### 12

## **EUROPÄISCHE PATENTANMELDUNG**

(21) Anmeldenummer: 86105417.9

(f) Int. Cl.4: E 05 B 47/00

(2) Anmeldetag: 18.04.86

30 Priorität: 18.04.85 FR 8505866

7) Anmelder: Signal Vision S.A., 39 Avenue Marceau, F-92400 Courbevoie (FR)

Weröffentlichungstag der Anmeldung: 22.10.86 Patentblatt 86/43 22 Erfinder: Alessandroni, Maxime, 23, Avenue des Monceaux Morigny Champigny, F-91150 Etampes (FR) Erfinder: Itkin, Pavel, 2, rue Louis Marchandise, F-94400 Vitry (FR) Erfinder: Cantin, Jean-Pierre, 12, rue du clos Guiraud, F-91530 Saint-Cheron (FR) Erfinder: Metayer, Guy, 50, rue des Carrières, F-92150 Suresnes (FR)

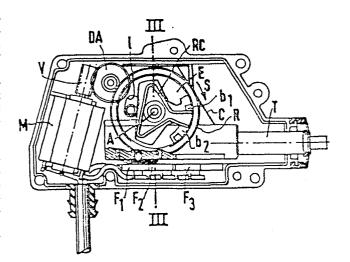
84 Benannte Vertragsstaaten: DE FR GB IT

Vertreter: Patentanwaltsbüro Cohausz & Florack, Postfach 14 01 47, D-4000 Düsseldorf 1 (DE)

Elektromechanische Betätigungsvorrichtung mit halbtourigem Antrieb durch Elektromotor.

Die Erfindung betrifft eine elektromechanische Betätigungsvorrichtung mit halbtourigem Antrieb durch Elektromotor, bei der ein Elektromotor ein Zahnrad antreibt, das seinerseits bei jeder Halbdrehung einen Steuerstift zu einer hin- und hergehenden Bewegung antreibt.

Die erfindungsgemässe Betätigungsvorrichtung ist dadurch gekennzeichnet, dass das genannte Zahnrad (R) mit begrenztem Winkelspiel fest mit einem Antriebsrad (E) des genannten Steuerstiftes (T) verbunden ist, das eine Drehmomentfeder (Rc) umfasst, die tendenziell das Zahnrad (R) und das Antriebsrad (T) in eine bestimmte Winkelstellung zurückführt, wobei das Antriebsrad (E) zudem ein einziehbares Anschlagorgan (R<sub>1</sub>) in einer am Ende des Arbeitsspiels bestimmten Winkelstellung umfasst und wobei die vom genannten Anschlag induzierte Spannung der Drehmomentfeder (Rc) das Einziehen des genannten Anschlagorgans (R<sub>1</sub>) und das Anhalten in einer zweiten bestimmten Winkelstellung durch das genannte einziehbare Anschlagorgan bewirkt.



0 198 509

# -1-COHAUSZ & FLORACK

#### PATENTANWALTSBÜRO

#### SCHUMANNSTR. 97 D-4000 DÜSSELDORF 1

Telefon: (0211) 683346 · Telefax: (0211) 6790871 · Telex: 8586513 cop d

PATENTANWÄLTE:

Dipl.-Ing. W. COHAUSZ - Dipl.-Ing. R. KNAUF - Dipl.-Ing. H. B. COHAUSZ - Dipl.-Ing. D. H. WERNER - Dr. rer. nat. B. REDIES

9. April 1986 HC/Sr 46077EP

1 SIGNAL VISION S.A. 39, Avenue Marceau F-92400 Courbevoie

5

15

20

ELEKTROMECHANISCHE BETÄTIGUNGSVORRICHTUNG MIT HALBTOURIGEM ANTRIEB DURCH ELEKTROMOTOR

Die Erfindung betrifft eine elektromechanische Betätigungsvorrichtung, die von einem Elektromotor um jeweils eine halbe Umdrehung angetrieben wird.

Die bekannten Betätigungsvorrichtungen, die zum Beispiel bei Zentralverriegelungen für Kraftfahrzeuge Verwendung fi den, umfassen im allgemeinen eine elektronische Steuerzentrale, die eine Übertragung des Antriebs auf alle Betätigungsvorrichtungen der Anlage, das präzise Anhalten der Betätigungsvorrichtungen in Ruhestellung, die Sicherheit gegen unzeitiges Betätigen gewährleistet. Die Nutzungsbedingungen lassen diese Anlagen im allgemeinen recht zer brechlich erscheinen, und in allen Fällen ist ihr Einbau kostspielig und kompliziert.

Ziel der Erfindung ist es, durch in der Betätigungsvorrichtung selbst untergebrachte elektromechanische Mittel
die systemeigenen Funktionen und Sicherheiten zu gewährleisten und dabei die Eigenschaften der elektromechanische
Mittel im Hinblick auf Robustheit, Einfachheit, Funktionstüchtigkeit und Wirtschaftlichkeit zu nutzen.

- 1 Deshalb ist Gegenstand der Erfindung eine elektromechanische Betätigungsvorrichtung mit halbtourigem Antrieb durch Elektromotor, die umfaßteinen Elektromotor zum Antrieb eines Zahnrads, das bei jeder Halbdrehung einen Steuerstift zu hin-5 und hergehender Bewegung antreibt, dadurch gekennzeichnet, daß das genannte Zahnrad mit begrenztem winkeligen Spiel fest mit einem Antriebsrad des genannten Stiftes verbunden ist und dieses Antriebsrad eine Drehmomentfeder umfaßt, die tendenziell das Zahnrad und das Antriebsrad in eine bestimmte 10 Winkelstellung zurückbringt, und wobei das Antriebsrad ein am Ende des Arbeitsspiels in eine bestimmte Winkelstellung einziehbares Anschlagorgan umfaßt; hierbei erzeugt die durch den genannten Anschlag induzierte Spannung der Drehmomentfeder das Einziehen des genannten Anschlagorgans 15 und die Arretierung durch das genannte einziehbare Anschlag-
  - Die Erfindung wird besser verständlich beim Lesen der folgenden Beschreibung unter Bezugnahme auf die beigeheftete Zeichnung, in der:
    - Figur 1 eine Schemaansicht in Draufsicht einer Betätigungsvorrichtung gemäß einem Ausführungsbeispiel der Erfindung mit geöffnetem Getriebekasten ist;
- Figur 2 entspricht der Figur 1, doch sind hier die Getriebe- und gleitenden Teile weggenommen;

organ in einer zweiten bestimmten Winkelstellung.

