



① Veröffentlichungsnummer: 0 541 981 A1

## **EUROPÄISCHE PATENTANMELDUNG**

(21) Anmeldenummer: 92117590.7

(51) Int. Cl.5: **A61G** 7/005

② Anmeldetag: 15.10.92

(12)

Priorität: 25.10.91 DE 4135224 01.09.92 DE 4229109

Veröffentlichungstag der Anmeldung: 19.05.93 Patentblatt 93/20

Benannte Vertragsstaaten:

AT BE DE ES FR GB NL

71 Anmelder: VAUTH-SAGEL GmbH & Co.
Neue Strasse 27
W-3492 Brakel-Erkeln(DE)

Erfinder: Sagel, Heinrich Grüne Bache 200 W-3492 Brakel-Erkeln(DE)

Vertreter: Hanewinkel, Lorenz, Dipl. – Phys. Patentanwalt Ferrariweg 17a W-4790 Paderborn (DE)

## 54 Liegebett.

ED Liegebett mit einem höhenverstellbaren Matrat – zenrahmen (2), der auf einem fahrbaren Grundrah – men (1) mit Winkelhebelpaaren (30L\*, 30K\*; 31L\*, 31K\*) kopf – und fußseitig höhenverstellbar gehalten ist, an denen elektrisch betreibbare Spindelgetrie – bemotoren (50, 57) angreifen.

Durch Tastensteuermittel (T1, T2, T31, T41, ST) ist der Matratzenrahmen (2) in eine kopfseitig oder eine fußseitig angehobene Stellung jeweils unab – hängig von einer Höhenverstellung verbringbar.

Die Lastarmpaare (30L\*, 31L\*) der Winkelhebel (30\*, 31\*) sind über die Querholme (10, 11) des Grundrahmens (1) endseitig hinausgeführt.

Eine Batteriespeisung ermöglicht eine zeitwei – sen netzunabhängigen Betrieb.

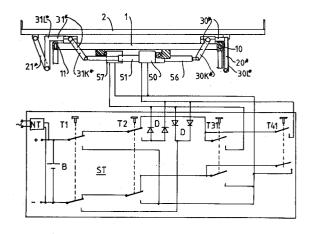


Fig. 7

25

Die Erfindung betrifft ein Liegebett mit einem höhenverstellbaren Matratzenrahmen und einem Grundrahmen, an dem kopfseitig und fußseitig je – weils durch eine Schwenkachse paarweise mitein – ander verbundene Winkelhebel verschwenkbar gelagert sind, an deren Lastarmen nach oben ge – richtete Stützenpaare angelenkt sind, von denen das eine fest mit dem Matratzenrahmen verbunden ist und das andere schwenkbar an diesem ange – lenkt ist, und mit deren Kraftarmen ein mit dem Grundrahmen verbundener motorischer Spindel – antrieb antriebsmäßig gekoppelt ist, wobei deren Kraftarme in ihren Verschwenkbereichen von ihrer Schwenkachse aus stets nach unten gerichtet sind.

Aus DE 39 28 072 C 1 ist ein derartiges Liegebett bekannt.

Es ist Aufgabe der Erfindung, ein derartiges Liegebett, das motorisch eine parallele Höhenver – stellung in einem großen Stellbereich ermöglicht, dahingehend zu verbessern, daß es sowohl auf der Kopfseite als auch auf der Fußseite leicht bedien – bar unterschiedlich angehoben bzw. abgesenkt werden kann.

Die Lösung besteht darin, daß der zweite Winkelhebel durch einen zweiten motorischen Spindelantrieb sowohl unabhängig von dem ersten Winkelhebel verschwenkbar ist, wodurch der Ma-tratzenrahmen je nach der verschwenkstellung der Winkelhebel zueinander kopf – oder fußseitig an – steigend geneigt ist, als auch mit dem zweiten Winkelhebel zusammen verschwenkbar ist, wo – durch der Matratzenrahmen, seine jeweilige hori – zontale oder geneigte Stellung annähernd beibe – haltend, vertikal verstellbar ist.

Vorteilhafte Ausgestaltungen sind in den Un-teransprüchen angegeben.

Es ist vorgesehen, relativ einfache und preis - werte elektromotorische Spindelantriebe zu ver - wenden.

