



① Veröffentlichungsnummer: 0 641 673 A1

EUROPÄISCHE PATENTANMELDUNG

(21) Anmeldenummer: 94111899.4 (51) Int. Cl. 6: **B42B** 4/00

22 Anmeldetag: 29.07.94

(12)

Priorität: 02.09.93 DE 4329683

Veröffentlichungstag der Anmeldung: 08.03.95 Patentblatt 95/10

Benannte Vertragsstaaten:
FR GB IT

71 Anmelder: MBO MASCHINENBAU
OPPENWEILER BINDER GMBH & CO.
Grabenstrasse 4
D-71570 Oppenweiler (DE)

2 Erfinder: Reim, Werner

Buchenweg 1

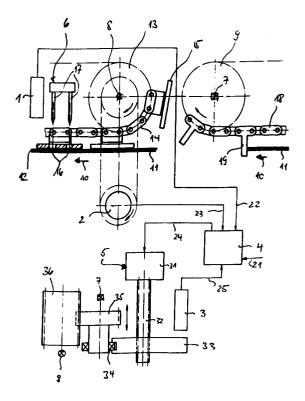
D-76337 Waldbronn (DE)
Erfinder: Radun, Dietmar
Brennäckerstrasse 33
D-71540 Murrhardt (DE)
Erfinder: Streubel, Joachim
Elbingerstrasse 40
D-71522 Backnang (DE)

D-81541 München (DE)

Vertreter: Finck, Dieter et al Patentanwälte v. Füner, Ebbinghaus, Finck Mariahilfplatz 2 - 3

54 Fadensiegelmaschine.

(57) Zum Einstellen und Regeln der Position eines Einstichs in einen Falzbogen auf einer Falzbogen verarbeitenden Maschine, beispielsweise einer Fadensiegelmaschine, wird zunächst der gewünschte Abstand des Einstichs am Falzbogen (11) bezogen auf seine Vorderkante (12) vorgegeben. Dann wird bei dem Falzbogen, der synchron zu einer maschinenseitigen Einstichstelle (6) ausgerichtet transportiert wird, der Abstand zwischen seiner Vorderkante (12) und der Einstichstelle (6) als Istwert gemessen. Dieser Istwert-Abstand wird mit dem vorgegebenen Sollwertabstand verglichen. Abhängig von der ermittelten Differenz zwischen Sollwert-Abstand und Istwert-Abstand wird die Position des Falzbogens (11) bezüglich der Einstichstelle (6) so lange geregelt, bis innerhalb eines vorgegebenen Toleranzbereichs der Sollwert-Abstand des Einstichs am Falzbogen (11) erreicht ist.



20

Die Erfindung betrifft eine Fadensiegelmaschine mit einem Schneidwerkzeug zur Bereitstellung von Fadenabschnitten entsprechend der Länge von an einer Einstichstelle in einem Falzbogen anzubringenden Fadenklammern, mit einer Transporteinrichtung zum Zuführen der Falzbogen zu der Einstichstelle, die eine die Falzbogen tragende, endlos umlaufende untere Fördereinrichtung, eine obere, endlos umlaufende, von einem Antriebsorgan angetriebene Plattenkette und eine dieser in Falzbogentransportrichtung vorgeschaltete, ebenfalls endlos umlaufende, von einem weiteren Antriebsorgan synchron zur Plattenkette angetriebene Anschlagkette aufweist, wobei die Plattenkette aus Einstichöffnungen aufweisenden Plattenelementen besteht, deren Teilung dem Faderklammerabstand entspricht, und die Anschlagkette mit Anschlägen für die Falzbogenvorderkante versehen ist, deren Teilung der der Plattenelemente entspricht, und mit einem Stellantrieb zur Einstellung des Abstandes der ersten Fadenklammer bezüglich der Falzbogenvorderkante durch eine relative Verschiebung zwischen Plattenkette und Anschlagkette.

