden langen Kniehebel
armen 7. Insofern wirkt das Antriebsmittel 2 etwa verti
25 kal auf die Kniehebelgelenkachse 8.

Die Bewegung und Kraft der Antriebsmittel wird vom Knie-

hebelsystem 3 transformiert und auf den Arbeitsübertragungshebel 4 übertragen. Dieser ist in der Seitenansicht im wesentlichen dreieckförmig ausgebildet und weist eine mittige Ausnehmung 18 auf. Die dreieckförmige Ausbildung 5 ist besonders vorteilhaft, weil der Hebel dadurch im Gehäuse wenig Raum erfordert und die Hebelarme bei der Kraftübertragung keine Durchbiegungen erfahren. Der Arbeitsübertragungshebel 4 besteht aus zwei über Distanzstücke 19 brückenartig miteinander verbundenen, gleich 10 ausgebildeten dreieckförmigen, vorzugsweise gleichschenkligen Hebelseitenteilen 20, wobei jedes Seitenteil 20 einen etwa vertikalen Stützarm 21 und einen etwa horizontalen Stützarm 22 aufweist, deren freie Endbereiche mit einem Zugarm 23 verbunden sind. Zwischen den Seiten-15 teilen 20 wird durch die beiden Stützarme 22 und die beiden Zugarme 23 die Kolbenzylinderanordnung 11 ge-

Mit der Hebeldrehachse 24 lagert der Arbeitsübertragungs20 hebel 4 drehbar im Gehäuse 1. Im freien Endbereich der
Stützarme 22 ist zwischen den Armen auf der Pleuelachse
25 als an sich bekannte Arbeitsvorrichtung ein oberer
Pleuelkopf 26 mit einer Pleuelstange 27 und einem unteren Pleuelkopf 28 gelagert, wobei der Pleuelkopf 28
25 drehbar in der Achse 29 mit einem Stößel 30 verbunden
ist, der in an sich bekannter Weise in einer am Ge-

häuse 1 befestigten Schienenführung 31 geführt wird.

führt.

Im unteren Endbereich sitzen die Stützarme 21 drehbar auf der Drehachse 10 und nehmen zwischen sich die langen Hebelarme 7 des Kniehebelsystems auf. Distanzstücke 32 dienen lediglich zur Überbrückung von Zwischenräumen 5 im Bereich der Achsen.

Die Antriebsweise der neuen Vorrichtung ist sehr effektiv. Beim Ausfahren des Kolbens der Kolbenzylinderanordnung 11 erreicht der Kniehebel 3 eine gestreckte Lage.

- Dabei wird die maximale Kraft über den Arbeitsübertragungshebel 4 und über diesen auf die Arbeitsvorrichtung
  5 übertragen. Selbstverständlich können zum Antrieb
  auch andere bekannte Antriebsmittel verwendet werden.
  In der gestreckten Lage ist der Abwärtshub der Antriebs-
- 15 vorrichtung 5 beendet. Die Crimphöhe wird dabei wie bekannt beispielsweise mit einer Schraubverstellung an der Arbeitsvorrichtung voreingestellt (nicht darge- stellt). Beim weiteren Ausfahren des Kolbens bis zum unteren Totpunkt wird der Kniehebel 3 nach unten durchgedrückt,
- 20 wodurch die Arbeitsvorrichtung 5 nach oben in ihre Ausgangsstellung gezogen wird. Sie steht damit für einen weiteren Arbeitshub zur Verfügung, der durch das Rückfahren des Kolbens in den oberen Totpunkt ausgeführt wird.
- 25 Es ist ohne weiteres ersichtlich, daß mit dem neuen Arbeitsverfahren und der neuen Vorrichtung hohe Arbeitsgeschwindigkeiten und genaue Crimphöhen erreicht

