



Europäisches Patentamt
European Patent Office
Office européen des brevets

(11) Veröffentlichungsnummer :

0 090 932
B1

(12)

EUROPÄISCHE PATENTSCHRIFT

(45) Veröffentlichungstag der Patentschrift :
30.12.86

(51) Int. Cl.⁴ : **B 06 B 1/08, H 04 R 15/02**

(21) Anmeldenummer : **83101516.9**

(22) Anmeldetag : **17.02.83**

(54) **Magnetostruktiver Ultraschallwandler für sehr hohe Frequenzen und grosse Leistung, insbesondere zur Füllstandsmessung.**

(30) Priorität : **01.03.82 DE 3207305**
08.12.82 DE 3245448

(43) Veröffentlichungstag der Anmeldung :
12.10.83 Patentblatt 83/41

(45) Bekanntmachung des Hinweises auf die Patenterteilung : **30.12.86 Patentblatt 86/52**

(84) Benannte Vertragsstaaten :
AT BE CH DE FR GB IT LI LU NL SE

(56) Entgegenhaltungen :
DE-A- 910 849
FR-A- 2 235 565
GB-A- 780 209
GB-A- 865 569
US-A- 2 550 771
US-A- 2 890 354
US-A- 3 379 905
US-A- 4 163 917

(73) Patentinhaber : **INTERATOM Gesellschaft mit beschränkter Haftung**
Friedrich-Ebert-Strasse
D-5060 Bergisch Gladbach 1 (DE)

(72) Erfinder : **Podgorski, Jan, Dipl.-Ing.**
Giselbertstrasse 6
D-5060 Bergisch Gladbach 1 (DE)
Erfinder : **Meyner, Bernhard**
Alte Burgstrasse 10
D-5000 Köln 90 (DE)

(74) Vertreter : **Mehl, Ernst, Dipl.-Ing. et al**
Postfach 22 01 76
D-8000 München 22 (DE)

EP 0 090 932 B1

Anmerkung : Innerhalb von neun Monaten nach der Bekanntmachung des Hinweises auf die Erteilung des europäischen Patents im Europäischen Patentblatt kann jedermann beim Europäischen Patentamt gegen das erteilte europäische Patent Einspruch einlegen. Der Einspruch ist schriftlich einzureichen und zu begründen. Er gilt erst als eingelegt, wenn die Einspruchsgebühr entrichtet worden ist (Art. 99(1) Europäisches Patentübereinkommen).

Beschreibung

Die vorliegende Erfindung betrifft einen magnetostriktiven Ultraschallwandler für hohe Frequenzen und große Leistung, insbesondere zur Füllstandsmessung, nach dem Oberbegriff des Hauptanspruches. Aus «The Journal of the Acoustical Society of America», Volume 21, N° 4, July 1949, Seite 382 ff. ist die Theorie von magnetostriktiven Einzelschwingern und deren Zusammenwirken in Arealen bekannt. In der gleichen Zeitschrift Volume 20, N° 5, September 1948, Seite 616 ff. ist es auch bekannt, solche magnetostriktiven Körper aus geschichteten Formblechen herzustellen. Aus der Theorie und der Literatur zu solchen magnetostriktiven Schwingern ist zu sehen, daß solche Schwingern unsymmetrisch bezüglich Ober- und Unterseite des magnetostriktiven Körpers hergestellt werden. Auf diese Weise wird eine Abstrahlung nur nach einer Seite erreicht, da bei geeigneter Dimensionierung der anderen Seite (etwa eine halbe Wellenlänge bei Resonanzfrequenz) dort eine Auslöschung durch Interferenz stattfindet. Dies wird auch in der US-A-2 550 771 näher beschrieben.

Aus der DE-A-24 14 936 ist auch schon ein elektroakustischer Wandler mit magnetostriktiven Elementen für die Verwendung in flüssigem Natrium bekannt. Dieser Wandler eignet sich allerdings aufgrund seiner Bauart nicht für Füllstandsmessungen unter erschwerten Bedingungen, wie sie weiter unten aufgeführt werden.

In der Technik stellt sich oft die Aufgabe, den Füllstand einer Flüssigkeit in einem Behälter zu messen. Die verschiedenen Methoden dazu hängen von den jeweiligen Randbedingungen ab. So sind außer der Messung des Druckes am Boden des Gefäßes induktive Füllstandssonden für elektrisch leitende Flüssigkeiten bekannt und verschiedene andere Methoden. Auch eine Füllstandsmessung mit Hilfe von Ultraschall wurde, nach dem anhand von Fig. 1 später näher erläuterten Prinzip, bereits durchgeführt. Die dabei verwendeten piezoelektrischen Ultraschallwandler sind jedoch nicht in allen Fällen anzuwenden.

Im folgenden seien anhand der Fig. 1 und der Fig. 2 der Zeichnung Prinzip und Probleme einer Ultraschall-Füllstandsmessung näher erläutert.

In Fig. 1 wird das Meßprinzip bei einer Ultraschall-Füllstandsmessung schematisch dargestellt. Von einem Schallsender k wird ein Schallsignal gerichtet zur Flüssigkeitsoberfläche o gesendet. Der reflektierte Schall wird von einem Empfänger 1 aufgefangen und die Laufzeit des Schallsignals über eine entsprechende elektronische Schaltung gemessen. Da die Schallgeschwindigkeit in einer Flüssigkeit stark von der Temperatur abhängt, ist ein Temperaturfühler m vorhanden, der über eine Korrekturschaltung h , g die Schallgeschwindigkeit zur Auswerteeinrichtung e weiterleitet. Die Messung wird diskontinuierlich in einzelnen kurzen Schallintervallen durchgeführt. Dazu wird von einem Trigger a ein

Sendepulsgenerator b angeregt, welcher über einen Verstärker c den Ultraschallsender k erregt. Das empfangene Schallsignal wird vom Empfänger 1 an einen Verstärker d und von dort an eine Auswerteschaltung e weitergegeben.

In dieser Auswerteschaltung wird die Zeitdifferenz zwischen Sende- und Empfangsimpuls gemessen und durch die temperaturkorrigierte Schallgeschwindigkeit dividiert. Das Ergebnis wird in einem Anzeigergerät f angezeigt.

Im Prinzip ist es nicht unbedingt nötig, für Sender und Empfänger verschiedene Ultraschallwandler zu benutzen. Es genügt auch, wenn das von der Oberfläche reflektierte Signal von dem gleichen Ultraschallwandler aufgezeichnet wird, wobei dann auch Korrekturen wegen des Abstandes von Sender und Empfänger nicht nötig sind. Insbesondere für diesen Fall werden anhand der Fig. 2 einige der auftretenden Probleme erläutert. Die Fig. 2 zeigt ein Diagramm, in dem Signalamplitude A gegen die Zeit t aufgetragen ist. Zum Zeitpunkt t_0 wird der Sender mit einer Frequenz ν erregt. Die Sendeamplitude A_s nimmt nun während der Ausschwingzeit des Sender τ_s ab, bis sie zum Zeitpunkt t_1 nur noch die Größe des normalen Rauschens hat. Nach einer Laufzeit T kommt dann zum Zeitpunkt t_2 das Echo von der Oberfläche zurück und regt den Ultraschallwandler zu einer Schwingung mit der Amplitude A_e an, welche in der Zeit τ_e ausschwingt. Je höher die Füllstandshöhe ist, desto schwächer wird das Echo sein, so daß mit größer werdender Füllstandshöhe auch eine höhere Sendeleistung eingestrahlt werden muß, damit das Echo noch größer als der vorhandene Rauschpegel wird. Wenn andererseits die Füllstandshöhe sehr niedrig wird, so kommt das Echo bereits zurück, wenn die Sendeschwingung noch nicht abgeklungen ist. Auch in diesem Falle ist eine Messung von T schwierig, so daß eine möglichst kurze Ausschwingzeit des Ultraschallwandlers wünschenswert wird. Eine weitere beachtenswerte Problematik ergibt sich aus dem Auflösungsvermögen der Meßmethode. Das Auflösungsvermögen, d. h. die Füllstandsdifferenz, die das Gerät noch gerade feststellen kann, ist abhängig von der Frequenz des eingestrahlten Schallsignals. Nach der Theorie kann das Auflösungsvermögen nicht wesentlich größer als ein Viertel der Wellenlänge werden. Deshalb ist es wichtig, daß mit einer möglichst hohen Frequenz gearbeitet werden kann.