- Figur 3 ist eine Schnittansicht entlang der Linie III-III in Figur 1;
- Figur 4 ist eine Ansicht des Zahnrads von oben;
- Figur 5 ist eine diametrale Schnittansicht des Zahnrads in Figur 4;
  - Figur 6 ist eine Ansicht des Zahnrads der Figuren 4 und 5 von unten;
  - Figur 7 ist eine Seitenansicht des Antriebsrads;

35

- 1 Figur 8 ist eine Ansicht des Antriebsrads in Figur 7
  von unten;
  - Figur 9 ist eine Axialschnittansicht des Rads in Figuren 7 und 8:
- Figur 10 ist eine Ansicht des Rads der Figuren 7 bis 9
  - Figur 11 ist ein abgewickeltes Schema eines Teils des Rads der Figuren 7 bis 10;
- Figur 12 ist eine Seitenansicht eines Schlittens der Betätigungsvorrichtung;
  - Figur 13 ist eine Seitenansicht der anderen Fläche des Schlittens in Figur 12;
  - Figur 14 ist eine Schnittansicht entlang der Linie XIV-XIV in Figur 12;
- Figur 15 ist eine Schnittansicht entlang der Linie XV-XV in Figur 13;
  - Figur 16 ist eine Draufsicht des Schlittens in Figuren 12 bis 15;
- Figur 17 ist eine perspektivische Schemaansicht einer
  Blattfeder;
  - Figur 18 ist eine Draufsicht des Steuerstiftes der Betätigungsvorrichtung;
  - Figur 19 ist eine Seitenansicht des Stiftes in Figur 18;
  - Figur 20 ist eine Schnittansicht entlang der Linie XX-XX in Figur 18;
    - Figur 21 ist eine perspektivische Schemaansicht einer anderen Blattfeder;
    - Figur 22 ist ein elektrisches Schaltschema in Haltstellung mit zurückgeführtem Schlitten;
- Figur 23 entspricht der Figur 22, nur ist hier der Schlitten ausgefahren;

- Figur 24 entspricht den Figuren 22 und 23 für den Fall einer Lösung des Steuerstiftes und des Schlittens;
- Figur 25 veranschaulicht schematisch die Stellung des Schlittens während des Betriebs;

- 1 Figur 26 stellt die entsprechende Stellung des Zahnrads und des Antriebsrads dar;
  - Figur 27 veranschaulicht schematisch in Draufsicht und in Abwicklung die entsprechende Stellung eines Anschlag-
- 5 organs des Antriebsrads;
  - Figur 28 stellt die entsprechende Stellung der Berührungsbahnen dar;
- Figuren 29 bis 32 entsprechen den Figuren 25 bis 28, allerdings für die erste Anschlagstellung;
- Figuren 33 bis 36 entsprechen den Figuren 25 bis 28, jedoch für die zweite Anschlagstellung;
  - Figur 37 ist ein elektrisches Schaltschema für den Antrieb einer Betätigungsvorrichtung der Vordertür und einer Betätigungsvorrichtung der Hintertür für eine Variante,
- 15 und
  - Figur 38 ist eine Variante des Schemas in Figur 37. - Figuren 39 und 40 sind Varianten der Figuren 37 bzw. 38. Die in der Zeichnung dargestellte Betätigungsvorrichtung ist bestimmt zum Betätigen der Verriegelung und Entriege-
- lung eines Schlosses (nicht dargestellt) einer Automobiltür oder Gatterwand (Kombiwagen).
- Der Elektromotor M, sequentiell versorgt über einen Kollektor mit kreisförmiger Kontaktbahn, Wählkontaktfingern und Schiebekontakten, der in weiteren Einzelheiten später beschrieben wird, treibt über ein Schneckengetriebe V und eine Hilfsuntersetzung DA ein Zahnrad R an. Diese Drehung im Sinne S, die sich aus dem einzigen Drehsinn des Motors M ergibt, wird bewirkt gemäß einem Ablaufweg von 180° durch eine für den Motor charakteristische elektromechanische Steuerung, eine sogenannte halbtourige, die so kon-

zipiert ist, daß sie in allen Fällen insbesondere sicher-

stellt:

1 1. bei Normalbetätigung des zur Steuerung durch die Betätigungsvorrichtung bestimmten Schließstiftes (nicht dargestellt) ein präzises Anhalten des Rades und des Motors nach jeweils 180° in genau bestimmten Winkelstellungen, damit die Steuersicherheit des Schloßantriebs sowie die Sicherheit einer richtigen elektrischen Auslösung des Motors für die nächste Folge gewährleistet sind;

2. bei zufälliger, wiederholter und unrichtiger Betätigung des Steuerstiftes des Schlosses während einer Drehung der Drehorgane der Betätigungsvorrichtung eine konsequente Begradigung des Betätigungsfehlers durch Drehung einer zusätzlichen Halbtour, wodurch alle Elemente der Betätigungsvorrichtung zweckmäßig neu ausgerichtet werden und somit die Funktionssicherheit der Vorrichtung bei der nächsten Normalbetätigung des Steuerstiftes für das betroffene Schloß gewährleistet wird.

Das Zahnrad R (Figuren 4 bis 6) versetzt über eine bohnenförmige Öffnung 1, durch die der vorstehende Mitnehmer (d)
eines zweiten Antriebsrad E (Figuren 7 bis 11) hindurchgeht - das Antriebsrad E dreht sich auf der gleichen Achse A
wie das Rad R, das zum Teil den Umfang des Rades E überdeckt - das Rad E in Drehung, das seinerseits einen Schließschlitten C (in weiteren Einzelheiten in den Figuren 12
bis 16 dargestellt) antreibt, und gewährleistet ebenfalls,
wie weiter unten zu erläutern sein wird, die Sicherheit der
aufeinanderfolgenden Anschläge.

Der Mitnehmer d stützt sich sequentiell je nach Ausgangsstellung der Folge, die durch eine Rücklauf- oder Austrittsstellung des Steuerstiftes T der Betätigungsvorrichtung eingeleitet wird, entweder am äußeren Rand  $r_1$  des oberen Seitenreliefs  $r_n$  des erhöhten Teils r des unteren Seitenreliefs  $r_n$  des erhöhten Seitensellefs  $r_n$  der Gleitsohle S des Schlittens C, der auf diese

35

30

10

15

20

Weise zu einer geradlinigen Hin- und Herbewegung angeregt wird, und zwar bei jeder Halbdrehung des mit Mitnehmer (d) ausgerüsteten Antriebsrads E.

