



(12) **EUROPÄISCHE PATENTANMELDUNG**

(43) Veröffentlichungstag:
14.11.2007 Patentblatt 2007/46

(51) Int Cl.:
B65H 29/02 (2006.01) B65H 43/00 (2006.01)

(21) Anmeldenummer: **07002590.3**

(22) Anmeldetag: **07.02.2007**

(84) Benannte Vertragsstaaten:
AT BE BG CH CY CZ DE DK EE ES FI FR GB GR HU IE IS IT LI LT LU LV MC NL PL PT RO SE SI SK TR
 Benannte Erstreckungsstaaten:
AL BA HR MK YU

(71) Anmelder: **Ferag AG**
8340 Hinwil (CH)

(72) Erfinder: **Mäder, Carl Conrad**
8335 Hittnau ZH (CH)

(74) Vertreter: **Schaad, Balass, Menzl & Partner AG**
Dufourstrasse 101
Postfach
8034 Zürich (CH)

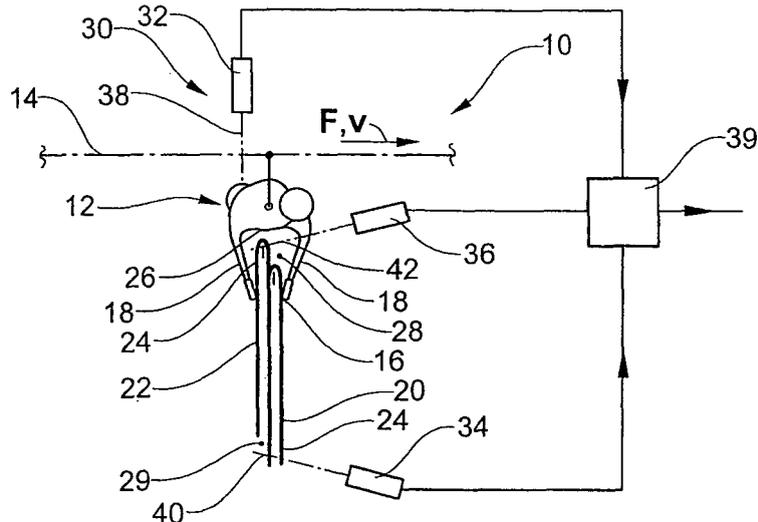
(30) Priorität: **10.05.2006 CH 7562006**

(54) **Vorrichtung zur Kontrolle von gemeinsam in einer Klammer gehaltenen flächigen Produkten**

(57) Die erfindungsgemässe Vorrichtung zur Kontrolle von zwei mittels einer Klammer (12) einer Transporteinrichtung (10) transportierten flächigen Produkten (20, 22) weist wenigstens zwei Sensoren (32, 34) auf, die dazu bestimmt sind, Signale zu erzeugen, aufgrund derer die Anzahl der in der Klammer (12) gehaltenen Produkte (20, 22) bestimmbar ist. Dabei erzeugt ein erster Sensor (32) ein als Referenzsignal bezeichnetes er-

stes Detektionssignal, wenn eine Klammer (12) einen diesem ersten Sensor (32) zugeordneten Referenzbereich (38) passiert. Der zweite Sensor (34) ist derart angeordnet, dass er ein zweites Detektionssignal erzeugt, wenn wenigstens ein Abschnitt eines der Produkte (20, 22) in einem von der Klammer (12) freien zweiten Seitenkantenbereich (29) seinen zugeordneten Detektionsbereich (40) durchläuft.

Fig.1



Beschreibung

[0001] Die vorliegende Erfindung betrifft eine Vorrichtung zur Kontrolle von mittels Klammern in einer Transporteinrichtung transportierten flächigen Produkten, insbesondere Druckereiprodukten, gemäss dem Patentanspruch 1.