Aufgabe der vorliegenden Erfindung ist ein magnetostriktiver Ultraschallwandler für hohe Frequenzen und große Leistung, der insbesondere zur Füllstandsmessung für hohe und niedrige Füllstände geeignet ist. Nach den vorhergehenden Erklärungen muß ein solcher Ultraschallwandler eine große Sendeleistung haben, eventuell eine kurze Ausschwingzeit besitzen und in einer möglichst hohen Frequenz schwingen können. Ein solcher Füllstandsmesser wird z. B.

gebraucht in einer natriumgekühlten Kerne-
nergieanlage, d. h. unter einer heißen, aggressi-
ven, gegebenenfalls radioaktiven Flüssigkeit. Ver-
suche mit Piezokristallen haben nicht zu befriedi-
genden Ergebnissen geführt, da einerseits die
eingestrahlte Sendeleistung zu gering ist und
andererseits die Lebensdauer und Tempera-
turbeständigkeit der Ultraschallwandler Probleme
bereiten.

Zur Lösung der Aufgabe wird ein magneto-
striktiver Ultraschallwandler nach dem Hauptan-
spruch vorgeschlagen. Zur Erhöhung der Fre-
quenz müssen zunächst die Dimensionen des
Schwingers verkleinert werden, was zu besonde-
ren weiteren Maßnahmen führt. Deshalb wird der
magnetostruktive Körper aus sehr dünnen, oxidierten
Blechen hergestellt. Das Material sollte einen
hohen Curie-Punkt und eine große magneto-
striktive Konstante haben, wie dies z. B. bei
Kobalt-Eisen der Fall ist. Bei den gewünschten
Frequenzen sind die Schwinger so winzig, daß
praktisch nur noch durch Ätzen entsprechende
Bleche herstellbar sind. Die Isolation zwischen
den Blechen zur Vermeidung von Wirbelströmen
wird durch Oxidschichten erreicht.

Da die im folgenden beschriebenen Ultraschall-
wandler insbesondere auch bei hohen Tempera-
turen einsetzbar sein sollen, was an die Isolierung
der elektrischen Leitungen besondere Ansprüche
stellt, können für diesen Anwendungsfall
praktisch nur keramikisolierte Leiter verwendet
werden, welche naturgemäß einen größeren
Außenquerschnitt haben als beispielsweise mit
Isolierlack versehene Leiter. Zum Einbringen einer
genügenden Leistung müssen die Spulen
genügenden Querschnitt bzw. genügende
Windungszahl haben, wodurch der Miniaturisie-
rung Grenzen gesetzt sind. Weiterhin ist zu beach-
ten, daß je zwei nebeneinander liegende Einzel-
schwinger einen magnetischen Kreis bilden, wel-
cher magnetisch möglichst gut geschlossen sein
muß, damit die eingespeiste elektrische Leitung
optimal in akustische Schalleistung umgesetzt
werden kann. Dies wird gemäß dem Hauptan-
spruch durch eine neue Gestaltung der einzelnen
Bleche des Areals gelöst. Es wurde eine Form
gefunden, welche nunmehr breitere Öffnungen
zwischen den Einzelschwingern aufweist, was
etwa den optimalen Kompromiß zwischen
möglichst niedrigem Widerstand im magneti-
schem Kreis und möglichst großer Öffnung zwi-
schen den Einzelschwingern darstellt. Die nach
dem Stand der Technik bekannten Formen wiesen
immer längliche Öffnungen auf, welche im Ver-
hältnis zum Umfang und damit zur Länge des
magnetischen Weges keine optimale Fläche ha-
ben. Die von der bekannten Theorie nicht erfaßte
Formänderung macht zur Erhaltung der Reso-
nanzeigenschaften weitere Maßnahmen nötig,
und auch um die dämpfende Eigenschaft einer
Seite jedes Einzelschwingers auch bei der neuen
Formgebung zu erhalten. Daher wird die Dämp-
fungsseite nicht wie bisher einfach durchgehend
breiter als die Seite der Abstrahlfläche gemacht,
sondern jeder Einzelschwinger ist zunächst etwa

in der Form eines I-Stahls ausgeführt mit verbrei-
terter Dämpfungsseite, welche die gewünschten
Dämpfungseigenschaften bewirkt. Diese Einzel-
schwinger sind nunmehr durch Zwischenstege
untereinander mit Abstand verbunden. Die Dämp-
fungsseite eines Areals ist dadurch etwa kamm-
förmig, was aber keine weiteren Nachteile bei der
Verwendung solcher Wandler mit sich bringt. Die
durch die Zwischenstege vergrößerten Öff-
nungen, die nunmehr nicht mit einer Erniedrigung
der Betriebsfrequenz erkauft werden müssen,
erlauben es, mehr Windungen zu verlegen und
damit eine größere Schalleistung zu bewirken.
Das Produkt aus Schalleistung \times Frequenz kann
daher erheblich größer werden als bei den bisher
bekannten Wandlern. Dies ist insbesondere im
Hinblick auf Anwendungen von großer Bedeu-
tung, bei denen der Flüssigkeitsstand in einem
Behälter durch Einstrahlung des Ultraschalls von
der Außenseite des Behälters aus gemessen
werden soll. Dies ist nur bei hoher Frequenz und
großer Schalleistung möglich. Die beschriebene
Ausführungsform des Ultraschallwandlers eignet
sich daher nicht nur zum Einbau im Inneren eines
Behälters, sondern auch zur Direktankopplung
an der Außenseite eines Behälters zum Zwecke
der Füllstandsmessung.

Im Anspruch 2 wird in weiterer Ausgestaltung
die optimale Form der Öffnungen und Stege
angegeben. Eine etwa quadratische Öffnung zwi-
schen den Einzelschwingern stellt eine Optimie-
rung der Fläche in Bezug auf die Länge des
magnetischen Weges dar. Sinnvollerweise sind
alle Stege in einem magnetischen Kreis etwa
gleich breit, so daß kein Wegstück mit besonders
großem magnetischen Widerstand zu überwinden
ist.

Im Anspruch 3 werden in spezieller Aus-
gestaltung der Erfindung die Verhältnisse der
einzelnen Maße der neuen Schwingerform ange-
geben, wie sie sich als günstig erwiesen haben.
Die genauen Maßverhältnisse werden in der
Zeichnungsbeschreibung ausführlich erläutert.
Die absolute Größe der Maße ist für die Resonanz-
frequenz maßgebend, wobei im Anspruch 4 die
Maße für einen Ultraschallwandler mit einer
Betriebsfrequenz von 400 KHz angegeben
werden. In diesem Falle sind die Maße des An-
spruchs 4 als Millimeter auszulegen. Aus diesen
Größenangaben ist zu ersehen, wie winzig ein
solcher erfindungsgemäßer Ultraschallwandler
ist. Die großen Schwierigkeiten bei der Her-
stellung und der späteren Einbringung der elektri-
schen Leitungen sind offenkundig. Daher kom-
men im diesem Falle insbesondere auch die an
anderer Stelle angegebenen Maßnahmen, näm-
lich das Ätzen der einzelnen Bleche, das Laserver-
schweißen der Bleche untereinander und das
Vergießen mit Keramikmasse nach Anbringung
der elektrischen Leitungen als besonders vor-
teilhaft zum Tragen.