In einer ersten Ausführung ist der weitere Spindelmotor in einer Koppelstange zwischen den Winkelgetrieben angeordnet. Wird dieser betätigt, so hebt er die eine Matratzenseite zusätzlich an. Eine Absenkung dieser Seite unter das andere Matratzenende wird andererseits dadurch erreicht, daß handbetätigbare Rastanschläge eine Begren – zung für eine Absenkung der einen Seite bilden, wenn diese Rastanschläge in eine Raststellung verbracht sind.

Diese Rastvorrichtung ist leicht zugänglich an den Lastarmen der Winkelhebel angeordnet, wo sie mit Gegenlagern am Gestell zusammenwirken können und ein stabiles Auflager bilden.

In einer weiteren Ausführung sind die beiden Winkelhebelpaare mit jeweils einem zugehörigen Spindelantrieb, vorzugsweise spiegelbildlich zur mittleren Querebene, am Grundrahmen angeord – net. Ihre Verkopplung ist durch eine elektrische

Steuerung gegeben, die per Druck auf verschie – dene Tasten einer Kontaktanordnung entweder ein beiderseitiges Heben, ein beiderseitiges Senken oder ein einseitiges Heben oder Senken kopfseitig bzw. fußseitig erbringt.

Bei einer Ausführung des Liegbetts sind die Lastarme der Winkelhebel innerhalb des fahrbaren Grundrahmens angeordnet, wodurch bei einer relativ großen Grundrahmenlänge sich eine um min destens eine Lastarmlänge kürzere Tragbasis an dem Matratzenrahmen ergibt, wodurch der Matratzenrahmen an mindestens einem Endbereich das Stützenpaar relativ weit überragt und deshalb hohe Stütz - und Biegemomente auf die tragenden Teile, Gelenke und Motore ausgeübt werden, was eine entsprechend massive Ausführung dieser Teile erfordert. Eine vorteilhafte Weiterbildung erbringt bei leichterer Bauweise und kleinem Grundrahmen eine hohe Stabilität, indem die bei den Schwenkachsen der Winkelhebel so nahe den Grundrahmenenden gelagert sind, wobei die Kraftarme noch eine ausreichende Schwenkfreiheit haben und daß mindestens eines der Lastarmpaare jeweils in dessen unterer Schwenkstellung den Grundrahmen überkragend abgewinkelt ausgestal tet ist.

In einer ersten Ausführung der Weiterbildung sind die beiden Winkelhebelpaare mit jeweils ei – nem zugehörigen Spindelantrieb, vorzugsweise spiegelbildlich zur mittleren Querebene, am Grundrahmen angeordnet. Die Verkopplung der Antriebe zum parallelen Heben und Senken ist durch eine elektrische Steuerung gegeben, die per Druck auf verschiedene Tasten einer Kontaktan – ordnung entweder ein beiderseitiges Heben, ein beiderseitiges Senken oder ein einseitiges Heben oder Senken kopfseitig bzw. fußseitig des Matrat – zenrahmens erbringt.

In einer weiteren Ausführung der Weiterbildung sind die beiden Winkelhebelpaare gleichgerichtet an den Enden des Grundrahmens angeordnet, wobei nur ein Winkelhebelpaar über den Grund – rahmen hinausragt und das andere innen liegt. Diese Anordnung erbringt eine parallele Bewegung der Winkelhebel und Stützen beim Heben und Senken des Matratzenrahmens.

Die bevorzugten Ausgestaltungen sind anhand der Figuren 1 bis 7 dargestellt.

- Fig. 1 zeigt eine Seitenansicht der ersten Ausführung;
- Fig. 2 zeigt eine Aufsicht auf eine erste Ausführung;
- Fig. 3 zeigt eine zweite Ausführung im Längsschnitt und eine Steuervorrich tung schematisch;
- Fig. 4 zeigt eine Variante zu Fig. 3;
- Fig. 5 zeigt eine Aufsicht auf eine erste Ausführung;

2

50

Fig. 6 zeigt einen Längsschnitt einer ersten Ausführung zu Fig. 5 mit einer Steu – ervorrichtung schematisch;

Fig. 7 zeigt eine zweite Ausführung zu Fig. 5 im Längsschnitt und eine Steuervor – richtung schematisch.

Fig. 1 zeigt eine Seitenansicht eines Liege – bettes mit einem i. a. fahrbaren Grundrahmen (1) und einem höhenverstellbaren Matratzenrahmen (2). An diesem sind in den Eckbereichen nach unten gerichtete Stützenpaare (20, 21) befestigt, von denen das eine schwenkbar ist. An den Stüt – zen (20, 21) sind unten Lastarme (30L, 31L) von Winkelhebelpaaren (30, 31) angelenkt, die auf querliegenden Schwenkachsen (30S, 31S) am Grundrahmen (1) gelagert sind. Die Kraftarme (30K", 31K") der Winkelhebel stehen etwa um 90° versetzt zu den zugehörigen Lastarmen (30L", 31L"), stets nach unten weisend.