5 Das Rad E trägt an seinem äußeren, vom Rad R nicht abgedeckten Umfangsrand zwei diametral entgegengesetzte eingeschnittene Bereiche Cr, und Cr, die in weiteren Einzelheiten in den Figuren 8, 10 und 11 dargestellt sind. Die Bereiche Cr, und Cr, umfassen jeweils Einschnitte 1 und 2, die der Reihe nach im Verlauf der sequentiellen Verschie-10 bung mit einer V-förmigen Blattfeder R<sub>1</sub> mit gekrümmter Scheitelerhöhung (Figur 17) zusammenwirken. Die Enden der Feder R<sub>1</sub> stützen sich in einem Sitz 1 im Gehäuse der Betätigungsvorrichtung, während ihr gerundeter Scheitel elastisch am Umfangsrand des Rades E so abgestützt wird, daß am Ende 15 einer Folge dieser Scheitel in den Einschnitt 1 des Bereichs  $\operatorname{Cr}_1$  oder  $\operatorname{Cr}_2$  einrastet, der ihm zu Beginn der Folge diametral entgegengesetzt war.

Das Rad E trägt in einem zweckmäßig gestalteten Sitz eine 20 Drehmomentfeder Rg, deren freie Enden sich im Verlauf der Folge einander annähern unter der gemeinsamen Wirkung einer Innennocke b, des Rads R und einem inneren Anschlagrand b, des Rades E. Wenn das Rad R stehenbleibt, entspannt sich die Feder R augenblicklich und übt auf den 25 Anschlag b, des Rades E einen Rückholdruck aus, der eine zusätzliche Drehung dieses Rades E bewirkt, bis der Scheitel der Feder R, von Einschnitt 1 zu Einschnitt 2 des eingeschnittenen Bereichs übergeht. Man erhält auf diese wirksame und sichere Weise ein Anhalten des Rades E in präzi-30 ser und stabiler Stellung, die von Einschnitt 2 bestimmt wird.

Die entsprechenden Verschiebefolgen sind in den Figuren 25 bis 36 veranschaulicht.

Die präzise Winkelstellung des Rades E bewirkt über den Mitnehmer d, der sich jeweils zwischen die Antriebsstoß-kanten r und r des Schlittens C setzt, ein präzises Verschieben dieses Schlittens C und seines Steuerstiftes T in Rücklauf- oder Austrittsstellung.

Darüber hinaus trägt das Rad E an seiner Rückseite die kreisförmige Kontaktbahn, aufgeteilt in Sektoren  $\widehat{S_1}$  und S2, die jeweils je mach Winkelstellung des Rades E mit elektrischen Schleifkörpern F<sub>1</sub> - F<sub>2</sub> - F<sub>3</sub> zusammenwirken, die in der Wand des Gehäuses der Betätigungsvorrichtung untergebracht sind und deren Schleifenden die in Figur 2 dargestellten Stellungen einnehmen. Diese Anordnung gewährleistet, daß jede begonnene Arbeitsfolge beendet wird und daß jedes präzise Anhalten des Rades E die spannungsführenden Sektoren der Kontaktbahn an nur zwei von drei Schleifkörpern führt, wodurch die Auslösung der nächsten Folge in Abhängigkeit von der Stellung des Verteilerkontaktes  $C_C - C_m$ , der abwechselnd die Schleifkörper  $F_1 - F_3$ mit der Stromzuleitung nebeneinander schaltet, garantiert wird. Diese Phasen sind besonders erkennbar in den Figuren 28, 32 und 36.

Die Betätigungsvorrichtung umfaßt gleichfalls Mittel, die es ermöglichen, das Schloß von Hand zu betätigen, falls eins der elektromechanischen Steuerteile, auch für das Funktionieren anderer, zugeordneter elektromechanischer Schlösser, beispielsweise an einem Kraftfahrzeug, einmal ausfällt.

Für den Fall, daß ein erfindungsgemäßes Betätigen des Schlittens C oder ein entsprechendes Festsetzen des Stiftes T nicht möglich ist, wird der Stift T am Schlitten C mechanisch so montiert, daß er unter der Wirkung einer größeren Längskraft, die auf das eine oder andere dieser Teile ausgeübt

35

10

15

20

- wird, elastisch ausrastet, was die elektrische Versorgung und Stromabnahme, also das Funktionieren weiterer parallel geschalteter Schlösser ermöglicht.
- Der Steuerstift T ist mit einem Endstück 3 versehen, dessen Breite so gewählt ist, daß es mit sanfter Reibung in einer Nut 3' der Sohle des Schlittens C Aufnahme findet und darin gleiten kann. Eine Blattfeder Rd (Figur 21), ähnlich der Feder R<sub>1</sub>, hat ihren Scheitel auf dem Boden eines Längs-sitzes 4 des Stiftes T abgestützt und rastet in eine Ausklinkung 4' der Nut 3' des Schlittens C ein. Der Zusammenbau Schlitten C Stift T wird auf diese Weise für ein normales Funktionieren versteift, kann aber durch elastische Verformung der Feder Rd im Fall einer anomalen Kraft getrennt werden.

Das Ganze ist so vorgesehen, daß jede zufällige, nicht zweckmäßige Manipulation der Schloßsteuerung bei einer der Betriebsfolgen der Betätigungsvorrichtung schadlos bleibt.

15

Die beiden Verteilerkontakte C<sub>C</sub> und C<sub>T</sub>, einer unter der Sohle des Schlittens C, der andere unter dem Steuerstift T angeordnet, gleiten auf dem festen Terminalbereich eines jeden Schleifkörpers F<sub>1</sub> und F<sub>3</sub>, um sie mit einer elektrischen Zuleitungsklemme A zu verbinden und eine ordnungsgemäße Stromabnahme in Folgeschaltung sicherzustellen. Auf dieses Thema wird in den Figuren 22, 23 und 24 Bezug genommen.

Zum Erhalt einer drehenden Betätigung der Vorrichtung braucht lediglich der Zusammenbau Stift T - Schlitten C in die Austrittsstellung zum elektrischen Anschluß der Zuleitungsklemme A an den Schleifkörper F<sub>3</sub> vorgeschoben zu werden, der sich in Kontakt mit dem Sektor S<sub>1</sub> der Fann defindet, wodurch eine Versorgung des Motors M Taber Liebe Bahn und den Kontakt F<sub>2</sub> möglich ist. Der Susammenta.