[0002] Aus dem Schweizer Patentgesuch mit der Anmeldenummer 01276/05 ist ein Verfahren und eine Vorrichtung zur Kontrolle von jeweils zwei mit Identifikationsinformationen versehenen flächigen Produkten, die jeweils in einer Klammer einer Transporteinrichtung transportiert werden, bekannt. Beim Vorbeibewegen an einer Kontrollstelle werden die Produkte einer opto-elektronischen Kontrolle mit einem Bildaufnahmegerät unterzogen. Die dabei aufgenommenen Bilder der Identifikationsinformationen werden in einer elektronischen Weiterverarbeitungseinrichtung mit vorgegebenen Eichbildern verglichen. Anhand dieses Vergleichs kann festgestellt werden, ob die Klammer mit den vorbestimmten Produkten bestückt war. Im Fehlerfall können Steuersignale an nachgeordnete Verarbeitungseinrichtungen weitergeleitet werden, so dass eine gesonderte Behandlung fehlerhaft bestückter Klammern eingeleitet werden kann.

[0003] Um eine hohe Zuverlässigkeit bei der Aufnahme der Identifikationsinformationen zu gewährleisten, ist es notwendig, dass diese bei der Aufnahme stets in etwa die gleichen Positionen durchlaufen. In der oben genannten Patentanmeldung wird dies dadurch sichergestellt, dass die Identifikationsinformationen jeweils auf Randabschnitten in einem Seitenkantenbereich der Produkte angebracht ist, der von Klammerbacken der Klammer fest übergriffen ist. Da bei der Aufnahme der Identifikationsinformationen das Bildaufnahmegerät in relativer Nähe zu den passierenden Klammern angeordnet sein sollte, können aufgrund eines beschränkten Platzangebotes bei einigen Klammertransporteinrichtungen Platzierungs- bzw. Montageprobleme auftreten.

[0004] Daher besteht die Aufgabe, eine alternative Kontrolleinrichtung bereitzustellen, die es ermöglicht, die Anzahl von in einer Klammer transportierten flächigen Produkten auf eine möglichst einfache und zuverlässige Weise zu kontrollieren.

[0005] Diese Aufgabe wird durch eine Vorrichtung gemäss dem Patentanspruch 1 gelöst. Besonders vorteilhafte Ausführungsformen sind mit den in den abhängigen Patentansprüchen genannten Merkmalen ausgestattet.

[0006] Die erfindungsgemässe Vorrichtung dient der Kontrolle von mittels Klammern einer Transporteinrichtung in einer Förderrichtung transportierten flächigen Produkten. Jeweils zwei sich wenigstens teilweise überlappende Produkte werden von einer Klammer in einem ersten Seitenkantenbereich festgehalten. Die Vorrichtung ist mit zwei Sensoren ausgestattet, wobei ein erster Sensor dazu bestimmt ist, eine als Referenzsignal bezeichnetes erstes Detektionssignal zu erzeugen, wenn eine Klammer einen dem ersten Sensor zugeordneten Referenzbereich passiert. Ein zweiter Sensor ist derart

angeordnet, dass dann ein so genanntes zweites Detektionssignal erzeugt wird, wenn wenigstens ein Abschnitt eines der Produkte aus einem von den Klammern freien zweiten Seitenkantenbereich einen dem zweiten Sensor zugeordneten Detektionsbereich durchläuft.

[0007] Durch die Anordnung, bei welcher der zweite Sensor auf den freien zweiten Seitenkantenbereich gerichtet ist, wird eine mögliche räumliche Behinderung der die Klammern bewegenden Transporteinrichtung vermieden. Zudem kann der Montage-, Wartungs- und Justageaufwand für den zweiten Sensor bei dieser Anordnung verringert werden.

[0008] Zudem ist es gegenüber dem Stand der Technik möglich, auf Identifikationsinformationen an den Produkten zu verzichten und anstelle von Bildaufnahmegeräten besonders kostengünstige Sensoren, beispielsweise einzellige Photodetektoren, einzusetzen.