Es sind verschiedene Betätigungsstellungen der Antriebe gezeigt. Dabei zeigt die stark ausge – zogene Darstellung des Matratzenrahmens (2) und der Lastarme (30L, 31L) die etwa höchste Stellung derselben. Die Referenzzeichen der Bauteile sind in den drei Stellungen entweder ohne, mit einem Hochkomma oder mit zweien versehen.

In der gestrichelt dargestellten Lage des Ma-tratzenrahmens (2') ist er einseitig abgesenkt und andererseits hochgestellt. Ein Ausgleich der Diffe-renzen der Abstände der Lastarmenden erbringt die gelenkige Lagerung des Stützenpaares (21') am Matratzenrahmen (2').

Die strichpunktiert gezeichnete Lage des Ma-tratzenrahmens (2") ist bei seiner Absenkung er-reicht, bei der sich die handbetätigbaren Rastan-schläge (70) mit einem Rastbolzen (72) auf Gegenrasten (71) am Grundrahmen (1) abstützen und der Kraftarm (31K") des zugehörigen Winkelhebels sich mit seinem Kupplungsbolzen (33) in einem Freilaufausschnitt (42) der Koppelstange (4) bewegt.

Die Kraftarme (30K", 31K") sind in den hierzu gehörigen Stellungen dargestellt.

Fig. 2 zeigt eine Aufsicht auf die erste Ausführungsform des Liegebettes bei abgenommenem Matratzenrahmen.

In dem Grundrahmen (1) sind die Schwenk – achsen (30S, 31S) der Winkelhebel gelagert. An diesen sind außenseitig die Lastarmpaare (30L, 31L) angebracht, an denen die Matratzenrah – menstützen (20, 21) angelenkt sind. Innenliegend ist der erste Spindelantrieb (50, 51) am Grundge – stell (1) einerseits und an dem einen Kraftarm (30K) angelenkt. Die Verbindungsstange (4') der Kraftarme (30K, 31K) enthält einen zweiten Spin – delantrieb (55, 56). Am Grundrahmen (1) sind An – schläge (71) gezeigt, die mit Rastanschlägen (72) an den Lastarmen (31L) zusammenwirken, die mit

einem Betätigungsknopf (70) einstellbar sind.

Diese Anordnung nach Fig. 1 und 2 hat den Vorteil, daß die Koppelstange (4') durch eine sol – che ohne einen Spindelantrieb leicht austauschbar ist, wenn nur eine einseitige Neigungseinstellung des Matratzenrahmens (2) gefordert ist.

Fig. 3 zeigt schematisch eine weitere Ausfüh – rung, bei der die Winkelhebel (30, 31) und die zugehörigen Antriebe (50, 51; 57, 58) mechanisch unabhängig voneinander angeordnet sind. Diese Spindelantriebe sind am Grundrahmen (1) gelenkig gelagert.

Die Motore (50, 57) der Spindelantriebe sind über jeweils einen Taster (T3, T4) mit einem Ru-hekontakt (R3, R4) angeschlossen, so daß dann, wenn einer davon betätigt wird, nur der eine der Antriebe anzusteuern ist und somit die Neigung des Matratzenrahmens (2) zu verstellen ist.

Weiterhin sind Taster (T1, T2) vorgesehen, die jeweils ein Umschaltkontaktpaar (U1, U1'; U2, U2') enthalten, mit dem eine Vorwärts – oder Rück – wärtsbetätigung der Antriebe erfolgen kann, wobei eine Verkopplung der Umschalter (U1, U1';U2, U2') über Ruhekontakte einen Kurzschluß bei irrtümli – cher gleichzeitiger Betätigung der Taster (T1, T2) verhindert.

Statt der Anordnung der Umschalter in den Tastern direkt können diese sich auch an einem entsprechend gesteuerten Relais befinden.