Für den Fall, daß ein solcher spezieller Ultra-
schallwandler außen an ein Gefäß angekoppelt
werden soll, wobei dessen Außenseite gewölbt
sein kann, sieht der Anspruch 5 vor, die schallab-

strahlende Fläche des Wandler-Areals ebenfalls etwas gewölbt auszuführen, wobei die Wölbung der Oberfläche des Einbauortes entsprechen soll. Das aus den Maßangaben zu ersehende leichte Übermaß der Stegbreite auf der Seite der Abstrahlfläche läßt eine gelegentliche Überarbeitung der Oberfläche und unter Umständen die Einarbeitung einer leichten Wölbung ohne Nachteile für die übrigen Eigenschaften des Wandlers zu.

Gemäß Anspruch 6 kann in weiterer Ausgestaltung der Erfindung auf die Abstrahlfläche der erfindungsgemäßen Schwinger nach einer Glättung eine dünne Membran aufgelötet werden, was einen erheblichen Vorteil gegenüber den bekannten Ankopplungen von Ultraschallwandlern an eine Flüssigkeit darstellt. Die temperaturbeständige, hartgelötete Verbindung weist eine gute akustische Ankopplung an die Flüssigkeit auf und ist gegen Temperaturschwankungen unempfindlich. Durch den Aufbau des magnetostriktiven Wandlers aus vielen Einzelschwingern läßt sich dabei eine beachtliche Richtwirkung erreichen, was für die Füllstandsmessung besonders wichtig ist. Schon bei 30° Abweichung von der senkrechten Richtung zur Abstrahlfläche nimmt die Schallintensität um zwei Zehnerpotenzen ab. Wird der magnetostriktive Körper in einem dichten, austenitischen Gehäuse untergebracht, so ist er gegen Korrosion in aggressiven Medien geschützt. Um eine kurze Ausschwingzeit zu erreichen, sollte der magnetostriktive Körper gut gedämpft sein. Daher wird vorgeschlagen, den magnetostriktiven Körper durch die angelötete Membran zu halten ohne andere feste Verbindungen zu dem Gehäuse herzustellen.

Solche Wandler ermöglichen eine Füllstandsmessung für Höhen weit über 10 m bei einem Auflösungsvermögen von weniger als 1 cm. Bei der kurzen Ausschwingzeit des Wandlers können auch Füllstände von 20 cm noch gemessen werden. So wird eine leistungsfähige Füllstandsmessung mit magnetostriktiven Wandlern für den Einsatz bei hohen Temperaturen und in aggressiven Medien zum ersten Mal realisierbar.

Im Anspruch 7 wird eine besondere Ausgestaltung des magnetostriktiven Wandlers angegeben, welche insbesondere für die Ausprägung der Resonanzfrequenzen des Wandlers von Bedeutung ist. Danach besteht die aufgelötete Membran aus Edelstahl von einer Dicke, die klein gegenüber einer Viertelwellenlänge bei Resonanz des Wandlers ist. Es hat sich gezeigt, daß erst bei Erfüllung dieser Bedingung sich die Membran von niedrigen Frequenzen bis zur Resonanzfrequenz aperiodisch verhält und daß damit auch die eigentliche Resonanzfrequenz des Wandlers ausgestrahlt wird. Das Material ist widerstandsfähig auch gegenüber aggressiven Medien und hoher Temperatur.

Im Anspruch 8 wird eine Ausgestaltung der Erfindung vorgeschlagen, welche insbesondere im Hinblick auf die hohe Temperatur von Vorteil ist. Die Induktionswicklungen des Wandlers bestehen aus keramikisolierten Leitern, welche

zusätzlich noch mit Keramikmasse vergossen sind. Auf diese Weise wird eine sichere Isolierung auch bei Temperaturen um 700 °C gewährleistet.

Da die Bleche, aus denen der magnetostriktive Körper aufgebaut ist, scharfe Kanten aufweisen, können die Induktionswicklungen an den Außenseiten der Stege des magnetostriktiven Körpers gemäß Anspruch 9 über Keramikröhrchen geführt werden, wodurch eine Verletzung an den scharfen Kanten vermieden wird.

Im Anspruch 10 wird eine weitere Ausgestaltung des magnetostriktiven Körpers angegeben, welche ein Zusammenhalten der einzelnen Bleche ohne weitere Hilfskonstruktionen ermöglicht. Danach werden die Bleche an den Seiten und/oder auf der Unterseite durch Schweißnähte verbunden. Insbesondere durch ein Laserschweißgerät lassen sich die winzigen Bleche problemlos zu einem kompakten Körper verbinden, ohne daß dabei die Resonanzfrequenz und die Wirbelstromverluste im Körper maßgeblich beeinflusst werden.

Da die Membran, an der der magnetostriktive Körper aufgehängt ist, keine beliebig großen Drücke aufnehmen kann, wird im Anspruch 11 vorgeschlagen, den magnetostriktiven Körper über einen Dämpfungskörper gegen die Rückwand des Gehäuses abzustützen. Ein so aufgebauter akustischer Wandler ist auch für die Verwendung in unter Druck stehenden Flüssigkeiten geeignet, beispielsweise für einen Druckwasserreaktor. Da man um die Resonanzfrequenz die Abstrahlcharakteristik und die Ausschwingzeit nicht zu verschlechtern, keine direkte Verbindung zum Gehäuse herstellen kann, muß ein Dämpfungskörper als Verbindung dienen.

Im Anspruch 12 wird eine mögliche Ausgestaltung des Dämpfungskörpers beschrieben. Danach besteht der Dämpfungskörper aus mehreren Dämpfungsblechen, welche beispielsweise auch aus Kobalt-Eisen hergestellt sein können, wobei die Bleche gitterförmig aus Stegen aufgebaut sind. Dabei werden die Dämpfungsbleche vorzugsweise abwechselnd um 90° gedreht aufeinandergelegt, so daß an den Kreuzungspunkten der Stege Auflagepunkte für den magnetostriktiven Körper entstehen, ohne daß die akustische Leitfähigkeit des Dämpfungskörpers in Gewicht fällt.

Im Anspruch 13 wird eine andere Möglichkeit zur Ausgestaltung des magnetostriktiven Wandlers für Messung unter hohem Druck angegeben. Danach befindet sich im Gehäuse eine nicht korrodierende und nicht leitende Flüssigkeit, für Druckwasserreaktoren wäre beispielsweise Glycerin geeignet, welche mittels Druckausgleichsvorrichtungen etwa auf dem Außendruck gehalten wird. Soweit die Elastizität der Membran für den Druckausgleich nicht ausreicht, könnte ein Faltenbalg oder eine weitere elastische Membran vorgesehen werden. Die Ausgestaltung nach Anspruch 14 hat den Vorteil, daß ganz auf einen Dämpfungskörper verzichtet werden kann, was in jedem Falle wünschenswert ist.

Weitere Erläuterungen und ein Ausführungsbei-

spiel der Erfindung sind in der Zeichnung dargestellt. Es zeigen :

Figur 1 den schematischen Aufbau einer Füllstandsmeßeinrichtung mit Hilfe von Ultraschall,

Figur 2 ein Diagramm zur Veranschaulichung des Signalbildes bei der Füllstandsmessung mit nur einem Ultraschallwandler,

Figur 3 den prinzipiellen, bekannten Aufbau des magnetostriktiven Einzelschwingers,

Figur 4 den Aufbau eines bekannten magnetostriktiven Körpers aus vielen Einzelschwingern,

Figur 5 eins der Bleche, aus denen der Dämpfungskörper aufgebaut wird,

Figur 6 einen Längsschnitt durch einen erfindungsgemäßen, gekapselten Ultraschallwandler,

Figur 7 einen Querschnitt durch eine aus zwei erfindungsgemäßen Ultraschallwandlern aufgebaute Füllstandsmeßsonde,

Figur 8 zwei erfindungsgemäße Einzelschwinger und

Figur 9 ein Blech zum Aufbau eines Areals mit solchen Einzelschwingern wie in Fig. 8.