werden können. Ferner können erhebliche Kräfte über das
Kniehebelsystem übertragen werden. Die Anlage besteht
aus wenigen unkomplizierten Einzelteilen und nutzt ihr
Antriebsmittel optimal aus. Eine Umsteuerung in Abhängig5 keit von der Crimphöhe ist nicht erforderlich. Die neue
Anlage ist auch nicht platzaufwendig, weil insbesondere
der dreieckförmige Arbeitsübertragungshebel wenig Raum
erfordert. Einen weiteren Vorteil bietet die Dreiecksform des Arbeitsübertragungshebels insofern, als der
10 Zugarm die in den Stützarmen auftretenden Biegekräfte
beim Crimpen auffängt und Durchbiegungen verhindert,
so daß die Maschine ohne Gegenbewegungen geräuscharm

arbeiten kann.

## Patentansprüche:

- Crimpmaschine zum Crimpen elektrischer Verbinder,
  bestehend aus einem Maschinengehäuse, einem im
  Gehäuse gelagerten Antriebssystem und einer damit
  verbundenen Arbeitsvorrichtung, d a d u r c h g e k e n n z e i c h n e t, daß das Antriebssystem ein
  Antriebsmittel in Verbindung mit einem Kniehebel
  und einem Arbeitsübertragungshebel aufweist.
- 2. Crimpmaschine nach Anspruch 1, d a d u r c h g e 
  10 k e n n z e i c h n e t, daß das Antriebsmittel

  mit der Kniehebelgelenkachse und der lange Kniehebelarm mit einem Hebelarm des zweiarmigen Arbeitsübertragungshebels verbunden ist, wobei sich das

  Antriebsmittel, der kurze Kniehebelarm und die Dreh
  achse des Arbeitsübertragungshebels drehbar im Gehäuse abstützen und mit dem anderen Hebelarm des
  Arbeitsübertragungshebels die Arbeitsvorrichtung

verbunden ist.

5

- 3. Crimpmaschine nach Anspruch 1 und/oder 2, d a d u r c h g e k e n n z e i c h n e t, daß sie aus dem Gehäuse (1), dem Antriebsmittel (2), dem Kniehebel (3), dem Arbeitsübertragungshebel (4) und der Arbeitsvorrichtung (5) besteht.
- 4. Crimpmaschine nach Anspruch 3, d a d u r c h g e -10 k e n n z e i c h n e t, daß der Kniehebel liegend angeordnet sowie symmetrisch und gabelförmig ausgeführt ist, die beiden kurzen außen liegenden Hebelarme (6) und die beiden innen liegenden langen Hebelarme (7) aufweist, die über die Kniehebelgelenkachse 15 (8) miteinander verbunden sind, wobei die Kniehebelarme (6) endseitig drehbar auf einer Schwenkachse (9) lagern, die ihrerseits beidseitig im Gehäuse (1) lagert, und die Kniehebelarme (7) endseitig über eine Drehachse (10) miteinander verbunden 20 sind und zwischen den beiden langen Kniehebelarmen (7) an der Gelenkachse (8) drehbar gelagert das Antriebsmittel (2) angreift.
- 5. Crimpmaschine nach einem oder mehreren der Ansprüche
  25 1 bis 4, d a d u r c h g e k e n n z e i c h n e t,
  daß das Antriebsmittel (2) aus der im wesentlichen
  vertikal im Gehäuse (1) lagernden Kolbenzylinderan-

ordnung (11) besteht, deren Zylinder (12) endseitig in einer Brücke (13) mit der Achse (14) drehbar auf dem Gehäuse lagert und das Gehäuse (1) in der Öffnung (15) durchgreift, der nach unten ausfahrbare Kolben eine Kolbenstange (16) trägt, an der endseitig der Kolbenkopf (17) angeordnet ist, der Kolbenkopf (17) drehbar auf der Gelenkachse (18) zwischen den beiden langen Kniehebelarmen (7) sitzt, so daß das Antriebsmittel (2) etwa vertikal auf die Kniehebelgelenkachse (8) wirkt.