Beim für das Buchbinden eingesetzten Fadelsiegeln von Falzbogen ist es erforderlich, die einzubringenden Fadenklammern in einem definierten Abstand von der Bogenvorderkante zu setzen. Damit wird die Bindequalität hinsichtlich der Fadenklammerverteilung auf dem Falzbogen gesichert. Ferner können die Fadenklammern von einer Signatur zur anderen im Buchblock so versetzt werden, daß das Rückenauftragen durch den am Bundsteg des Falzbogens liegenden Faden minimiert wird.

Bei der gattungsgemäßen aus der DD 146 273 bekannten Fadensiegelmaschine werden mittels einer Plattenkette im Zusammenwirken mit einem Schneidwerkzeug Fadenabschnitte entsprechend der Länge der anzubringenden Fadenklammer erzeugt und mittels umlaufender Nadeln in den Falzbogen durch entsprechende Öffnungen in den Plattenelementen der Plattenkette eingestochen. Der Fadenklammerabstand entspricht dabei der Plattenteilung der Plattenkette. Damit die erste Fadenklammer in einem definierten, aber innerhalb einer Teilung wählbaren Abstand von der Vorderkante des Falzbogens eingebracht werden kann, ist der Plattenkette eine mit Falzbogenanschlägen bestückte Anschlagkette vorgeschaltet. Die Anschlagteilung der Anschlagkette entspricht der Teilung der Plattenkette. Die Anschlagkette und die Plattenkette laufen synchron.

Für eine Relativverschiebung zwischen Plattenkette und Anschlagkette zur Veränderung des Abstands der ersten Fadenklammer bezüglich der Vorderkante des Falzbogens wird ein schwenkbarer Zahnräderblock eingesetzt, der von Hand über eine Spindel verstellbar ist.

Die DE 32 34 148 A1 befaßt sich mit der Ermittlung von Falzdifferenzen bzw. von Lageabweichungen von Falzbogen in Falzmaschinen und deren Korrektur durch Nachstellung stationärer, die Falzbildung beeinflussender Funktionselemente, beispielsweise der Bogenanschläge, der Bogenumlenker und der Bogenlineale. Dabei müssen zur Erzielung der gewünschten Falzqualität speziell vorbereitete Druckbogen mit Druckmarken zur elektronischen Erkennung verwendet werden. Die Lage der Falzbogen wird während des Laufs des Falzbogens festgestellt, wobei die Geschwindigkeit des Falzbogens keinen wesentlichen Einfluß auf die Einstellung der feststehenden, den Falz bildenden Funktionselementen und deren Korrekturverstellung hat. Eine Änderung der Lageposition des Falzbogens während des Durchlaufs relativ zu seiner Bewegungsrichtung ohne Nachstellung der feststehenden Bezugskante des Anschlags würde das festgestellte Ergebnis nicht verändern.

Die der Erfindung zugrundeliegende Aufgabe besteht nun darin, die Fadensiegelmaschine der gattungsgemäßen Art so weiterzubilden, daß sich die Position des Einstichs in den Falzbogen automatisch einstellen und regeln läßt.

Diese Aufgabe wird bei der Fadensiegelmaschine der gattungsgemäßen Art dadurch gelöst, daß daß der Stellantrieb ein axial verschiebbares erstes Schrägzahnrad aufweist, das mit einem zweiten, axial nicht verschiebbaren Schrägzahnrad kämmt, daß das erste Schrägzahnrad mit dem Antriebsorgan der Anschlagkette gekoppelt ist, daß das zweite Schrägzahnrad mit dem Antriebsorgan der Plattenkette gekoppelt ist, und daß eine Steuereinheit vorgesehen ist, mit der ein erster Geber, ein zweiter Geber und ein dritter Geber sowie ein Stellorgan für den Stellantrieb verbunden ist, wobei der erste Geber die Position der Falzbogenvorderkante zu der Einstichstelle feststellt und ein entsprechendes Signal an die Steuereinheit meldet, der zweite Geber die Position der Einstichstelle an die Steuereinheit meldet, der dritte Geber die jeweilige Stellung des Stellantriebs feststellt und der Steuereinheit meldet und die Steuereinheit abhängig von einem ihr vorgegebenen Sollwert für den Abstand zwischen der Einstichstelle am Falzbogen und der Falzbogenvorderkante aus den Signalen des ersten Gebers und des zweiten Gebers den Istwert für diesen Abstand ermittelt, mit dem vorgegebenen Sollwert für diesen Abstand vergleicht und die gegebenenfalls festgestellte Differenz als Signal für eine gegebenenfalls erforderliche Nachstellung an den Stellantrieb weitergibt.