Die in Fig. 1 dargestellte prinzipielle Meßanordnung bleibt auch für die hier vorgeschlagenen magnetostriktiven Wandler bestehen. Bei Verwendung von nur einem Wandler als Sender und Empfänger wird lediglich der Empfangsverstärker ebenfalls an den Sender angeschlossen. Eine Referenzmessung einer bekannten Strecke im Meßraum unter den dort herrschenden Bedingungen oder eine Temperaturkorrektur ist in jedem Falle nötig, da die Schallgeschwindigkeit nur bei bekannter Temperatur und bekanntem Druck bestimmt werden kann.

Das Signalbild in Abhängigkeit von der Zeit ist bereits in der Einleitung erläutert worden.

In Fig. 3 ist ein magnetostriktiver Einzelschwinger, wie er aus der Literatur seit langem bekannt ist, in einer Prinzipskizze dargestellt. Ein näherungsweise hantelförmiger magnetostriktiver Körper 1 ist von einer Induktionsspule 2 umgeben. Wird die Spule 2 von einem aus einer Wechselstromquelle 4 kommenden Strom durchflossen, so ändert der magnetostriktive Körper seine Länge im Takt der Quellenfrequenz und beginnt zu schwingen. Dabei werden Schallwellen 5 abgestrahlt. Ein unsymmetrisch verlängertes Ende 3 des magnetostriktiven Körpers, welches etwa um eine halbe Wellenlänge länger ist als das andere Ende, bewirkt dort eine Auslöschung der Schallwellen durch Interferenz, so daß Schall nur nach der anderen Seite abgestrahlt wird. Durch Aufeinanderschichten und Aneinanderlegen von solchen Einzelschwingern kann, wie theoretische Rechnungen zeigen, ein großer magnetostriktiver Körper von gleicher Eigenfrequenz aufgebaut werden.

Fig. 4 zeigt einen im Prinzip aus vielen Einzelschwingern aufgebauten magnetostriktiven Körper 31. Eine Vielzahl von Blechen 10, von denen jedes im Prinzip aus mehreren Einzelschwingern 11 besteht, ist aufeinandergeschichtet und durch Schweißnähte 12, 13 verbunden. Auf diese Weise entstehen durch Stege getrennte

Tunnel 14 und eine den Schall mit einer bestimmten Richtcharakteristik abstrahlende Oberfläche 15. Die Hauptabstrahlrichtung ist mit einem Pfeil 16 gekennzeichnet. Zwischen den Stegen durch die Tunnel 14 hindurch sind die Induktionsspulen 17 gewickelt, und zwar so, daß jeder Einzelschwinger von der gleichen Windungsanzahl umgeben ist. Zum Schutz der Induktionsspulen vor den scharfen Kanten der Fläche 10 können Keramikröhrchen 18 zwischen Steg und Induktionsspule 17 geschoben werden. Die Oberfläche 15 kann, gegebenenfalls nach einer Bearbeitung, mit einer Membrane hart verlötet werden.

Fig. 5 zeigt eins der Bleche 20, aus welchem ein Dämpfungskörper zur Abstützung des magnetostriktiven Körpers an der Gehäuserückseite hergestellt wird. Ein solches Blech, welches vorzugsweise ebenfalls aus Kobalt-Eisen durch Ätzen hergestellt wird, besteht aus mehreren durch Zwischenräume 21 getrennten Stegen 22. Mehrere kreuzweise aufeinandergelegte solche Bleche bilden einen Dämpfungskörper.

In Fig. 6 ist ein Längsschnitt durch einen erfindungsgemäßen magnetostriktiven Wandler dargestellt. An einer dünnen Edelstahlmembran 32 ist ein magnetostriktiver Körper 31 aufgehängt, welcher gleichzeitig noch durch einen Dämpfungskörper 33 an der Rückseite des den Wandler umgebenden Gehäuses 30 abgestützt sein kann. Die zwei Zuleitungen für die Induktionsspulen sind nicht dargestellt.

In Fig. 7 wird im Querschnitt eine aus zwei magnetostriktiven Wandlern bestehende Füllstandsmeßsonde gezeigt. In einem gemeinsamen Gehäuse 30 befinden sich zwei magnetostriktive Wandler nach Fig. 6. Die Zuleitungen werden sinnvollerweise in mit dem Gehäuse 30 fest verlöteten Metallrohren 34 geführt. Die ganze Sonde ist in einem Hüllrohr 35 untergebracht.

In Fig. 8 sind besonders gestaltete Einzelschwinger 81 zu erkennen, die im Prinzip I-förmig sind, wobei die eine Seite wie bekannt zur Dämpfung eine Verlängerung 83 aufweist, welche, wenn man die Dicke der einzelnen Bleche berücksichtigt, quaderförmig ist. Es ist ebenfalls zu erkennen, daß bei der vorliegenden Ausführungsform eine vergrößerte Öffnung für das Verlegen einer Spule 82 vorhanden ist. Diese Vergrößerung wird durch Zwischenstege 84 erreicht, welche die Resonanzfrequenz kaum beeinflussen und den magnetischen Widerstand im Magnetkreis nur geringfügig erhöhen.

In Fig. 9 ist ein aus vielen solchen nebeneinander liegenden Einzelschwingern aufgebautes Blech dargestellt, welches die Grundeinheit zum Aufbau eines Areals ist. Da im vorliegenden Falle die Maße von großer Wichtigkeit sind, werden deren relative Verhältnisse untereinander im folgenden angegeben. Für einen Wandler mit der Resonanzfrequenz von etwa 400 KHz können die angegebenen Maße direkt in Millimeter gewählt werden, für andere Frequenzen ist ein entsprechender Faktor anzunehmen. Die Maße sind : LA = 1,87, LB = 2,0, LC = 4,4, LD = 0,5,

LE = 2,0, LF = 2,5, LG = 1,5, LH = 30,0 = 12 × LF, LI = 1,37. Die Dicke DR jedes einzelnen Blechs beträgt etwa 0,05, wobei diese auch kleiner sein kann. Die Bleche bestehen vorzugsweise aus dünnen, oxidierten Materialien mit hohem Curie-Punkt und großer magnetostriktiver Konstante, z. B. Kobalt-Eisen-Legierungen. Sie können untereinander durch Laserverschweißen verbunden sein. Für hohe Temperaturen müssen die elektrischen Leitungen aus keramikisoliertem Material bestehen. In dieser Ausführungsform sind die beschriebenen Wandler für verschiedene Anwendungsfälle den sonst häufig verwendeten piezoelektrischen Ultraschall-Wandlern überlegen.

Patentansprüche

1. Magnetostriktiver Ultraschallwandler mit einem aus mehreren Einzelschwingern (11, 81) bestehenden, als Areal ausgebildeten magnetostriktiven Körper (31), welcher aus dünnen gegeneinander isolierten Blechen (10) geschichtet ist, wobei der Querschnitt der Einzelschwinger (11, 81) etwa der eines I-Stahls mit einer erheblich verbreiterten Querstrebe (83) ist, gekennzeichnet durch folgende Merkmale :

a) Die Dimensionen der Einzelschwinger (81) sind für Resonanzfrequenzen von 200 KHz oder höher ausgelegt.

b) Die Einzelschwinger (81) sind durch Zwischenstege (84) untereinander mit Abstand verbunden, wodurch vergrößerte Öffnungen (LE × LB) für die Spulen (82) und auf der Dämpfungsseite (83) eine kammförmige Struktur vorhanden sind.