Die Steuervorrichtung (ST) läßt sich auch in anderen Kontaktanordnungen äquivalent ausgestalten, wie beispielsweise Fig. 4 zeigt. Die Verwendung von Arbeitskontakten (A2, A2') am zwei ten Taster (T2) erbringt die gleiche Funktion, aber weniger Sicherheit gegen Fehlfunktion bei einem Prellen der Kontakte bei gleichzeitiger Betätigung der Taster (T1, T2), die gegenläufiger Funktion dienen. In dieser Darstellung sind die Winkelhebel (30, 31) und die Motore (50, 57) symmetrisch zur mittleren Querebene angeordnet. Die Winkelhebel (30, 31) sind so gerichtet, daß die Spindelantriebe (50, 51; 57, 58) stets unter Zug stehen. Bei einer solchen Spindelausführung, die für einen bevorzugten Druckbetrieb der Spindel ausgelegt ist, werden die Winkelhebel umgekehrt angeordnet.

Figur 5 zeigt eine Aufsicht auf die erste Aus – führungsform des Liegebettes bei abgenommenem Matratzenrahmen. An diesem sind in den Eckbe – reichen nach unten gerichtete Stützenpaare (20, 21) befestigt, von denen das eine schwenkbar am Matratzenrahmen befestigt ist. An den Stützen (20, 21) sind unten Lastarme (30L\*, 31L) von Winkel – hebelpaaren (30, 31) angelenkt, die auf querlie – genden Schwenkachsen (30S, 31S) am Grundrah – men (1) gelagert sind. Die Kraftarme (30K\*, 31K) der Winkelhebel stehen etwa um 90° versetzt zu den zugehörigen Lastarmen (30L\*, 31L), stets nach unten weisend.

20

25

In dem Grundrahmen (1) sind die Schwenk – achsen (30S, 31S) der Winkelhebel (30\*, 31) gela – gert. An diesen sind seitlich gerichtet die La – starmpaare (30L\*, 31L) angebracht, an denen die Matratzenrahmenstützen (20, 21) angelenkt sind. Innenliegend ist der erste Spindelantrieb (50, 51) einerseits am Grundgestell (1) und an dem einen Kraftarm (30K\*) angelenkt, und an dem anderen Kraftarm (31K) ist der zweite Spindelantrieb (57, 56) angelenkt, der am Grundrahmen (1) anderer – seits angelenkt ist.

Die Neuerung besteht darin, daß die Lastarme (30L\*) des einen Lastarmpaares (30L\*) sich über den endseitigen Querholm (10) des fahrbaren Grundrahmens (1) erstrecken.

Fig. 6 zeigt schematisch einen Längsschnitt der ersten Ausführung. Die Winkelhebel und die zugehörigen Antriebe (50, 51; 57, 56) sind me-chanisch unabhängig voneinander angeordnet. Diese Spindelantriebe sind am Grundrahmen (1) gelenkig gelagert. Zum Ausgleich der Differenzen der Abstände der Lastarmenden bei einer Schrägstellung des Matratzenrahmens (2) ist das Stützenpaar (21) am Matratzenrahmen (2) gelenkig gelagert.

Die Motore (50, 57) der Spindelantriebe sind über jeweils einen Taster (T3, T4) mit einem Ru – hekontakt (R3, R4) angeschlossen, so daß dann, wenn einer davon betätigt wird, nur der eine der Antrieb anzusteuern ist und somit die Neigung des Matratzenrahmens (2) zu verstellen ist.

Weiterhin sind Taster (T1, T2) vorgesehen, die jeweils ein Umschaltkontaktpaar (U1, U1\*; U2, U2\*) enthalten, mit dem eine Vorwärts – oder Rück – wärtsbetätigung der Antriebe erfolgen kann, wobei eine Verkopplung der Umschalter (U1, U1\*; U2, U2\*) über Ruhekontakte einen Kurzschluß bei irr – tümlicher gleichzeitiger Betätigung der Taster (T1, T2) verhindert.

Statt der Anordnung der Umschalter in den Tastern direkt können diese verriegelnden Kontakte sich auch an einem entsprechend gesteuerten Relais oder in einer elektronischen Logikschaltung, die fachmännisch äquivalent ausgebildet ist, bef – inden.

Das Lasthebelpaar (30L\*) überkragt in abge – winkelter Form den endseitigen Querholm (10) des Grundrahmens (1). In der dargestellten unteren Lage des Matratzenrahmens (2) sind die Lastarm – schenkel (L1, L2) horizontal bzw. senkrecht gestellt. Die Anlenkung der Stützen (20) befindet sich in der unteren Stellung tiefer als die Querstrebe (10).