Dabei kann für die Fadensiegelmaschine für die axiale Verschiebung des ersten Schrägzahnrades eine Gewindespindel, die von dem von einem Elektromotor gebildeten Stellorgan angetrieben wird, und eine mit ihr in Gewindeeingriff stehende

25

Stellgabel vorgesehen sein, die am ersten Schrägzahnrad axial festgelegt ist.

Mit der erfindungsgemäßen Fadensiegelmaschine ist es möglich, bei Vorgabe eines gewünschten Abstandes zwischen einer Falzbogenkante und einer Einstichstelle, beispielsweise zum Ausbilden einer Fadenklammer, jede gewünschte Einstellung und Regelung dieses Abstandes automatisch durchzuführen. Nach Vorgabe des gewünschten Abstands des Einstichs am Falzbogen bezogen auf seine Vorderkante wird bei dem Falzbogen, der synchron zu der maschinenseitigen Einstichstelle ausgerichtet transportiert wird, der Abstand zwischen seiner Vorderkante und der Einstichstelle als Istwert gemessen. Dieser Istwert-Abstand wird mit dem vorgegebenen Sollwertabstand verglichen. Abhängig von der ermittelten Differenz zwischen Sollwert-Abstand und Istwert-Abstand wird die Position des Falzbogens bezüglich der Einstichstelle so lange geregelt, bis innerhalb eines vorgegebenen Toleranzbereichs der Sollwert-Abstand des Einstichs am Falzbogen erreicht ist. Es bedarf also nur noch der jeweiligen Eingabe an der Steuereinheit für den Sollwert für den Abstand, um die Fadenklammern von einer Signatur zur anderen im Buchblock zur Minimierung des Rückenauftragens zu versetzen.

Anhand einer Zeichnung, die schematisch eine Ausführungsform der Fadensiegelmaschine zeigt, wird die Erfindung näher erläutert.

In der nur in einem Ausschnitt gezeigten Fadensiegelmaschine werden Falzbogen 11 mit der Falzbogenvorderkante 12 voraus in Transportrichtung bewegt, die durch die Pfeile 10 veranschaulicht ist. Die Falzbogen 11 werden über eine Zuführungseinrichtung, beispielsweise einen Ausrichtetisch, zugeführt und in der Fadensiegelmaschine zwischen zwei Transportketten transportiert, von denen nur die obere gezeigt ist, die als Plattenkette 14 ausgebildet ist. An der Plattenkette 14 sind Platten 15 mit Öffnungen 16 festgelegt. An einer Einstichstelle 6 werden maschinenseitig umlaufende Nadeln 17 so bewegt, daß sie ein vorher abgeschnittenes, nicht gezeigtes Fadenstück durch die Öffnungen 16 in der zugeordneten Platte 15 durch den Falzbogen 11 hindurchstechen. Die Plattenkette 14 wird von einem Antriebsorgan 13 angetrieben, das auf gleicher Welle ein Kettenrad für die Bewegung der Plattenkette 14 trägt.

Der Plattenkette 14 ist in Transportrichtung 10 der Falzbogen 11 eine Anschlagkette 18 vorgeordnet, die über ein synchron zum Antriebsorgan 13 der Plattenkette 14 angetriebenes Antriebsorgan 9 und ein auf dessen Welle sitzendes Kettenrad angetrieben wird. An der Anschlagkette 18 sitzen Falzbogenanschläge 19 in Form von vorstehenden Fingern, deren Teilung der der Plattenkette 14 entspricht.