1 Rad R-Rad E-Bahn S dreht sich um eine halbe Tour im Sinne S.

5

10

15

20

25

30

35

Am Ende einer Drehung um  $180^{\circ}$ , sobald der Schleifkörper  $F_3$  den Kontakt mit dem Sektor  $S_1$  verliert, wird die elektrische Versorgung des Systems unterbrochen. Der drehbare Zusammenbau hält in präziser Winkelstellung an, dank der weiter oben beschriebenen Mittel. Der Schleifkörper  $F_1$  befindet sich in Kontakt mit der Bahn  $S_1$ , zum Wiederanfahren des Systems bereit, sobald ein neuer Antrieb des Zusammenbaus Stift T-Schlitten C bewirkt wird.

Für den Fall, daß der Benutzer eine doppelte Beanspruchung der Steuerung vornimmt, nachdem der Zusammenbau eine neue Drehung unternommen hat, befinden sich die Gleitkontakte  $D_T$  und  $C_C$  des Stiftes T und des Schlittens C automatisch in der Stellung laut Figur 24, d. h. Stift T und SchlittenC sind zeitweilig ausgerastet und nicht mehr ausgerichtet. Über die doppelte elektrische Verteilung am Schleifkörper  $F_1$ , die sich daraus ergibt, führen die Drehteile, statt in der Stellung laut Figur 23 anzuhalten, eine neue Nachstelldrehung um 180° aus, um den Schlitten C wieder nach hinten zu bringen, damit er in Bezug auf den Stift T neu ausgerichtet und fixiert wird, wodurch der Zusammenbau in die Stellung laut Figur 22 gebracht wird.

Die Ausführungsform nach Figur 37 ermöglicht den Erhalt einer totalen Funktionssicherheit bei einer Verschiebung des Steuerstiftes T. Die Bahn S trägt einen radialen Vorsprung  $S_3$ , der sich in Haltestellung (in der Zeichnung dargestellt) mit einem Schleifkörper  $F_4$  in Kontakt befindet, der für die vordere Betätigungsvorrichtung ACA und die hintere Betätigungsvorrichtung ACR an eine Leitung  $L_1$  angeschlossen ist. Ein Schleifkörper  $F_5$ , dem Schleifkörper  $F_4$  diametral entgegengesetzt, ist an eine Leitung  $L_2$  angeschlossen. Ein Steuerschleifkörper  $F_6$ , angeschlossen an

- die entgegengesetzte Polarität (in der Zeichnung -) in bezug auf diejenige, an die der Motor M (in der Zeichnung +) angeschlossen ist, wirkt mit dem Umfang der Bahn S zusammen, die zwei diametral entgegengesetzte Ausschnitte E und E aufweist, von denen einer (in der Zeichnung E in Haltstellung am Schleifkörper F liegt. Der Motor M ist an einem Schleifkörper F angeschlossen, der in dauerndem Kontakt mit der Bahn S steht.
- In Haltstellung schaltet der Steuerstift T die Kontakte  $F_5$  und  $F_6$  der vorderen Betätigungsvorrichtung ACA nebeneinander, und die Motoren M der beiden Betätigungsvorrichtungen sind nicht versorgt.
- Wenn der Steuerstift T betätigt wird (punktierte Stellung in der Zeichnung), schaltet er die Schleifkörper F<sub>4</sub> und F<sub>6</sub> nebeneinander, und der Motor M der vorderen Betätigungsvorrichtung ACA wird versorgt. Der Motor M der hinteren Betätigungsvorrichtung ACR ist ebenfalls über die Leitung L<sub>1</sub> versorgt. Sobald die Vorsprünge S<sub>3</sub> die Schleifkörper F<sub>4</sub> verlassen, verlassen die Schleifkörper F<sub>6</sub> die Ausschnitte E<sub>1</sub> und befinden sich in Kontakt mit den Bahnen S, wodurch eine direkte Versorgung eines jeden Motors M sichergestellt wird, auch wenn der Stift T in die Haltstellung zurückgeführt worden ist.

Am Ende einer Drehung um  $180^{\circ}$  einer jeden Scheibe S befindet sich der Schleifkörper  $F_6$  im Ausschnitt  $E_2$ , und der Vorsprung  $S_3$  ist am Schleifkörper  $F_5$ , so daß jeder Motor M nicht mehr versorgt ist und jede Betätigungsvorrichtung in der richtigen Stellung anhält.

In der Ausführungsform der Figur 38 wird der Antrieb durch einen Impulskontakt CI bewirkt, der auf die Klemmen des Motors M der vorderen Betätigungsvorrichtung ACA wirkt.

35

In den Ausgestaltungen nach den Figuren 39 und 40, die der Fig.37 bzw. 38 entsprechen, ist die hintere Betätigungsvorrichtung ACR an nur drei Leitungen angeschlossen. Der Schleifkörper  $F_{\hat{0}}$  ist nicht direkt mit Erde verbunden, sondern mit den Schleifkörpern  $F_{\mu}$  und  $F_{\bar{0}}$  über Dioden D<sub>1</sub> bzw. D<sub>2</sub>.

خڪ

0 198 509

## COHAUSZ & FLORACK

#### PATENTANWALTSBÜRO

SCHUMANNSTR.97 D-4000 DÜSSELDORF1

Telefon: (0211) 683346 · Telefax: (0211) 6790871 · Telex: 8586513 cop d

PATENTANWÄLTE:

Dipt.-Ing. W. COHAUSZ . Dipt.-Ing. R. KNAUF . Dipt.-Ing. H. B. COHAUSZ . Dipt.-Ing. D. H. WERNER . Dr. rer. nat. B. REDIES