Die Steuervorrichtung (ST) läßt sich auch in anderen Kontaktanordnungen ausgestalten, wie beispielsweise Figur 7 zeigt. Die Verwendung von Arbeitskontakten (A2, A2\*) am zweiten Taster (T2) erbringt in Verbindung mit den Diodenpaaren (D) die Funktion des Hebens bzw. Senkens durch

gleichzeitige Bestromung beider Spindelmotore (50, 57). Die üblich in Serie mit den Spindelmoto – ren (50, 57) geschalteten Endschalteranordnungen und Neigungsbegrenzerschalter des Matratzen – rahmens sind der Übersicht halber nicht dargestellt.

Die Steuervorrichtung (ST) ist mit einem Ak – kumulator (B) ausgestattet, der über ein Ladenetz – teil (NT) aus dem Stromnetz zu speisen ist. Somit ist für mehrere Stunden Motorlaufzeit eine Betäti – gung ohne Netzversorgung vorteilhaft möglich, was insbesondere bei Krankenbetten, die häufig zur Behandlung des Patienten verfahren werden und in Wartestellung stehen, von Vorteil ist.

Weiterhin sind die Taster (T31, T41) jeweils einzeln oder gemeinsam zur Ansteuerung des einen bzw. anderen Hubantriebes (50, 57) betätigbar und zwar unabhängig von den Hub – und Senktastern (T1, T2), die gegeneinander über eine Ruhekontaktkettung verriegelt sind.

In Fig. 7 sind die Winkelhebel (30\*, 31\*) und die Motore (50, 57) symmetrisch zur Diagonalebene des Grundrahmens (1) angeordnet. Die Winkelhe – bel (30\*, 31\*) sind so gerichtet, daß die Spindelan – triebe (50, 51; 57, 56) stets unter Druck stehen. Bei einer solchen Spindelanordnung sind die Spindeln für diesen Druckbetrieb ausgelegt.

An beiden Enden des Grundgestelles (1) sind neuerungsgemäß die dort gelagerten Lasthebel (30L\*, 31L\*) winkelig gekröpft, so daß sie endseitig über die Querholme (10, 11) überstehen und in der gezeigten unteren Matratzenrahmenstellung tiefer als die Querholme (10, 11) des Grundrahmens (1) mit den Anlenkungen der Stützen (20\*, 21\*) hinun terreichen. Hierdurch ergibt sich eine sehr kurze Bauweise des Grundgestelles (1) bei weit beab standeten Matratzenrahmenstützen (20\*, 21\*). Vor zugsweise ist die schwankbar angelenkte Matrat zenrahmenstütze (21\*) in der unteren Matratzen rahmenstellung, die dargestellt ist, zum Ende des Rahmens (2) hin schräg geneigt angeordnet, so daß bei einer Betätigung des Antriebes (57) des anderen Rahmenendes eine seitliche Ausweich bewegung des Rahmens möglich ist, und die Stütze (21\*) nicht an den Querholm (11) anschlägt.

Die beschriebene Schaltungsanordnung kann auch vorteilhaft mit den Liegebetten gemäß der Hauptanmeldung eingesetzt werden.

## Patentansprüche

 Liegebett mit einem höhenverstellbaren Matratzenrahmen (2) und einem Grundrahmen (1), an dem kopfseitig und fußseitig jeweils durch eine Schwenkachse (30S, 31S) paar – weise miteinander verbundene Winkelhebel (30, 31) verschwenkbar gelagert sind, an deren Lastarmen (30L, 31L) nach oben gerichtete Stützenpaare (20, 21) angelenkt sind, von de –

45

50

15

20

25

30

40

45

50

55

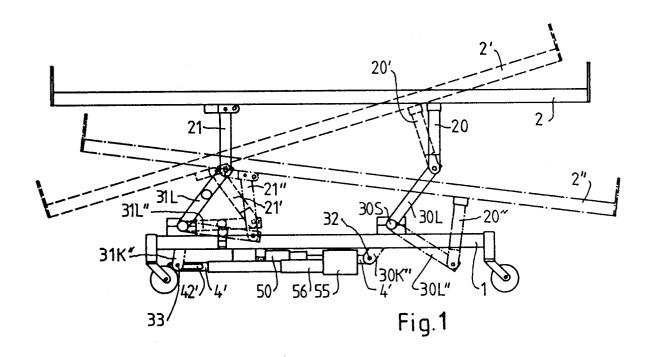
nen das eine fest mit dem Matratzenrahmen (2) verbunden ist und das andere schwenkbar an diesem angelenkt ist, und mit deren Kraft armen (30K, 31K) ein mit dem Grundrahmen (1) verbundener motorischer Spindelantrieb (50, 51) antriebsmäßig gekoppelt ist, wobei deren Kraftarme (30K, 31K) in ihren Verschwenkbereichen von ihrer Schwenkachse (30S, 31S) aus stets nach unten gerichtet sind, dadurch gekennzeichnet, daß der zweite Winkelhebel (31) durch einen zweiten motorischen Spindelantrieb (55, 56; 57, 58) sowohl unab hängig von dem ersten Winkelhebel (30) ver schwenkbar ist, wodurch der Matratzenrahmen (2) je nach der Verschwenkstellung der Winkelhebel (30, 31) zueinander kopf - oder fuß seitig ansteigend geneigt ist, als auch mit dem zweiten Winkelhebel (30) zusammen verschwenkbar ist, wodurch der Matratzenrahmen (2), seine jeweilige horizontale oder geneigte Stellung annähernd beibehaltend, vertikal ver stellbar ist.