In der Fadensiegelmaschine ist ein erster Geber 1, beispielsweise eine Lichtschranke, angeordnet, der die Position der Falzbogenvorderkante 12 feststellt und über eine Leitung 22 an eine Steuereinheit 4 meldet. Der Plattenkette 14 ist ferner ein zweiter Geber 2 zugeordnet, der bei dem gezeigten Ausführungsbeispiel durch Zählen der Weginkremente der Plattenkette 14 ein taktbezogenes Signal der maschinenseitigen Einstichstelle 6 an die Steuereinheit 4 über eine Leitung 23 meldet. Die Steuereinheit 4 ist über eine Steuerleitung 24 mit einem Elektromotor 31 eines Stellantriebs 5 verbunden, der eine Gewindespindel 32 in Drehung versetzt, auf der in Gewindeeingriff eine Stellgabel 33 sitzt, die an einem Lager 34 angreift, das auf einem ersten Schrägzahnrad 35 sitzt. Dadurch kann sich die Welle mit dem ersten Schrägzahnrad 35 drehen, während eine Axialverschiebung der Stellgabel 33 auf das Schrägzahnrad 35 übertragen werden kann. Das Lager 34 ist ein Rillenkugellager, das einen spiel-, verschleiß- und wartungsfreien Eingriff gewährleistet. Das Schrägzahnrad 35 steht mit einem zweiten Schrägzahnrad 36 in Verbindung, dessen Welle mit der Welle des Antriebsorgans 13 und seines zugehörigen Kettenrades fest verbunden ist, was durch die Bezugszeichen 8 veranschaulicht ist. Das erste Schrägzahnrad 35 ist mit seiner Welle mit der Welle des Antriebsorgans 9 und seines zugehörigen Kettenrades für die Anschlagkette 18 verbunden, was durch die Zuordnung der Bezugszeichen 7 veranschaulicht ist.

4

Die Eingabe eines vorgegebenen Abstandswertes in die Steuereinheit 4 ist durch den Pfeil 21 veranschaulicht. Ein dritter Geber 3 meldet die jeweilige Stellung des Schrägzahnrades 35 über eine Steuerleitung 25 an die Steuereinheit 4.

Bei einer linearen axialen Verschiebung des ersten Schrägzahnrades 35 bezüglich des axial fixierten zweiten Schrägzahnrades 36 über die vom Motor 31 in Drehung versetzte Gewindespindel 32 und die auf ihr sitzende Drehgabel 33 wird eine Drehbewegung der Schrägzahnräder 35 und 36 eingeleitet, die über die schematische gezeigten Wellen 7 bzw. 8 auf die Welle des Antriebsorgans 9 mit seinem Kettenrad für die Anschlagkette 18 und auf das Antriebsorgan 13 mit seinem Kettenrad für die Plattenkette 14 übertragen wird, wodurch eine Relativverschiebung der Plattenkette 14 zur Anschlagkette 18 stattfindet. Der dritte Geber 3 erfaßt die jeweilige Stellung des axial verschiebbaren ersten Schrägzahnrades 35. Diese Stellung entspricht einer bestimmten Stellung der Plattenkette 14 und der Anschlagkette 18 zueinander.

Wenn nun gemäß Pfeil 21 in die Steuereinheit 4 ein Sollwert für den Abstand eines Einstichs von der Falzbogenvorderkante 12 aus, also die gewünschte Position einer Fadenklammer bezüglich der Falzbogenvorderkante 12, vorgegeben wird,