5

10

6. Crimpmaschine nach einem oder mehreren der Ansprüche 1 bis 5, dadurch gekennzeichnet, daß der Arbeitsübertragungshebel (4) in der Seiten-15 arsicht im wesentlichen dreieckförmig ausgebildet ist und eine mittige Ausnehmung (18) aufweist, aus zwei über Distanzstücke (19) brückenartig miteinander verbundenen, gleich ausgebildeten dreieckförmigen, vorzugsweise gleichschenkligen Hebelseitenteilen (20) be-20 steht, wobei jedes Seitenteil (20) einen etwa vertikalen Stützarm (21) und einen etwa horizontalen Stützarm (22) aufweist, deren freie Endbereiche mit einem Zugarm (23) verbunden sind und zwischen den Seitenteilen (20) durch die beiden Stützarme (22) und die beiden 25 Zugarme (23) die Kolbenzylinderanordnung (11) geführt wird.

7. Crimpmaschine nach Anspruch 6, d a d u r c h g e - k e n n z e i c h n e t, daß der Arbeitsübertragungs- hebel (4) mit der Hebeldrehachse (24) drehbar im Gehäuse (1) lagert, im freien Endbereich der Stützarme (21) zwischen den Armen auf der Pleuelachse (25) als an sich bekannte Arbeitsvorrichtung (5) ein Pleuelsystem gelagert ist.

5

- 8. Crimpmaschine nach einem oder mehreren der Ansprüche
  10 1 bis 7, d a d u r c h g e k e n n z e i c h n e t,
  daß im unteren Endbereich die Stützarme (21) drehbar
  auf der Achse (10) sitzen und zwischen sich die langen Hebelarme (7) des Kniehebelsystems aufnehmen.
- 15 9. Verfahren zum Antreiben der Arbeitsvorrichtung der Crimpmaschine nach Anspruch 1 bis 8, d a d u r c h g e k e n n z e i c h n e t, daß zur Durchführung des Arbeitshubes, bestehend aus einem Ab- und Auf- wärtshub der Arbeitsvorrichtung der Crimpmaschine die gestreckte Lage eines im Gehäuse einarmig gelagerten sowie anderarmig mit der Arbeitsvorrichtung verbundenen Kniehebels einmal durchfahren wird, wobei das Antriebsmittel auf die Kniehebelgelenkachse wirkt.

FIG.1

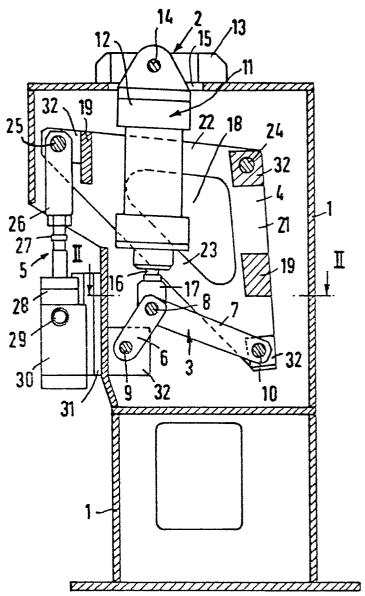
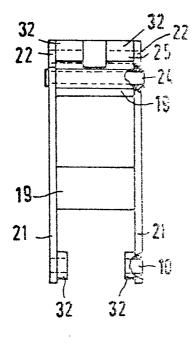