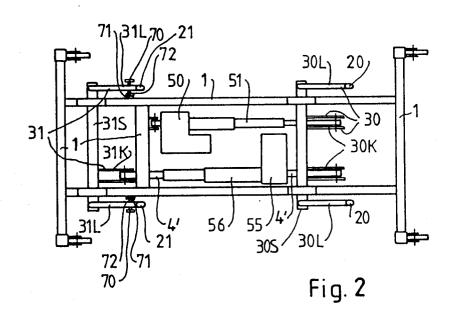
- 2. Liegebett nach Anspruch 1, dadurch gekenn zeichnet, daß der erste Spindelantrieb (50) an dem Kraftarm (30K) unmittelbar gelenkig an greift und in einer Koppelstange (4') zwischen den Kraftarmen (30K', 31K') der zweite Spin delantrieb (55, 56) angeordnet ist und mit ei nem begrenzten Freilaufausschnitt (42') an den Gelenk und Kupplungsbolzen (33) des zweiten Kraftarmes (31K) angekoppelt ist.
- 3. Liegebett nach Anspruch 2, dadurch gekenn zeichnet, daß das Lastarmpaar (31L), das über den zweiten Spindelantrieb (55, 56) betätigt wird, jeweils einen handbetätigbaren rastbaren Anschlag (72) aufweist, der mit einem gestell seitigen Gegenanschlag (71) in einer betätigten Stellung das Verschwenken des Lastarmpaares (31L) nach unten begrenzt, wenn der erste Spindelantrieb (50) absenkend betätigt wird, wobei sich die Koppelstange (41) im Freilauf bewegt.
- 4. Liegebett nach Anspruch 1, dadurch gekenn zeichnet, daß die beiden Winkelhebelpaare (30, 31) spiegelsymmetrisch zur vertikalen Mittelebene in Querrichtung angeordnet sind und jeweils mit einem der Spindelantriebe (50, 51; 57, 58) verbunden sind, die andererseits an dem Grundrahmen (1) gelenkig gelagert sind, und daß diese Spindelantriebe mit einer elek trischen Steuervorrichtung (ST) verbunden sind, die mit einer ersten elektrischen Tasten kontaktanordnung (T1) eine gleichzeitige Spindelantrieb Verkürzung beider Antriebs spindeln mit einer zweiten Tastenkontaktan –

ordnung (T2) eine gleichzeitige Spindelantrieb – Verlängerung beider Spindel – antriebe mit einem dritten Tastenkontakt (T3) eine Stillsetzung des einen Spindelantriebes (50, 51) und mit einem vierten Tastenkontakt (T4) eine Stillsetzung des zweiten Spindelan – triebes (57, 58) schaltet.