2. Magnetostriktiver Ultraschallwandler nach Anspruch 1, gekennzeichnet durch folgende Merkmale :

a) Die zwischen zwei Einzelschwingern (81) bestehende Öffnung (LE × LB) zur Verlegung der Spulenwindungen ist etwa quadratisch mit abgerundeten Ecken.

b) Die zu den magnetischen Kreisen gehörenden Stege sind überall in magnetischen Kreis etwa gleich breit.

3. Magnetostriktiver Ultraschallwandler nach Anspruch 1 oder 2 oder 3, gekennzeichnet durch folgende Merkmale :

a) Die Breite (LF) eines Einzelschwingers (81), seine Gesamtlänge (LC), die Breite (LG) der Verlängerung (83), die Länge (LI) der Verlängerung, die Öffnungsweiten (LE, LB) und die Breite (LD) der magnetischen Stege verhalten sich etwa wie :

$$LF : LC : LG : LI : LE : LB : LD \\ = 2,5 : 4,4 : 1,5 : 1,37 : 2,0 : 2,0 : 0,5$$

b) Die Dicke (DR) der Bleche und damit der Einzelschwinger verhält sich dazu etwa wie LF : DR = 2,5 : 0,05.

4. Magnetostriktiver Ultraschallwandler nach Anspruch 3, gekennzeichnet durch folgende Merkmale :

a) Für eine Frequenz von 400 KHz beträgt die

Gesamtlänge (LC) eines Einzelschwingers 4,4 mm.

b) Die Seitenlänge (LC) der Abstrahlfläche eines Areals mit guter Richtcharakteristik beträgt etwa 30 mm, entsprechend 12 nebeneinanderliegenden Einzelschwingern, wobei die Anzahl der Bleche so gewählt ist (ungefähr 600), daß die Abstrahlfläche quadratisch ist.

5. Magnetostriktiver Ultraschallwandler nach einem der vorhergehenden Ansprüche, gekennzeichnet durch folgendes Merkmal :

Die schallabstrahlende Fläche des Wandlerareals ist etwas gewölbt, insbesondere konkav, wobei die Wölbung der Oberfläche des Einbauortes entspricht.

6. Magnetostriktiver Ultraschallwandler nach einem der vorhergehenden Ansprüche, gekennzeichnet durch folgende Merkmale :

a) Auf die Abstrahlfläche (15) des magnetostriktiven Körpers (31) ist eine dünne Membran (32) hart aufgelötet.

b) Der magnetostriktive Körper (31) ist in einem dichten Gehäuse (30) untergebracht, wobei der magnetostriktive Körper durch die Membran (32) gehalten ist.

7. Magnetostriktiver Ultraschallwandler nach Anspruch 6, gekennzeichnet durch folgende Merkmale :

a) Die Membran (32) besteht aus Edelstahl.

b) Die Dicke der Membran (32) ist klein gegenüber einer Viertelwellenlänge bei Resonanzfrequenz.

8. Magnetostriktiver Ultraschallwandler nach einem der vorhergehenden Ansprüche, gekennzeichnet durch folgende Merkmale :

a) Die Induktionswicklungen (17) des Ultraschallwandlers bestehen aus keramikisolierten Leitern.

b) Die Induktionswicklungen (17) sind mit Keramikmasse vergossen.

9. Magnetostriktiver Ultraschallwandler nach einem der vorhergehenden Ansprüche, gekennzeichnet durch folgendes Merkmal :

Die Induktionswicklungen (17) werden an der Außenseite der Stege des magnetostriktiven Körpers (31) über Keramikröhrchen (18) geführt.

10. Magnetostriktiver Ultraschallwandler nach einem der vorhergehenden Ansprüche, gekennzeichnet durch folgendes Merkmal :

Die Bleche (10) des magnetostriktiven Körpers (31) sind durch Schweißnähte (12, 13) an den Seiten und/oder auf der Unterseite verbunden, wobei die Schweißnähte vorzugsweise durch Laserschweißen hergestellt sind.

11. Magnetostriktiver Ultraschallwandler nach einem der vorhergehenden Ansprüche, gekennzeichnet durch folgendes Merkmal :

Der magnetostriktive Körper (31) ist auf der Unterseite über einen Dämpfungskörper (33) gegen die Rückwand des Gehäuses (30) abgestützt.

12. Magnetostriktiver Ultraschallwandler nach Anspruch 11, gekennzeichnet durch folgende Merkmale :

a) Der Dämpfungskörper (33) besteht aus mehreren Dämpfungsblechen (20) die

gitterförmig aus Stegen (22) aufgebaut sind.

b) Die Dämpfungsbleche (20) sind abwechselnd um 90° gedreht angeordnet.

13. Magnetostriktiver Ultraschallwandler nach einem der vorhergehenden Ansprüche, gekennzeichnet durch folgende Merkmale :

a) Im Gehäuse (30) befindet sich eine nicht korrodierende, nicht leitende Flüssigkeit.

b) Die Flüssigkeit wird mittels Druckausgleichsvorrichtungen etwa auf Außendruck gehalten.

Claims

1. A magnetostrictive ultrasonic transducer comprising a plurality of individual oscillators (11, 81) designed to form an areal surface of a magnetostrictive body (31), thin sheets (10) mutually insulated and arranged in layers, where the cross-section of the individual oscillators (11, 81) corresponds approximately to that of an I-shaped girder having a considerably thickened transverse strut (83), characterised by the following features :

a) the dimensions of the individual oscillators (81) are provided for resonant frequencies of 200 KHz or more ; and

b) the individual oscillators (81) are connected to one another at a distance by intermediate crosspieces (84) providing enlarged openings (LE × LB) for the coils (82) and a comb-shaped structure on the attenuation side.

2. A magnetostrictive ultrasonic transducer as claimed in Claim 1, characterised by the following features :

a) the opening (LE × LB) between two individual oscillators (81) to position the coil windings is approximately square with rounded corners ; and

b) the crosspieces assigned to the magnetic circuits have approximately the same width at any point in the magnetic circuit.

3. A magnetostrictive ultrasonic transducer as claimed in Claim 1 or 2, characterised by the following features :

a) the width (LF) of an individual oscillator (81), its overall length (LC), the width (LG) of the extension (83), the thickness (LI) of the extension, the opening widths (LE, LD) and the depth (LB) of the magnetic crosspieces have approximately the following ratios :

LF : LC : LG : LI : LE : LB : LD
= 2.5 : 4.4 : 1.5 : 1.37 : 2.0 : 2.0 : 0.5 ; and

b) the thickness (DR) of the sheets and thus of the individual oscillators has a ratio of approximately LF : DR = 2.5 : 0.5.

4. A magnetostrictive ultrasonic transducer as claimed in Claim 3, characterised by the following features :

a) the overall length (LC) of an individual oscillator is 4.4 mm for a frequency of 400 KHz ; and

b) the lateral length (LH) of the areal radiation surface of good directional characteristic is approximately 30 mm, corresponding to 12 adjacent

individual oscillators, where the number of the sheets is selected to be such (approximately 600) that the radiation surface is square.

5. A magnetostrictive ultrasonic transducer as claimed in one of the preceding Claims, characterised by the following feature :

the sound-reflecting areal surface of the transducer is somewhat curved, in particular concave, where the curvature corresponds to the surface at the location of installation.

6. A magnetostrictive ultrasonic transducer as claimed in one of the preceding Claims, characterised by the following features :

a) a thin membrane (32) is hard-soldered onto the radiation surface (15) of the magnetostrictive body (31) ; and

b) the magnetostrictive body (31) is accommodated in a sealed housing (30), where the magnetostrictive body is secured by the membrane (32).