9. April 1986 HC/Sr 46077EP

- 12 -

1

### Patentansprüche

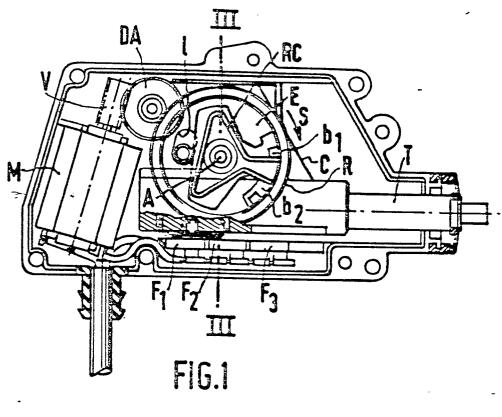
- 1. Elektromechanische Betätigungsvorrichtung mit halbtourigem Antrieb durch Elektromotor, der Art, die umfaßt einen Elektromotor zum Antrieb eines Zahnrads, das bei jeder Halbdrehung einen Steuerstift in hin- und hergehendem Sinne antreibt, dadurch gekennzeichnet, daß das genannte Zahnrad (R) mit begrenztem Winkelspiel fest mit einem 10 Antriebsrad (E) des genannten Stiftes (T) verbunden ist und dieses Antriebsrad (E) eine Drehmomentfeder (Rc) umfaßt, die tendenziell das Zahnrad (R) und das Antriebsrad (E) in eine bestimmte Winkelstellung zurückführt, wobei das Antriebsrad (E) zudem ein einziehbares Anschlagorgan (R,) in einer bestimmten Winkelstellung (1) am Ende des Arbeitsspiels umfaßt und die durch den genannten Anschlag (1) induzierte Spannung der Drehmomentfeder (Rc) das Einziehen des genannten Anschlagorgans ( $R_1$ ) sowie das Anhalten in einer zweiten bestimmten Winkelstellung (2) durch das genannte einziehbare Anschlagorgan erzeugt.
- 2. Betätigungsvorrichtung gemäß Anspruch 1, dadurch gekennzeichnet, daß das genannte Antriebsrad (E) mit einem Mitnehmer (d) ausgerüstet ist, der mit einem länglichen Fenster (l) des Zahnrads (R) zusammenwirkt.
  - 3.- Betätigungsvorrichtung gemäß Anspruch 2, dadurch gekennzeichnet, daß der Mitnehmer ( $\underline{d}$ ) einen Antriebsschlitten (C) des genannten Steuerstiftes (T) antreibt.

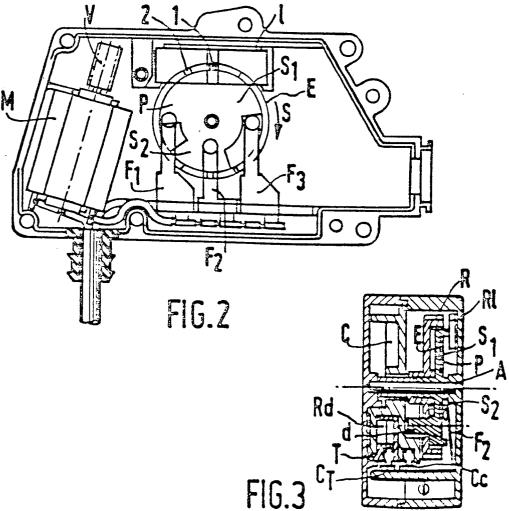
- 4. Betätigungsvorrichtung gemäß einem der Ansprüche 1 bis 3, dadurch gekennzeichnet, daß das genannte einziehbare Anschlagorgan aus einer gefalteten Blattfeder (R<sub>1</sub>) besteht, deren gekrümmter Scheitel auf einem eingeschnittenen Sektor (C<sub>r1</sub>-C<sub>r2</sub>) des Antriebsrad (E) gleitet, wobei der genannte eingeschsnittene Sektor (C<sub>r1</sub>-C<sub>r2</sub>) mit zwei aufeinander folgenden Anschlageinschnitten (1, 2) versehen ist.
- 5. Betätigungsvorrichtung gemäß einem der Ansprüche 1 bis 4, dadurch gekennzeichnet, daß das Antriebsrad (E) eine kreisförmige Kontaktbahn aufweist, die in zwei Sektoren (S<sub>1</sub>, S<sub>2</sub>) aufgeteilt ist und je nach der Winkelstellung des Antriebsrads (E) mit drei Schleifkörpern zur Stromabnahme (F<sub>1</sub> F<sub>2</sub> F<sub>3</sub>) so zusammenwirkt, daß einer der Schleifkörper (F<sub>2</sub>) mit der genannten Bahn in Dauerkontakt steht und daß mindestens einer der beiden anderen Schleifkörper (F<sub>1</sub> F<sub>3</sub>) sich in Kontakt mit einem der genannten Sektoren (S<sub>1</sub>, S<sub>2</sub>) befindet.
- 6. Betätigungsvorrichtung gemäß einem der Ansprüche 1 bis 5, dadurch gekennzeichnet, daß der Steuerstift (T) über einen Schlitten (C) mitgenommen wird und gleitend in genannten Schlitten(C) mit einem Einrastmittel (Rd) in bezug auf den Stift (T) und den Schlitten (C) montiert ist, wobei der Stift (T) und der Schlitten (C) jeweils einen Verteilerkontakt (C<sub>T</sub>-C<sub>C</sub>) aufweisen, die jeweils mit einer Zuleitungsklemme (A) und dem einen oder anderenz der beiden Versorgungskontakte (F<sub>1</sub>-F<sub>3</sub>) des Motors (M) zusammenwirken.