- 5. Liegebett nach Anspruch 4, dadurch gekenn zeichnet, daß die beiden Winkelhebelpaare (30,31) spiegelsymmetrisch zur vertikalen Mittelebene in Querrichtung angeordnet sind.
- 6. Liegebett nach einem der Ansprüche 1 bis 5, dadurch gekennzeichnet, daß die Winkelhebel (30, 31) so angeordnet sind, daß der oder die Spindelantriebe (50, 51; 57, 58) stets auf Zug beansprucht sind.
- 7. Liegebett nach Anspruch 1, dadurch gekenn zeichnet, daß die beiden Schwenkachsen (30S, 31S) der Winkelhebel (30\*, 31\*) so nahe den Grundrahmenenden gelagert sind, daß die Kraftarme (30K\*, 31K\*) noch eine ausreichende Schwenkfreiheit haben und daß mindestens eines der Lastarmpaare (30L\*, 31L\*) jeweils in dessen unterer Schwenkstellung den Grund rahmen (1) überkragend abgewinkelt ausge staltet ist.
  - 8. Liegebett nach Anspruch 7, dadurch gekenn zeichnet, daß die Lasthebel (30L\*, 31L\*) derart abgewinkelt gestaltet sind, daß deren Gelenk verbindungen zu den Matratzenstützen (20\*, 21\*) in ihrer tiefsten Stellung neben und tiefer als der Grundrahmen (10) liegen.
  - 9. Liegebett nach Anspruch 7 oder 8, dadurch gekennzeichnet, daß die Winkelhebel (30\*, 31\*) in dem Grundgestell (1) bei horizontal gestell – tem Matratzenrahmen (2) in ihren Wirkungsli – nien parallel orientiert angeordnet sind.
  - 10. Liegebett nach Anspruch 7, oder 8, dadurch gekennzeichnet, daß die Winkelhebel (30\*, 31\*) und deren Spindelantriebe (50, 51, 57, 56) in dem Grundgestell (1) zur Diagonale spiegel – bildlich angeordnet sind.
- 11. Liegebett nach einem der vorstehenden An sprüche, dadurch gekennzeichnet, daß die am Matratzenrahmen (2) gelenkig gelagerte Ma tratzenrahmenstützen (21\*) in der unteren Ma tratzenrahmenstellung zum benachbarten Ma tratzenrahmenende hin gerichtet schräg ge neigt angeordnet ist.

- 12. Liegebett nach Anspruch 7, dadurch gekenn zeichnet, daß die Spindelantriebe (50, 57) je weils stromrichtungsbestimmt antreibbar sind und in einer Steuervorrichtung (ST) ein Akku mulator (B) mit einem Ladenetzteil (NT) vor gesehen ist, der ein Steuergerät mit vier tasten (T1, T2, T3, T4; T1, T2, T31, T41) speist, durch die eine getrennte einzelne und eine parallele jeweils gleichsinnige Speisung der Antriebe (50, 57) erfolgt, wobei die Tasten (T1, T2) der parallelen Speisungen und die beiden Einzelspeisetasten (T31, T41) zusammen je weils durch eine Verriegelungsschaltung bei einer Mehrfachbetätigung gegeneinander ver koppelt sind.
- 13. Liegebett nach Anspruch 12, dadurch ge-kennzeichnet, daß die Parallelspeisung der Antriebe (50, 57) jeweils über ein Entkopp-lungsdiodenpaar (D) erfolgt.
- 14. Liegebett nach Anspruch 12, dadurch ge-kennzeichnet, daß die Verriegelungsschaltung der Tastenfunktionen je Stromrichtung durch eine Serienschaltung von Ruhekontakten der zweipoligen Tastenkontakte der parallelspeisenden Tasten (T1, T2) besteht, wobei an dem Ende der Serienschaltung die Arbeitskontakte der Einzelspeisetasten (T31, T41) liegen.