10

15

35

gibt die Steuereinheit 4 über die Steuerleitung 24 ein entsprechendes Signal an den Elektromotor 31 des Stellantriebs 5, der dann die Gewindespindel 32 entsprechend dreht, bis die gewünschte Stellung durch Ermittlung der Position des Schrägzahnrades 35 von dritten Geber 3 über die Steuerleitung 25 an die Steuereinheit 4 gemeldet wird. Der erste Geber 1, beispielsweise die Lichtschranke, erfaßt die Position der Falzbogenvorderkante 12, also die Istposition des Bogens 11, während der zweite Geber 2 durch seine Zählung die Position der Einstichstelle 6 über die Steuerleitung 22 an die Steuereinheit 4 meldet, wodurch der Steuereinheit die Bogenposition bezüglich der Einstichstelle 6 bekannt ist, wobei in diese Ermittlung die feststehenden Teilungen der Plattenkette 14 und der Anschlagkette 18 eingehen. Daraus ermittelt die Steuereinheit 4 den Istwert des Einstichs durch die Nadeln 17 in den Falzbogen 11 bezogen auf dessen Falzbogenvorderkante 12 und vergleicht diesen Istwert mit dem eingegebenen Sollwert. Bei Übereinstimmung veranlaßt die Steuereinheit 4 nichts. Bei einer Abweichung folgt eine Nachstellung für den Stellantrieb 5, wobei das Ergebnis über den dritten Geber 3 ermittelt und mit dem über den ersten Geber 1 und den zweiten Geber 2 neu ermittelten Istwert verglichen wird, worauf, falls erforderlich, dieser Vorgang so lange wiederholt wird, bis die Differenz zwischen Istwert und Sollwert in vorgegebenen Toleranzgrößenbereichen liegt.

Patentansprüche

- 1. Fadensiegelmaschine
 - mit einem Schneidwerkzeug zur Bereitstellung von Fadenabschnitten entsprechend der Länge von an einer Einstichstelle (6) in einem Falzbogen (11) anzubringenden Fadenklammern,
 - mit einer Transporteinrichtung zum Zuführen der Falzbogen (11) zu der Einstichstelle (6), die eine die Falzbogen
 (11) tragende, endlos umlaufende untere
 Fördereinrichtung, eine obere, endlos
 umlaufende, von einem Antriebsorgan
 (13) angetriebene Plattenkette (14) und
 eine dieser in Falzbogentransportrichtung
 (10) vorgeschaltete, ebenfalls endlos umlaufende, von einem weiteren Antriebsorgan (9) synchron zur Plattenkette (14)
 angetriebene Anschlagkette (18) aufweist, wobei
 - die Plattenkette (14) aus Einstichöffnungen (16) aufweisenden Plattenelementen (15) besteht, deren Teilung dem Faderklammerabstand entspricht, und

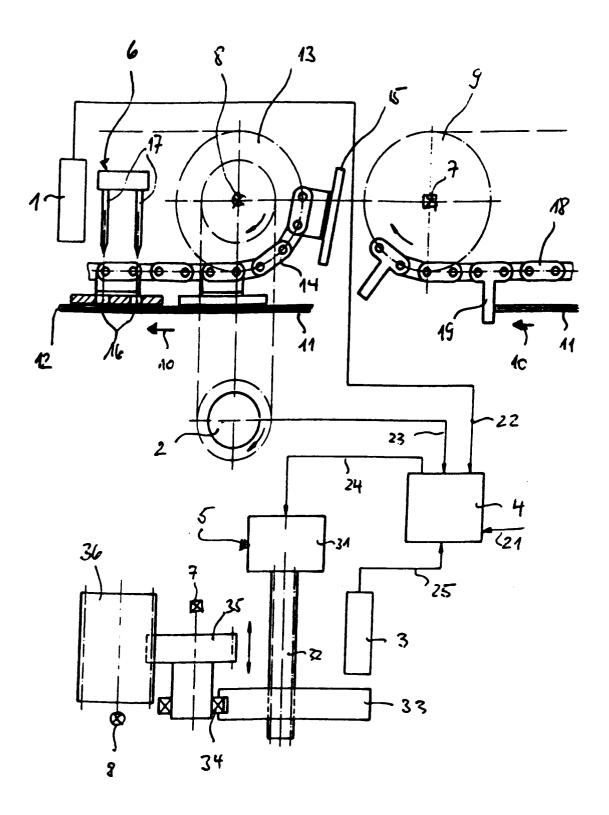
- die Anschlagkette (18) mit Anschlägen (19) für die Falzbogenvorderkante (12) versehen ist, deren Teilung der der Plattenelemente (15) entspricht, und
- mit einem Stellantrieb zur Einstellung des Abstandes der ersten Fadenklammer bezüglich der Falzbogenvorderkante (12) durch eine relative Verschiebung zwischen Plattenkette (14) und Anschlagkette (18),