FIG.3



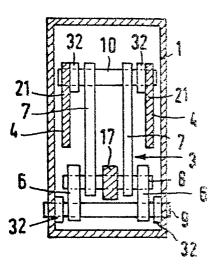


FIG.2





## EUROPÄISCHER RECHERCHENBERICHT

			EP 79 101 087.9
EINSCHLÄGIGE DOKUMENTE			KLASSIFIKATION DER ANMELDUNG (Int.Cl.²)
Kennzeichnung des Dokuments maßgeblichen Teile	mit Angabe, soweit erforderlich, der	betrifft Anspruch	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·
		4.0	
		1	H 01 R 43/04
		6,9	В 30 В 1/14
Zeile 34; Fig.	1 bis 4 *		
DK - C - 79 218 (JØNSSON)			
* Seite 1, rechte Spalte, Absatz 2,			
bis Seite 2, Zeile 4; Fig. *		1,3,9	
			RECHERCHIERTE
			SACHGEBIETE (int. Ci.²)
·	6 (DORSTENER EISEN-		
GIESSEREI)			В 21 Ј 9/00
* Seite 2, Zeilen 15 bis 26, Seite 2,			В 25 В 1/14
Zeilen 89 bis	95; Fig. 1 *	1,9	B 25 B 5/12
	Que ann		B 25 B 7/12
Am D 00 05/	(11Tm1) 011011T\	4.2	В 30 В 1/00
			H 01 R 43/04
* Seite I, Zeile	en 4 dis 11; rig. 1 ^	0,7	
	qual gas		
A DE - B - 1 765 058 (LUCAS)			
* ganzes Dokument *			KATEGORIE DER
			GENANNTEN DOKUMENTE
			X: von besonderer Bedeutung A: technologischer Hintergrund
A <u>US - A - 3 789 482</u> (RAY)			O: nichtschriftliche Offenbarung
* ganzes Dokument *			P: Zwischenliteratur T: der Erfindung zugrunde
			liegende Theorien oder
			Grundsätze  E: kollidierende Anmeldung
			D: in der Anmeldung angeführtes
			Dokument
		L: aus andern Gründen angeführtes Dokument	
		&: Mitglied der gleichen Patent-	
Der vorliegende Recherchenbericht wurde für alle Patentansprüche erstellt.		tellt.	familie, übereinstimmendes Dokument
Recherchenort Abschlußdatum der Recherche Prüfe		Prüfer	
Berlin 10-07-1979			HAHN
	US - A - 2 562 0  *Spalte 3, Zeile Zeile 34; Fig.  DK - C - 79 218  * Seite 1, recht bis Seite 2, 2  DE - C - 694 396 GIESSEREI)  * Seite 2, Zeile Zeilen 89 bis  AT - B - 92 254  * Seite 1, Zeile  DE - B - 1 765 0  * ganzes Dokumen  US - A - 3 789  * ganzes Dokumen  Der vorliegende Recherchenbeenort	Wennzeichnung des Dokuments mit Angabe, soweit errorderlich, der maßgeblichen Teile  US - A - 2 562 044 (W. KLOCKE)  *Spalte 3, Zeile 22 bis Spalte 4, Zeile 34; Fig. 1 bis 4 *   DK - C - 79 218 (JØNSSON)  * Seite 1, rechte Spalte, Absatz 2, bis Seite 2, Zeile 4; Fig. *   DE - C - 694 396 (DORSTENER EISEN- GIESSEREI)  * Seite 2, Zeilen 15 bis 26, Seite 2, Zeilen 89 bis 95; Fig. 1 *   AT - B - 92 254 (WITKOWSKI)  * Seite 1, Zeilen 4 bis 11; Fig. 1 *   DE - B - 1 765 058 (LUCAS)  * ganzes Dokument *   US - A - 3 789 482 (RAY)  * ganzes Dokument *	Wennzeichnung des Dokuments mit Angabe, soweit errorderlich, der maßgeblichen Teile  US - A - 2 562 044 (W. KLOCKE)  *Spalte 3, Zeile 22 bis Spalte 4, Zeile 34; Fig. 1 bis 4 *  —— DK - C - 79 218 (JØNSSON)  * Seite 1, rechte Spalte, Absatz 2, bis Seite 2, Zeile 4; Fig. *  —— DE - C - 694 396 (DORSTENER EISENGIESSEREI)  * Seite 2, Zeilen 15 bis 26, Seite 2, Zeilen 89 bis 95; Fig. 1 *  —— AT - B - 92 254 (WITKOWSKI)  * Seite 1, Zeilen 4 bis 11; Fig. 1 *  —— DE - B - 1 765 058 (LUCAS)  * ganzes Dokument *  —— Der vorliegende Recherchenbericht wurde für alle Patentansprüche erstellt.