[0009] Die Erfindung wird nun anhand der nachfolgend detailliert beschriebenen Zeichnungen für zwei besonders bevorzugte Ausführungsbeispiele näher erläutert. Die Figuren der Zeichnungen zeigen im Einzelnen rein schematisch:

Fig. 1 in Seitenansicht eine erste Ausführungsform einer erfindungsgemässen Kontrolleinrichtung, die mit drei Sensoren ausgestattet ist;

Fig. 2 in Seitenansicht eine weitere Ausführungsform der erfindungsgemässen Kontrollvorrichtung mit zwei Sensoren, wobei der zweite Sensor in Förderrichtung einem Ablenkelement nachgeordnet ist; und

Fig. 3 in einem Diagramm ein Detektionssignal des zweiten Sensors in Abhängigkeit von der Signalgrösse U und der Zeit t für die in Fig. 2 gezeigte Ausführungsform beim Passieren des dem zweiten Sensor zugeordneten Detektionsbereichs von zwei vollständig bestückten Klammern mit je zwei flächigen Produkten.

[0010] Fig. 1 zeigt in einer Seitenansicht schematisch einen Abschnitt einer Transporteinrichtung 10, bei welcher Klammern 12, von denen lediglich eine gezeigt ist, hintereinander beabstandet an einem Förderorgan 14 angeordnet sind. Das Förderorgan 14 kann beispielsweise als eine Förderkette oder ein Förderband ausgebildet sein. Es ist in einer Förderrichtung F mit einer Fördergeschwindigkeit v angetrieben. Alternativ ist es natürlich auch möglich, dass die Klammern 12 beispielsweise an schienengeführten Wagen, die insbesondere auch abschnittsweise schwerkraftunterstützt bewegt werden, angeordnet sind.

[0011] Die Klammern 12 weisen ein Klammermaul 16 auf, welches durch mechanische Betätigung geöffnet und geschlossen werden kann. Im Klammermaul 16 zwischen zwei Klammerbacken 18 werden gemeinsam jeweils ein in Förderrichtung F vorlaufendes erstes Druck-

kereiprodukt 20 und ein nachlaufendes zweites Druckereiprodukt 22 gehalten. Bei den Druckereiprodukten 20, 22 handelt es sich beispielsweise um gefaltete Druckereiprodukte wie Zeitungen und Zeitschriften aber auch andere ein- oder mehrlagige flächige Produkte.

[0012] Die Druckereiprodukte 20, 22 liegen unter Bildung überlappungsfreier Randabschnitte 24 teilweise übereinander. Bei der in Fig. 1 gezeigten Ausführungsform ist dabei das in der Förderrichtung F nachlaufende zweite Druckereiprodukt 22 näher am Grund 26 des Klammermauls 16 angeordnet als das in Förderrichtung F vorlaufende erste Druckereiprodukt 20. Alternativ ist es auch möglich, dass das in Förderrichtung F vorlaufende erste Druckereiprodukt 20 näher am Grund 26 des Klammermauls 16 angeordnet ist als das in Förderrichtung F nachlaufende zweite Druckereiprodukt 22. Aufgrund der Klemmung der beiden Druckereiprodukte 20, 22 im Klammermaul 16 ist ein erster Seitenkantenbereich 28, der sich von den freien Enden der Klammerbacken 18 in Richtung zum Grund 26 des Klammermauls 16 an den beiden Druckereiprodukten 20, 22 erstreckt, fest gehalten. Bei der gezeigten Ausführungsform wird der erste Seitenkantenbereich 28 im Wesentlichen durch falzseitige Abschnitte der Druckereiprodukte 20, 22 gebildet.