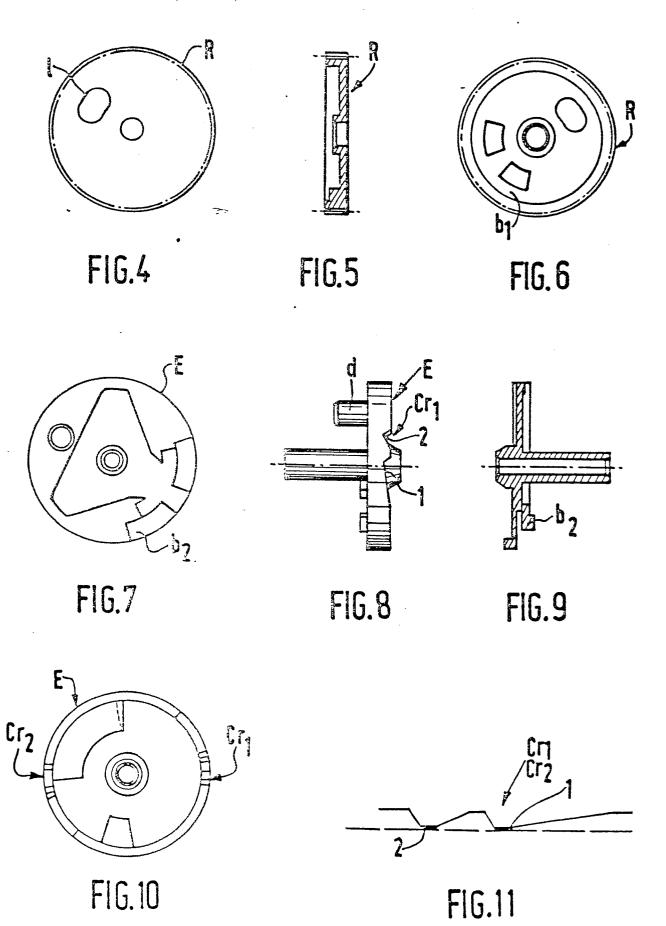
30

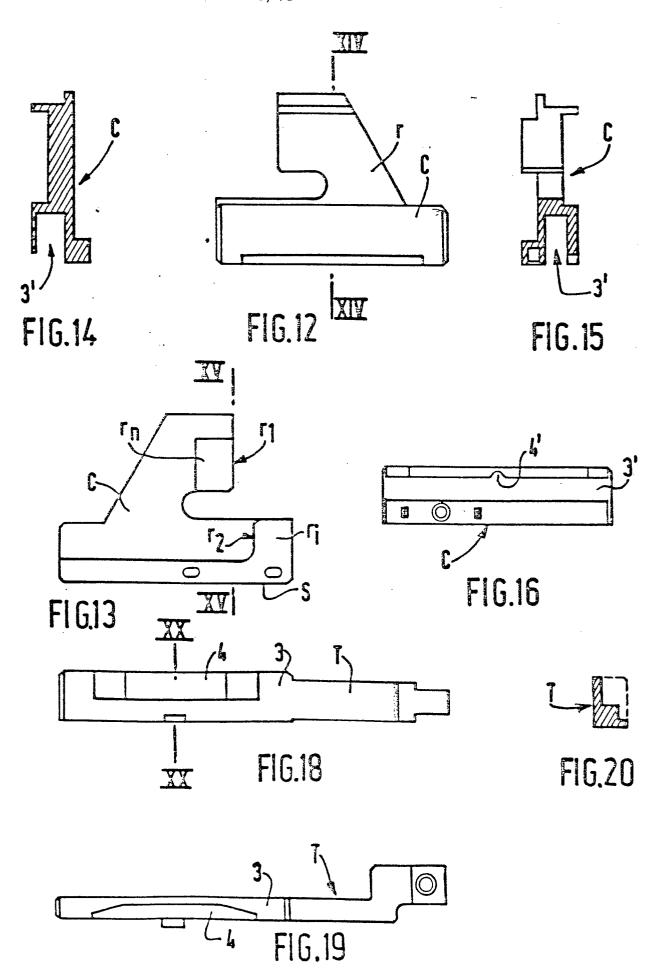
7. - Betätigungsvorrichtung gemäß einem der Ansprüche 1 bis 5, dadurch gekennzeichnet, daß das Antriebsrad (E) eine kreisförmige Kontaktbahn (S) aufweist, die zwei diametral gegenüberliegende Ausschnitte (E1, E2) aufweist, die zusammenwirken mit einem an die Versorgung des Motors (M) angeschlossenen Schleifkörper ( $F_6$ ), wobei die genannte Bahn (S) einen Vorsprung ( $S_3$ ) aufweist, der in bezug auf die erwähnten Ausschnitte ( $E_1$ ,  $E_2$ ) versetzt ist und mit zwei Schleifkörpern ( $F_4$ ,  $F_5$ ) zusammenwirkt, die diametral 10 entgegengesetzt angeordnet und jeweils an eine Verbindungsleitung ( $L_1$ ,  $L_2$ ) der vorderen (ACA) und hinteren (ACR) Betätigungsvorrichtung einer Zentralschließanlage angeschlossen sind, wobei der Steuerstift (T) je nach seiner Stellung den an die Versorgung des Motors (M) angeschlos-15 senen Schleifkörper (F<sub>6</sub>) mit dem einen oder anderen der beiden übrigen Schleifkörper ( $F_A$ ,  $F_5$ ) nebeneinanderschaltet.

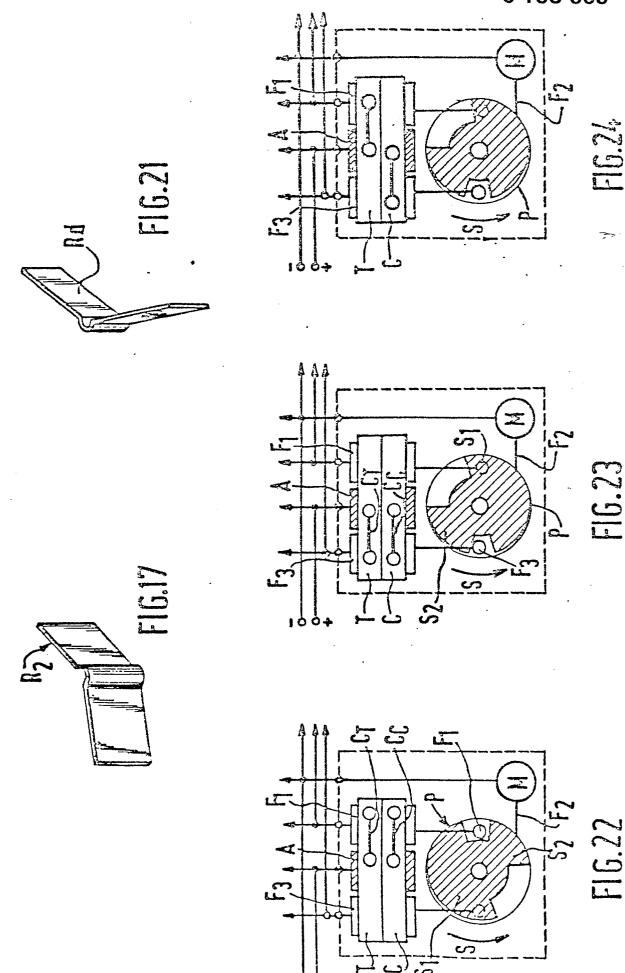
8. - Betätigungsvorrichtung gemäß einem der Ansprüche 1 bis 5, dadurch gekennzeichnet, daß das Antriebsrad (E) 20 eine kreisförmige Kontaktbahn (S)mit zwei entgegengesetzt angeordneten Ausschnitten ( $E_1$ ,  $E_2$ ) aufweist, die mit einem an die Versorgung des Motors (M) angeschlossenen Schleifkörper (F<sub>6</sub>) zusammenwirken, wobei die genannte Bahn (S) einen in bezug auf die genannten Ausschnitte ( $E_1$ ,  $E_2$ ) 25 versetzt angeordneten Vorsprung umfaßt, der mit zwei diametral entgegengesetzten Schleifkörpern (F, F, zusammenwirkt, die jeweils an eine Verbindungsleitung (L1, L<sub>2</sub>) der vorderen (ACA) und hinteren (ACR) Betätigungs- 🗠 vorrichtung einer zentralen Schließanlage angeschlossen 30 sind, wobei ein Impulskontakt (CI) die unmittelbare Versorgung des Motors (M) einer vorderen Betätigungsvorrichtung (ACA) ermöglicht.