7. A magnetostrictive ultrasonic transducer as claimed in Claim 6, characterised by the following features :

a) the membrane (32) consists of a noble metal ; and

b) the thickness of the membrane (32) is small in relation to a quarter wavelength at the resonant frequency.

8. A magnetostrictive ultrasonic transducer as claimed in one of the preceding Claims, characterised by the following features :

a) the inductive windings (17) of the ultrasonic transducer consist of ceramic-insulated conductors ; and

b) the inductive windings (17) are cast with ceramic compound.

9. A magnetostrictive ultrasonic transducer as claimed in one of the preceding Claims, characterised by the following feature :

the inductive windings (17) are guided via ceramic tubes (18) on the outside of the crosspieces of the magnetostrictive body (31).

10. A magnetostrictive ultrasonic transducer as claimed in one of the preceding Claims, characterised by the following feature :

the sheets (10) of the magnetostrictive body (31) are connected by welded joints (12, 13) on the sides and/or on the underside, the welded joints preferably being produced by laser welding.

11. A magnetostrictive ultrasonic transducer as claimed in one of the preceding Claims, characterised by the following feature :

the magnetostrictive body (31) is supported against the rear wall of the housing (30) by means of an attenuation body (33) on the underside.

12. A magnetostrictive ultrasonic transducer as claimed in Claim 1, characterised by the following features :

a) the attenuation body (33) consists of a plurality of attenuation sheets (20) having crosspieces (22) to be grid-shaped ; and

b) the attenuation sheets (20) are alternately rotated by 90°.

13. A magnetostrictive ultrasonic transducer as claimed in one of the preceding Claims, charac-

terised by the following features :

a) non-corrosive, non-conductive liquid is present in the housing (30) ; and

b) the liquid is maintained at approximately barometric pressure by means of pressure-balancing devices.

Revendications

1. Transducteur magnétostrictif d'ultrasons comportant un corps magnétostrictif (31) constitué de plusieurs oscillateurs individuels (11, 81) et réalisé sous la forme d'une structure bidimensionnelle et qui est formé par l'empilage de tôles minces (10) isolées les unes par rapport aux autres, la section transversale des oscillateurs individuels (11, 81) correspondant approximativement à celle d'un acier en I comportant une barre transversale (83) fortement élargie, caractérisé par les moyens suivants :

a) les dimensions des oscillateurs individuels (81) sont conçues pour des fréquences de résonances égales à 200 kHz ou plus ;

b) les oscillateurs individuels (81) sont reliés par des barrettes intercalaires (84) en étant maintenus à distance les uns des autres, ce qui crée des ouvertures agrandies (LE x LB) pour les bobines (82) et, sur le côté d'amortissement (83), une structure en forme de peigne.

2. Transducteur magnétostrictif d'ultrasons suivant la revendication 1, caractérisé par les moyens suivants :

a) l'ouverture (LE x LB), qui est présente entre deux oscillateurs individuels (81) et sert à la mise en place des enroulements de bobines, est approximativement carrée avec des angles arrondis ;

b) les barres, qui font partie des circuits magnétiques, possèdent une largeur approximativement identique dans l'ensemble du circuit magnétique.

3. Transducteur magnétostrictif d'ultrasons suivant la revendication 1 ou 2 ou 3, caractérisé par les moyens suivants :

a) la largeur (LF) d'un oscillateur individuel (81), sa longueur totale (LC), la largeur (LG) du prolongement (83), la longueur (LI) du prolongement, les dimensions (LE, LB) des ouvertures et la largeur (LD) des bords magnétiques font entre eux approximativement les rapports suivants :

$$LF : LC : LG : LI : LE : LB : LD \\ = 2,5 : 4,4 : 1,5 : 1,37 : 2,0 : 2,0 : 0,5 ;$$

b) l'épaisseur (DR) des tôles et par conséquent des oscillateurs individuels est approximativement telle que l'on a $LF : DR = 2,5 : 0,05$.

4. Transducteur magnétostrictif d'ultrasons suivant la revendication 3, caractérisé par les moyens suivants :

a) pour une fréquence de 400 kHz, la longueur totale (LC) d'un oscillateur individuel est égale à 4,4 mm ;

b) la longueur latérale (LC) de la surface rayonnante d'une structure bidimensionnelle possédant une bonne caractéristique directionnelle est égale à environ 30 mm, ce qui correspond à

12 oscillateurs individuels disposés côte à côte, le nombre (égal à environ 600) des tôles étant choisi pour que la surface rayonnante soit carrée.

5. Transducteur magnétostrictif d'ultrasons suivant l'une des revendications précédentes, caractérisé par les moyens suivants :

la surface, qui émet les ultrasons, de la structure bidimensionnelle du transducteur est légèrement cintrée, et notamment est concave, la concavité correspondant à la surface de l'emplacement de l'application.

6. Transducteur magnétostrictif d'ultrasons suivant l'une des revendications précédentes, caractérisé par les moyens suivants :

a) une membrane mince (32) est soudée par brasage dur sur la surface rayonnante (15) du corps magnétostrictif (31) ;

b) le corps magnétostrictif (31) est logé dans un boîtier étanche (30), le corps magnétostrictif étant maintenu par la membrane (32).

7. Transducteur magnétostrictif d'ultrasons suivant la revendication 6, caractérisé par les moyens suivants :

a) la membrane (32) est constituée par un acier allié ;

b) l'épaisseur de la membrane (32) est faible par rapport au quart de la longueur d'onde pour la fréquence de résonance.

8. Transducteur magnétostrictif d'ultrasons suivant l'une des revendications précédentes, caractérisé par les moyens suivants :

a) les enroulements inducteurs (17) du transducteur ultrasonique sont constitués par des conducteurs isolés par une céramique ;

b) les enroulements inducteurs (17) sont scellés dans la masse de céramique.

9. Transducteur magnétostrictif d'ultrasons suivant l'une des revendications précédentes, caractérisé par le moyen suivant :

les enroulements inducteurs (17) sont guidés sur de petits tubes en céramique (18), sur le côté extérieur des barres du corps magnétostrictif (31).

10. Transducteur magnétostrictif d'ultrasons suivant l'une des revendications précédentes, caractérisé par le moyen suivant :

les tôles (10) du corps magnétostrictif (31) sont reliées par des cordons de soudure (12, 13) sur les côtés et/ou sur la face inférieure, les cordons de soudure étant réalisés de préférence par un soudage au laser.

11. Transducteur magnétostrictif d'ultrasons suivant l'une des revendications précédentes, caractérisé par le moyen suivant :

le corps magnétostrictif (31) est en appui sur la face inférieure par l'intermédiaire d'un corps d'amortissement (33) placé contre la paroi arrière du boîtier (30).

12. Transducteur magnétostrictif d'ultrasons suivant la revendication 11, caractérisé par les moyens suivants :

a) le corps d'amortissement (33) est constitué par plusieurs tôles d'amortissement (20) qui sont constituées par des barres (22) disposées de manière à former une grille ;

b) les tôles d'amortissement (20) sont disposées en étant pivotées en alternance de 90°.

13. Transducteur magnétostrictif d'ultrasons suivant l'une des revendications précédentes, caractérisé par les moyens suivants :

a) dans le boîtier (30) se trouve disposé un liquide non corrosif et non conducteur ;

b) le liquide est maintenu approximativement à la pression extérieure au moyen de dispositifs d'équilibrage des pressions.