[0013] Ein dem ersten Seitenkantenbereich 28 gegenüberliegender zweiter Seitenkantenbereich 29 umfasst die freien, in einem gewissen Masse auch frei beweglichen Endbereiche der Druckereiprodukte 20, 22 einschliesslich eines überlappungsfreien Randabschnitts 24 des ersten Druckereiproduktes 20.

[0014] An einer Kontrollstelle 30 sind drei stationäre Sensoren, namentlich ein erster Sensor 32, ein zweiter Sensor 34 und ein dritter Sensor 36 angeordnet. Der erste Sensor 32 ist ein sogenannter "Klammersensor" und überwacht einen zugeordneten Referenzbereich 38, der durch die von ihm ausgehende strichpunktierte Linie dargestellt ist. Sobald eine Klammer 12 diesen Referenzbereich 38 passiert, löst der Sensor ein als Referenzsignal bezeichnetes erstes Detektionssignal aus. Dieses Referenzsignal wird an eine Auswerteschaltung 39 weitergeleitet und dient der Triggerung eines vorbestimmten Zeitabschnitts, in dem ein so genanntes zweites Detektionssignal des zweiten Sensors 34 und ein so genanntes drittes Detektionssignal des dritten Sensors 36 erfasst werden.

[0015] Natürlich kann dabei der erste Sensor 32 auch in einer grösseren als der in Fig. 1 gezeigten Entfernung vom zweiten Sensor 34 und dritten Sensor 36 stromaufwärts bezüglich der Förderrichtung F angeordnet sein. In diesem Fall beginnt der vorbestimmte Zeitabschnitt vorzugsweise zu einem verzögerten Zeitpunkt nach der Passage der Klammer 12, der in Abhängigkeit von der Entfernung des ersten Sensors 32 vom zweiten bzw. dritten Sensor 34, 36 und der Fördergeschwindigkeit v festgelegt worden ist.

[0016] Der zweite Sensor 34 ist derart angeordnet, dass sein zugeordneter Detektionsbereich 40 auf den zweiten Seitenkantenbereich 29, welcher der Klammer

12 gegenüberliegt, insbesondere auf den unteren überlappungsfreien Randabschnitt 24 des ersten Druckereiproduktes 20, ausgerichtet ist. Bei einer derartigen Anordnung des zweiten Sensors 34 unterhalb und entfernt vom Förderorgan 14, ist seine Montage und Ausrichtung sehr einfach und mit guter Zugänglichkeit möglich.

[0017] Durchläuft innerhalb eines vom Referenzsignal des ersten Sensors 32 getriggerten Zeitabschnitts der überlappungsfreie Randabschnitt 24 des ersten Druckereiproduktes den Detektionsbereich 40 des zweiten Sensors 34, so wird an die Auswerteschaltung 39 das zweite Detektionssignal dieses Sensors 34 weitergeleitet und das Vorhandensein des ersten Druckereiproduktes 20 registriert. Sollte der überlappungsfreie Randabschnitt 24 nicht innerhalb des getriggerten Zeitabschnitts den Detektionsbereich 40 passieren, so wird kein zweites Detektionssignal an die Auswerteschaltung 39 weitergeleitet und die Auswerteschaltung 39 registriert nach Beendigung des Zeitabschnitts das Nichtvorhandensein des ersten Druckereiproduktes 20. Die Auswerteschaltung 39 kann daraufhin Steuersignale an nachfolgende Verarbeitungseinrichtungen weiterleiten, um eine besondere Behandlung der nicht mit dem ersten Druckereiprodukt 20 bestückten Klammer 12 zu initiieren.