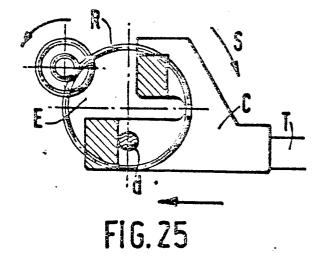












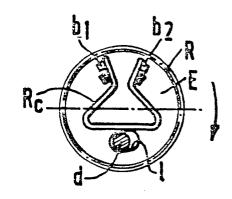
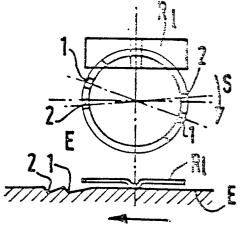


FIG.26



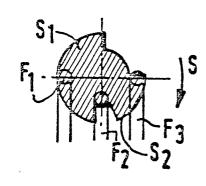
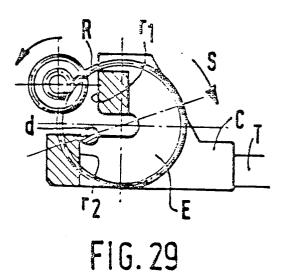


FIG. 27

FIG. 28



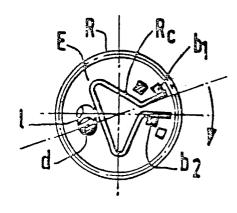
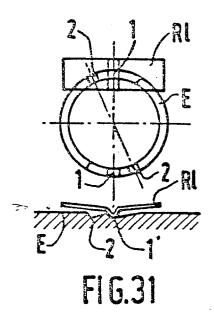


FIG.30



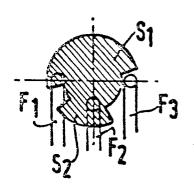


FIG.32

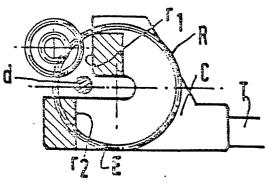


FIG.33

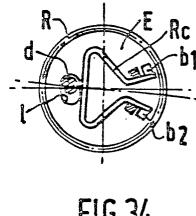
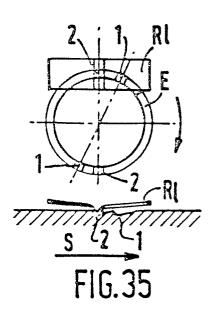


FIG.34



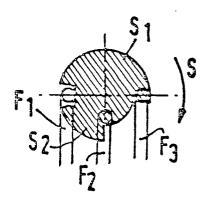
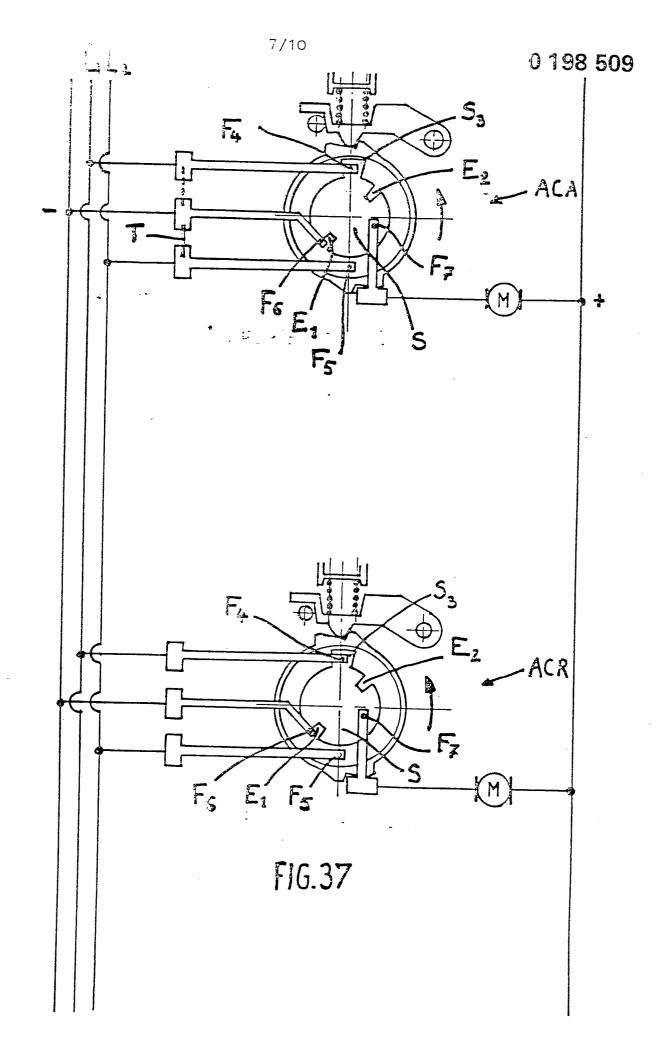
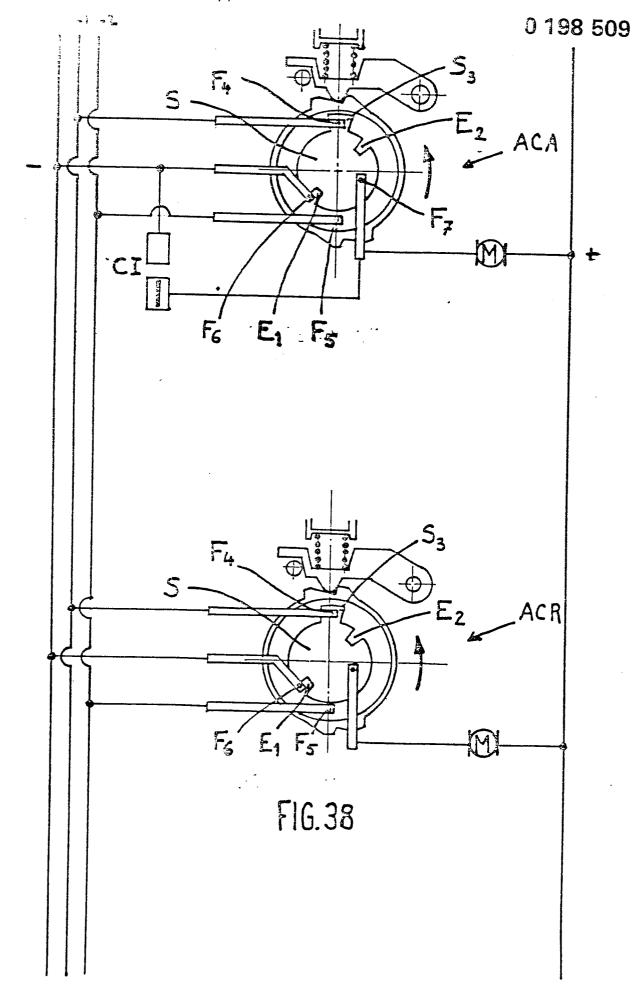
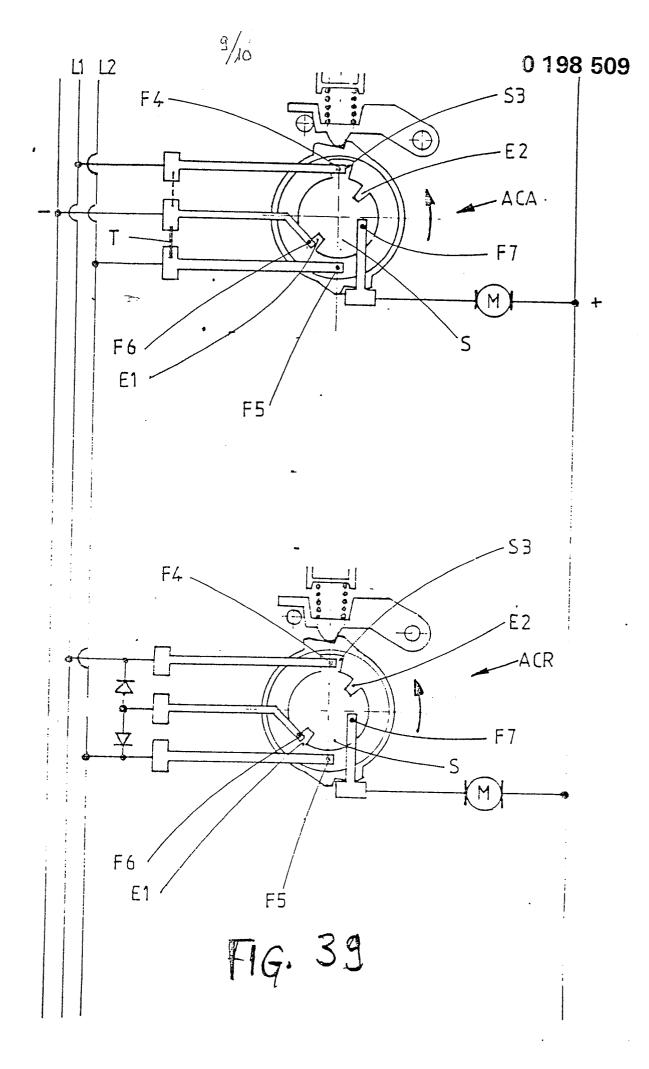