5

10

15

20

25

30

35

40

45

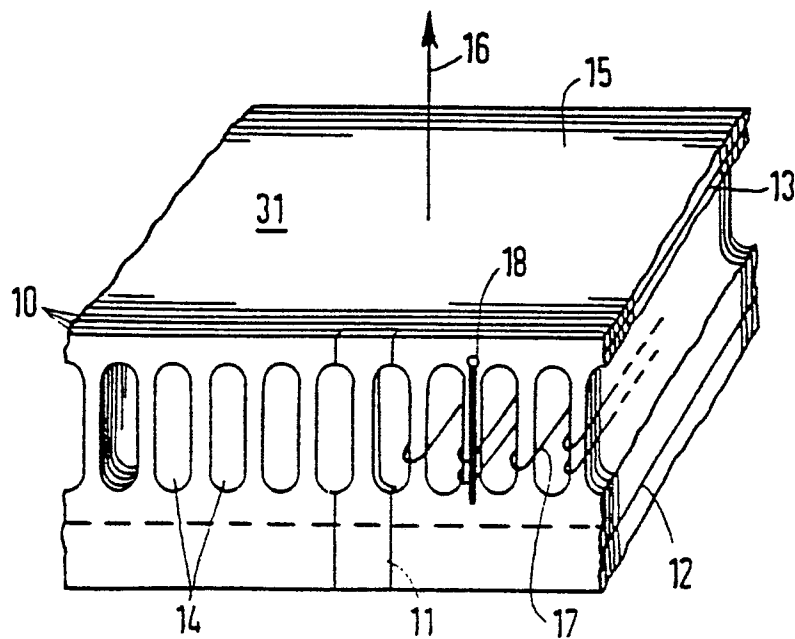
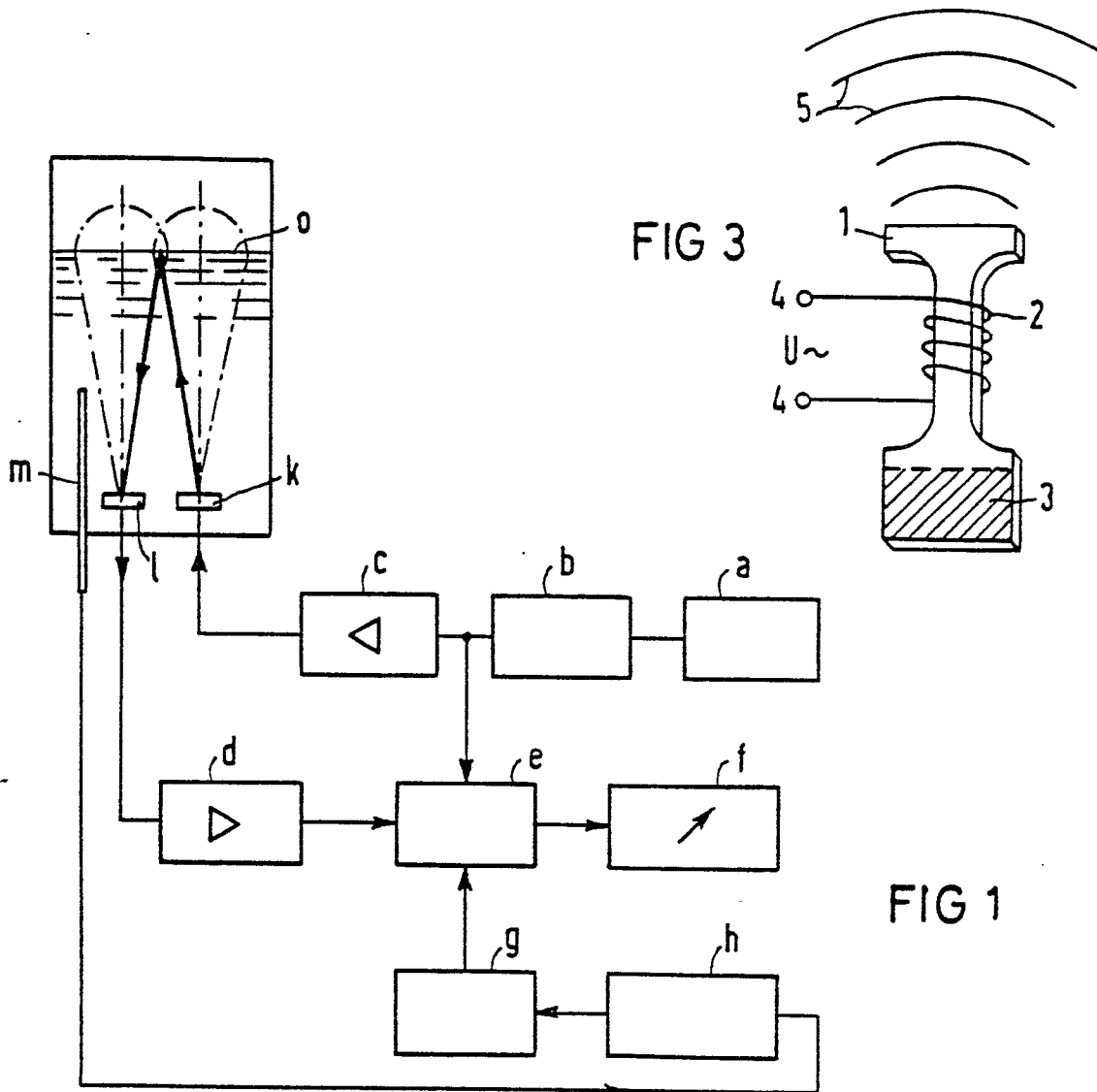
50