[0018] Um das Vorhandensein des zweiten in Förderrichtung F nachlaufenden Druckereiproduktes 22 festzustellen, ist der dritte Sensor 36 derart ausgerichtet, dass sein Detektionsbereich 42 den überlappungsfreien Randabschnitt 24 des zweiten Druckereiproduktes 22 im ersten Seitenkantenbereich 28 überwacht. In Analogie zur Funktionsweise des zweiten Sensors 34 übermittelt auch der dritte Sensor 36 das dritte Detektionssignal an die Auswerteschaltung 39, sobald innerhalb des getriggerten Zeitabschnitts das zweite Druckereiprodukt 22 den Detektionsbereich 42 passiert. Erfolgt keine Detektion des zweiten Druckereiproduktes 22, da beispielsweise der Detektionsbereich 42 nicht vom zweiten Druckereiprodukt 22 durchlaufen worden ist oder die Druckereiprodukte 20, 22 deckungsgleich an der Position des ersten Druckereiproduktes 20 übereinander liegen, so wird auch in diesem Fall ein Fehler von der Auswerteschaltung 39 registriert und entsprechende Fehlerbehandlungsprozeduren ausgelöst.

[0019] In Fig. 2 ist eine weitere Ausführungsform der erfindungsgemässen Kontrollvorrichtung dargestellt. Im gezeigten Abschnitt der Transporteinrichtung 10 um die Kontrollstelle 30 sind zwei Klammern 12 mit jeweils einem ersten Druckereiprodukt 20 und einem zweiten Druckereiprodukt 22, die wenigstens teilweise unter Bildung überlappungsfreier Randabschnitte 24 übereinander liegen, dargestellt. Im Gegensatz zur in Fig. 1 gezeigten Ausführungsform, bei welcher entweder das nachlaufende Druckereiprodukt 22 oder das vorlaufende Druckereiprodukt 20 näher dem Grund 26 des Klammermauls 16 angeordnet sein kann, ohne dass die Funktionsweise der Kontrollvorrichtung beeinträchtigt wird, ist es bei der in Fig. 2 gezeigten Ausführungsform zwingend erforderlich, dass das in Förderrichtung F vorlaufende

erste Druckereiprodukt 20 weiter in das Klammermaul 16 hineinreicht als das nachlaufende zweite Druckereiprodukt 22.

[0020] Auch bei dieser Ausführungsform detektiert der erste Sensor 32 die Passage einer Klammer 12 durch seinen Referenzbereich 38 und triggert mit der Weiterleitung seines Referenzsignals an die Auswerteschaltung 39 ein Zeitfenster, in welchem vom zweiten Sensor 34 erzeugte zweite Detektionssignale registrierbar sind. Der zweite Sensor 34 ist bei dieser Ausführungsform einem rampenförmigen Ablenkelement 44, beispielsweise in Form eines Stützblechs, zugeordnet.

[0021] Der Detektionsbereich 40 des zweiten Sensors 34 erstreckt sich in Förderrichtung F betrachtet im Schatten des Ablenkelements 44. Beim Annähern der Klammern 12 mit den Druckereiprodukten 20, 22 gleitet der zweite Seitenkantenbereich 29 der Druckereiprodukte 20, 22 auf das Ablenkelement 44 auf. Beim Passieren einer in Förderichtung F hinteren Ablenkelementkante 46 des Ablenkelements 44 schwingt dann der dem zweiten Seitenkantenbereich 29 zugeordnete Abschnitt des ersten Druckereiprodukts 20 durch den Detektionsbereich 40 des zweiten Sensors 34. Falls das erste Druckereiprodukt 20 vorhanden und in einer richtigen Lage in der Klammer 12 gehalten worden ist, detektiert dies der zweite Sensor 34 und leitet ein entsprechendes zweites Detektionssignal an die Auswerteschaltung 39 weiter.