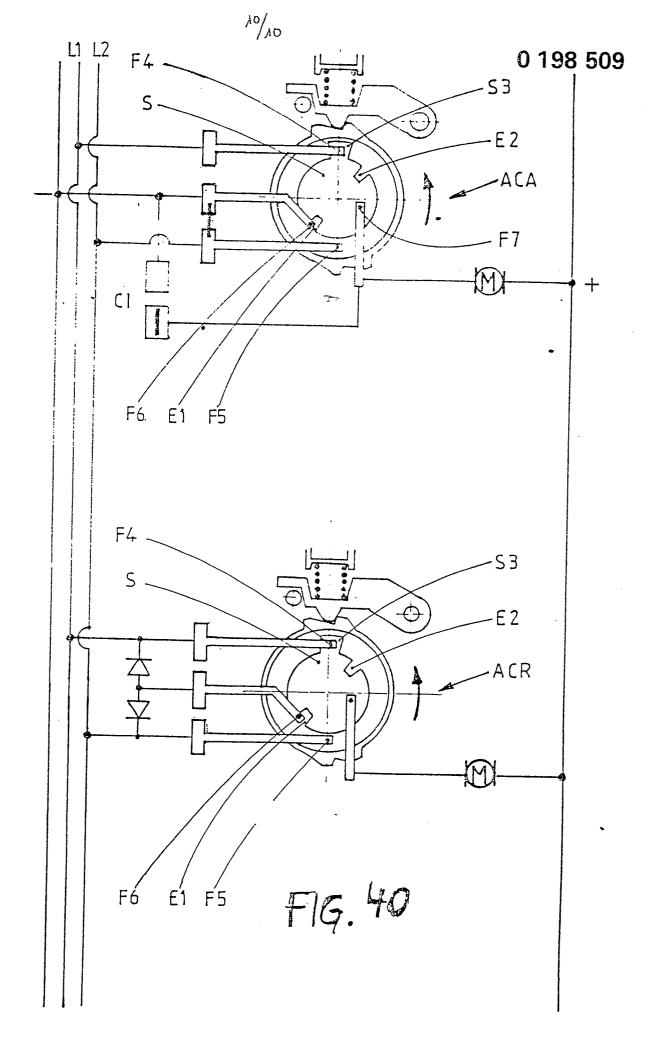
FIG.36



1/10









# EUROPÄISCHER RECHERCHENBERICHT

0 198 509

EP 86 10 5417

EINSCHLÄGIGE DOKUMENTE					
Kategorie		s mit Angabe, soweit erforderlic blichen Teile		Betrifft Anspruch	KLASSIFIKATION DER ANMELDUNG (Int. Cl.4)
A	FR-A-2 544 912 (F * Seite 3, Zeilen			,5	E 05 B 47/00
A	EP-A-O 064 602 (N COMP, LTD.) * Seite 6, Zeil Zeile 15; Figur A	le 21 - Seite 7	,		<del></del> -
A	DE-A-3 120 000 (F * Seite 1; Seite Figuren *		,	,2,3	
A	DE-A-2 540 675 (A SÖHNE) * Seite 5, Absatz		6		
A	US-A-3 243 216 (I	PETERS TH.F.)			RECHERCHIERTE SACHGEBIETE (Int. Cl.4) E 05 B
					·
Der	vorliegende Recherchenbericht wurde i	fur alle Patentanspruche erstellt			
X vor	Recherchenort DEN HAAG  TEGORIE DER GENANNTEN DOKI besonderer Bedeutung allein beti	rachtet n	iteres Pate	entdokumi nmeldeda	OGAERT J.A.M.M.  ent. das jedoch erst am oder itum veröffentlicht worden ist
A tec O nic P Zw	i besonderer Bedeutung in Verbind deren Veroffentlichung derselben h hnologischer Hintergrund htschriftliche Offenbarung ischenliteratur Erfindung zugrunde liegende Thei	Kategorie L:a &:N	us andern	Gründen r gleichen	geführtes Dokument * angeführtes Dokument Patentfamilie, überein- nt