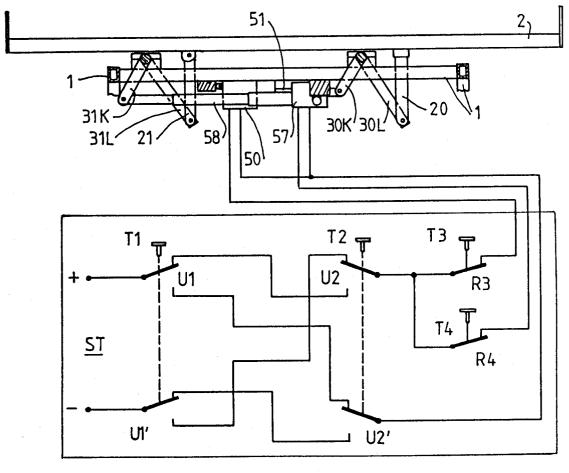


Fig. 3

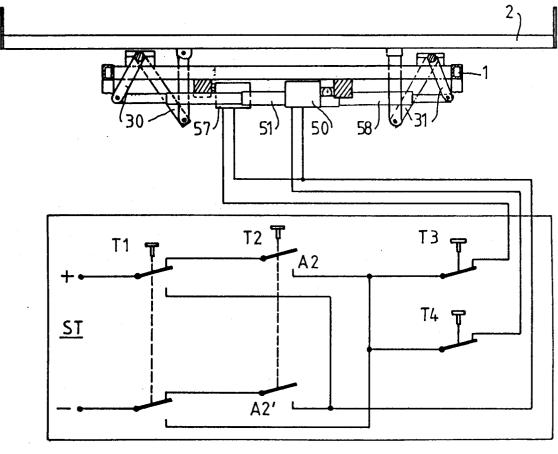


Fig. 4

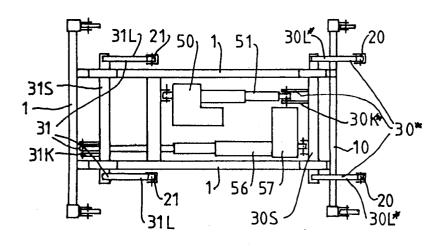
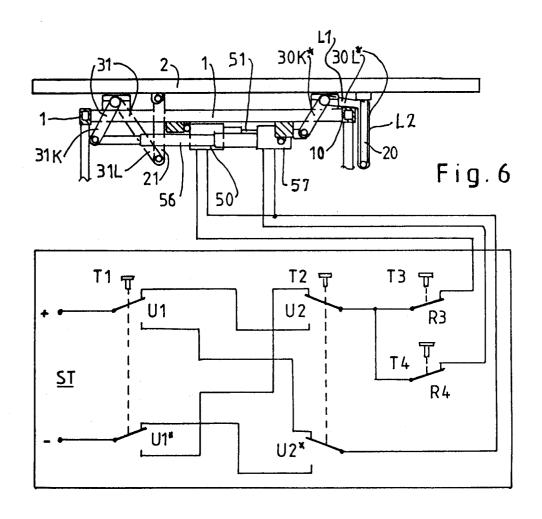


Fig. 5



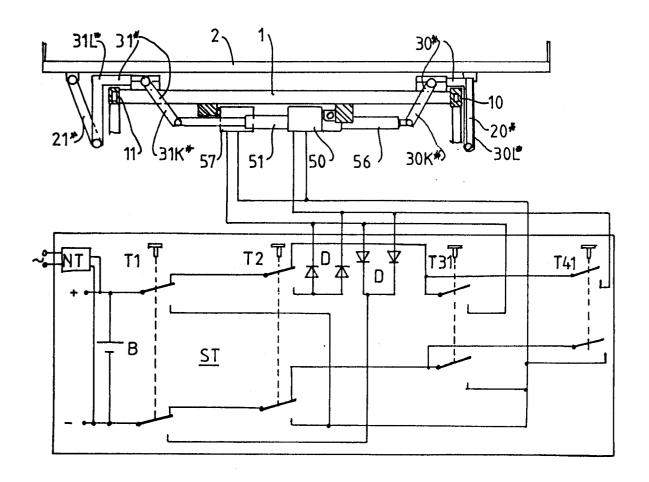


Fig. 7



## EUROPÄISCHER RECHERCHENBERICHT

Nummer der Anmeldung

EΡ 92 11 7590

EINSCHLÄGIGE DOKUMENTE					
Kategorie		ments mit Angabe, soweit erforderlich, olichen Teile	Betrifft Anspruch	KLASSIFIKATION DER ANMELDUNG (Int. Cl.5 )	
X	DE-U-8 814 431 (Ki * Seite 5, Zeile ( Abbildungen *	OTTER) 5 - Seite 7, Zeile 18;	1	A61G7/005	
X	FR-A-2 215 934 (B * Seite 2, Zeile 4 Abbildungen *	[GLA AG) I - Seite 3, Zeile 5;	1		
A,D	DE-A-3 928 072 (L * das ganze Dokum	& C. ARNOLD GMBH)	1		
				RECHERCHIERTE SACHGEBIETE (Int. Cl.5	
				A61G	
Der vo	rliegende Recherchenhericht we	ırde für alle Patentansprüche erstellt			
	Recherchenort DEN HAAG	Abschlußdatum der Recherche 11 JANUAR 1993		Prufer BAERT F.	

- X: von besonderer Bedeutung allein betrachtet Y: von besonderer Bedeutung in Verbindung mit einer anderen Veröffentlichung derselben Kategorie A: technologischer Hintergrund O: nichtschriftliche Offenbarung P: Zwischenliteratur

- E: âlteres Patentdokument, das jedoch erst am oder nach dem Anmeldedatum veröffentlicht worden ist D: in der Anmeldung angeführtes Dokument L: aus andern Gründen angeführtes Dokument

- & : Mitglied der gleichen Patentfamilie, übereinstimmendes Dokument