55

60

65

9



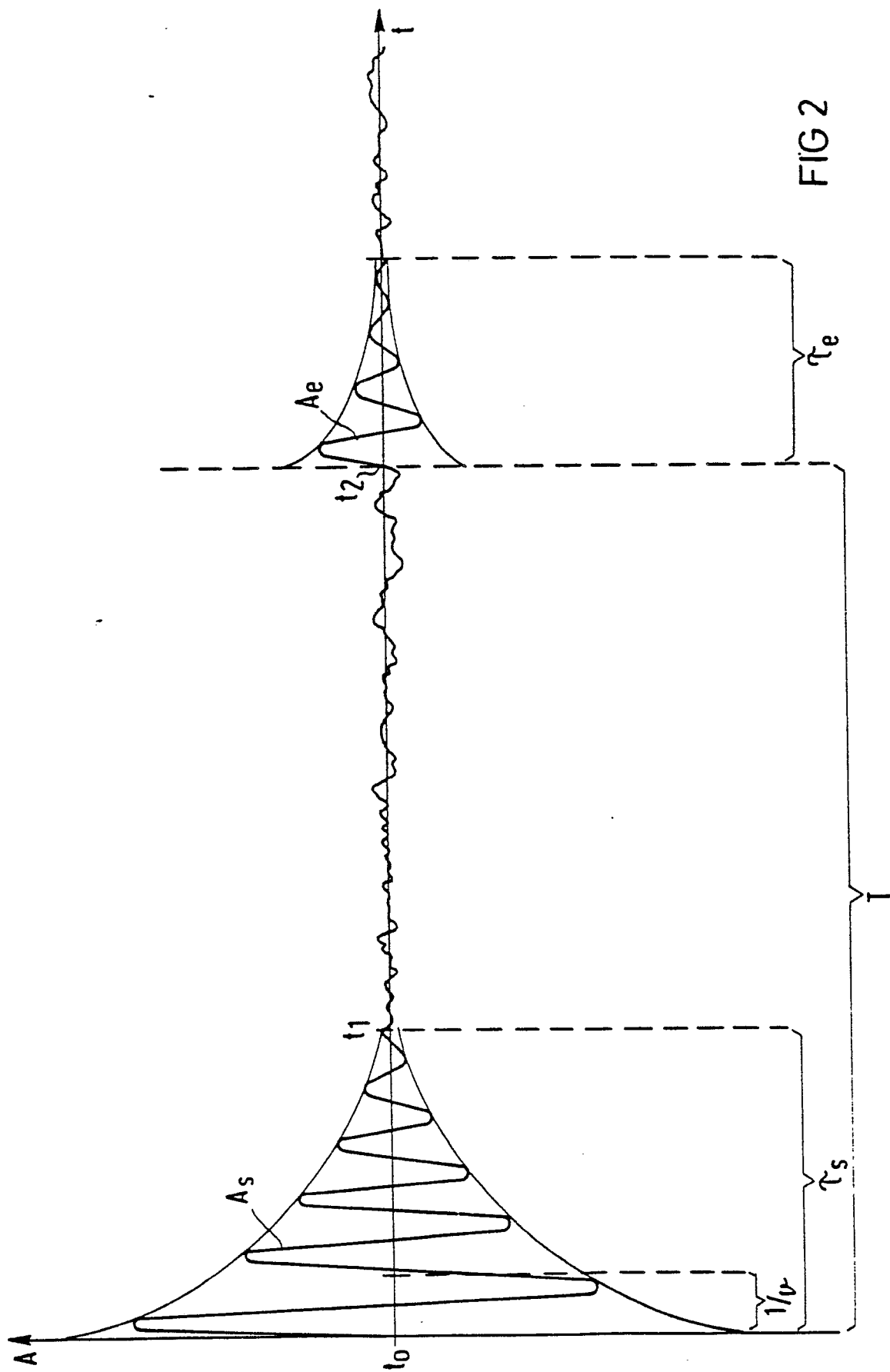


FIG 2

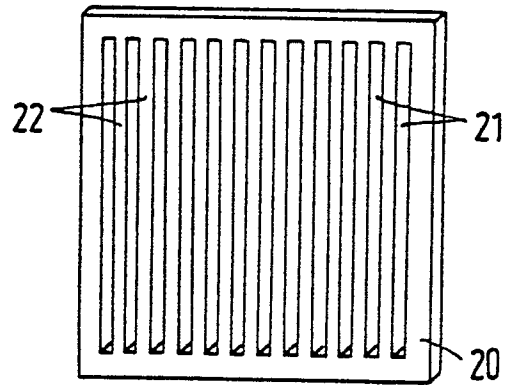


FIG 5

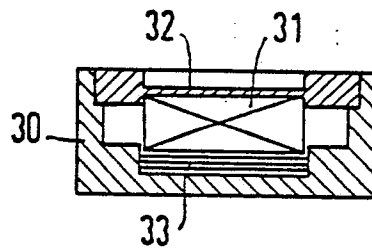


FIG 6

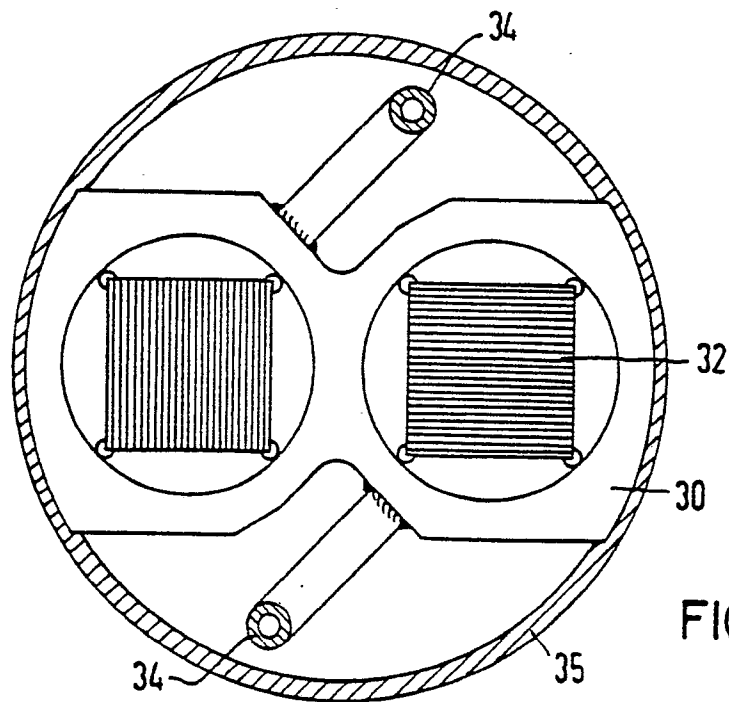


FIG 7

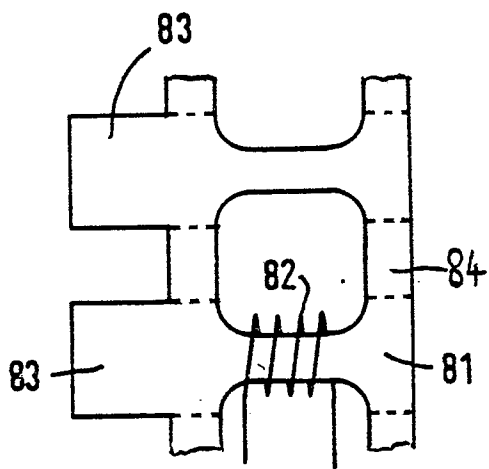


FIG 8

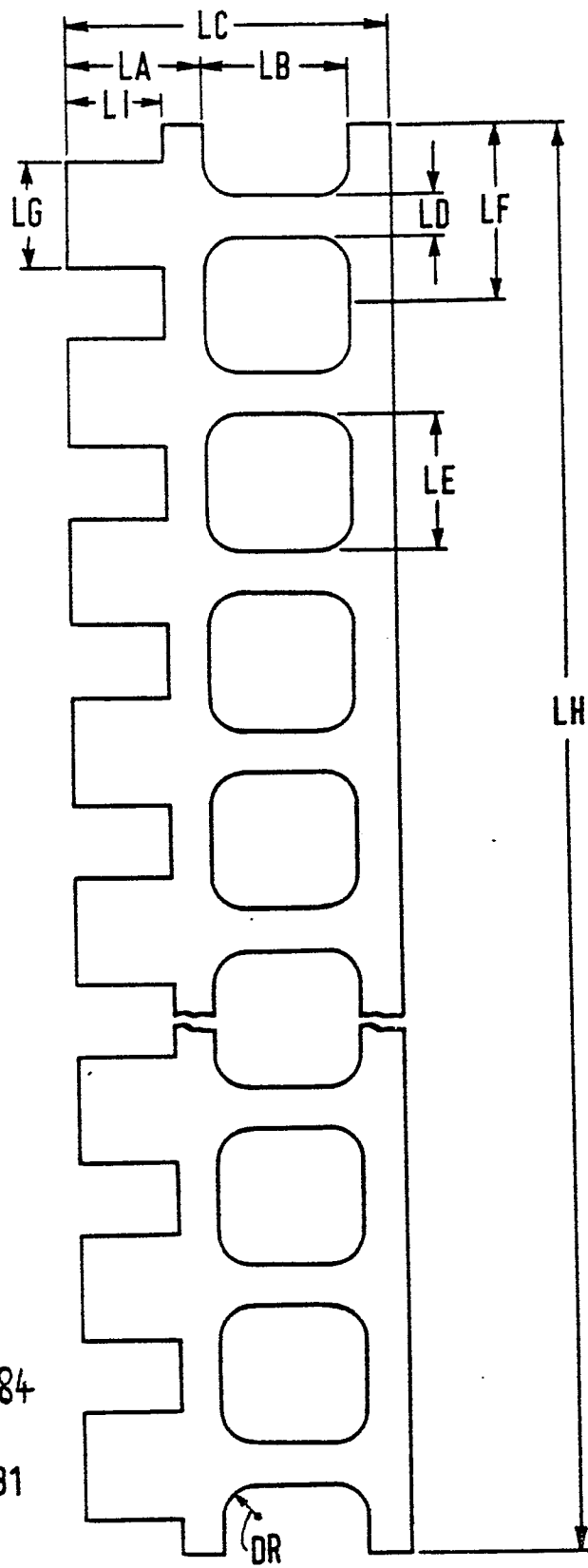


FIG 9