dadurch gekennzeichnet,

- daß der Stellantrieb (5, 7, 8) ein axial verschiebbares erstes Schrägzahnrad (35) aufweist, das mit einem zweiten, axial nicht verschiebbaren Schrägzahnrad (36) kämmt,
- daß das erste Schrägzahnrad (35) mit dem Antriebsorgan (9) der Anschlagkette (18) gekoppelt (7) ist,
- daß das zweite Schrägzahnrad (36) mit dem Antriebsorgan (13) der Plattenkette (14) gekoppelt (8) ist, und
- daß eine Steuereinheit (4) vorgesehen ist, mit der ein erster Geber (1), ein zweiter Geber (2) und ein dritter Geber (3) sowie ein Stellorgan für den Stellantrieb (5, 7, 8) verbunden ist, wobei
- der erste Geber (1) die Position der Falzbogenvorderkante (12) zu der Einstichstelle (6) feststellt und ein entsprechendes Signal an die Steuereinheit (4) meldet (22)
- der zweite Geber (2) die Position der Einstichstelle (6) an die Steuereinheit (4) meldet (23),
- der dritte Geber (3) die jeweilige Stellung des Stellantriebs (5, 7, 8) feststellt und der Steuereinheit (4) meldet (25) und
- die Steuereinheit (4) abhängig von einem ihr vorgegebenen Pfeil (21) Sollwert für den Abstand zwischen der Einstichstelle (6) am Falzbogen (11) und der Falzbogenvorderkante (12) aus den Signalen des ersten Gebers (1) und des zweiten Gebers (2) den Istwert für diesen Abstand ermittelt, mit dem vorgegebenen (21) Sollwert für diesen Abstand vergleicht und die gegebenenfalls festgestellte Differenz als Signal für eine gegebenenfalls erforderliche Nachstellung an den Stellantrieb (5, 7, 8) weitergibt (24).
- 2. Fadensiegelmaschine nach Anspruch 1, dadurch gekennzeichnet, daß für die axiale Verschiebung des ersten Schrägzahnrades (35) eine Gewindespindel (32), die von dem von einem Elektromotor (31) gebildeten Stellorgan angetrieben wird, und eine mit ihr in Gewinde-

50

eingriff stehende Stellgabel (33) vorgesehen ist, die am ersten Schrägzahnrad (35) axial festgelegt ist.





EUROPÄISCHER RECHERCHENBERICHT

Nummer der Anmeldung EP 94 11 1899

A A	Kennzeichnung des Dokumer der maßgeblich FR-A-2 129 453 (VEB KOMBINAT) * das ganze Dokumen GB-A-1 333 829 (VEB KOMBINAT) * das ganze Dokumen	POLYGRAPH LE t * POLYGRAPH LE	IPZIG 1		KLASSIFIKATION DER ANMELDUNG (Int.Cl.6) B42B4/00
_	KOMBINAT) * das ganze Dokumen GB-A-1 333 829 (VEB KOMBINAT)	t * POLYGRAPH LE			B42B4/00
A	KOMBINAT)		IPZIG 1		
					RECHERCHIERTE SACHGEBIETE (Int.Cl.6)
					B42B
Der v	orliegende Recherchenbericht wur	de für alle Patentanso	rüche erstellt		
Dei A	Recherchemort		um der Recherche		Prefer
	DEN HAAG	l	ezember 1994	Ev	ans, A
Y:vo	KATEGORIE DER GENANNTEN n besonderer Bedeutung allein betrach n besonderer Bedeutung in Verbindun deren Veröffentlichung derselben Kat chnologischer Hintergrund	DOKUMENTE ntet g mit einer	T: der Erfindung zug E: älteres Patentdoku nach dem Anmeld D: in der Anmeldung L: aus andern Gründ	runde liegend iment, das jet edatum veröff angeführtes en angeführte	e Theorien oder Grundsätze loch erst am oder entlicht worden ist Dokument