[0022] Das beim Durchlaufen des ersten Druckereiprodukts 20 durch den Detektionsbereich 40 des zweiten Sensors 34 zunächst noch auf dem erhöhten Ablenkelement 44 gleitende zweite Druckereiprodukt 22 schwingt nach dem Übergleiten der Ablenkkante 46 ebenfalls durch den Detektionsbereich 40 des zweiten Sensors 34 und löst dabei auch ein zweites Detektionssignal zur Weitergabe an die Auswerteschaltung 39 aus. Werden von der Auswerteschaltung 39 innerhalb des getriggerten Zeitabschnitts nicht die beiden zugehörigen, zeitlich versetzten zweiten Detektionssignale des zweiten Sensors 34 registriert, etwa weil nur ein Druckereiprodukt 20, 22 in der Klammer 12 vorhanden war oder die Druckereiprodukte 20, 22 deckungsgleich übereinander liegen, so wird wiederum ein Fehlerzustand festgestellt und entsprechende Fehlerbehandlungsprozeduren eingeleitet.

[0023] Bei beiden beschriebenen Ausführungsformen der erfindungsgemässen Kontrollvorrichtung kann ermittelt werden, ob gar kein Druckereiprodukt, ob nur eins oder ob beide Druckereiprodukte 20, 22 in einer an der Kontrollstelle 30 vorbeitransportierten Klammer 12 vorhanden waren. Sollte nur ein Druckereiprodukt 20, 22 vorhanden gewesen sein, so ist bei der Ausführungsform gemäss Fig. 1 aufgrund der Zuordnung der Detektionssignale zu einem der Sensoren 34, 36 und bei der Ausführungsform gemäss Fig. 2 aufgrund des Zeitpunktes der Detektion auch zu bestimmen, welches Druckereiprodukt 20, 22 fehlt bzw. welches vorhanden war.

[0024] In dem in Fig. 3 gezeigten Diagramm ist für die zweiten Detektionssignale des zweiten Sensors 34 die

Signalgrösse U in Abhängigkeit von der Zeit t beim Passieren der Kontrollstelle 30 von zwei Klammern 12 mit jeweils einem ersten Druckereiprodukt 20 und einem zweiten Druckereiprodukt 22 für die in Fig. 2 gezeigte Ausführungsform der erfindungsgemässen Kontrollvorrichtung dargestellt. Der Signalverlauf weist zwei um eine Zeitdifferenz T voneinander beabstandete Doppelspitzen auf, wobei die jeweils frühere kleinere Signalspitze der Passage des ersten Druckereiprodukts 20 durch den Detektionsbereich 40 des zweiten Sensors 34 und die jeweils spätere grössere Signalspitze der Passage des zweiten Druckereiprodukts 22 durch den Detektionsbereich 40 des zweiten Sensors 34 zuzuordnen ist.

[0025] Die Zeitdifferenz T zwischen den jeweils früheren bzw. den jeweils späteren Signalspitzen entspricht wenigstens näherungsweise dem Quotienten aus dem Abstand der Klammern 12 und ihrer Fördergeschwindigkeit v, sofern die beiden Grössen zwischen dem Passieren des Detektionsbereiches 40 konstant bleiben. Der ebenfalls im Diagramm eingetragene Zeitabschnitt W bezeichnet ein durch das Referenzsignal getriggertes Zeitfenster, in welchem die zweiten Detektionssignale des zweiten Sensors 34 bei einer vollständigen Bestückung mit Druckereiprodukten 20, 22 erwartet bzw. in welchem sie von der Auswerteschaltung 39 erfasst oder berücksichtigt werden.

[0026] Die Signalgrössen der Signalspitzen, die jeweils dem ersten Druckereiprodukt 20 und dem zweiten Druckereiprodukt 22 zugeordnet sind, unterscheiden sich, da aufgrund der gegeneinander verschobenen Lage der Druckereiprodukte 20, 22 jeweils verschieden grosse Abschnitte des Detektionsbereichs 40 des zweiten Sensors 34 durch die Druckereiprodukte 20, 22 verdeckt werden. Anders herum lässt sich auch aufgrund der Signalgrösse eine lagerichtige Halterung der Druckereiprodukte 20, 22 in den Klammern 12 beurteilen.

[0027] Die Sensoren 32, 34, 36 sind vorzugsweise als sehr preiswerte, berührungsfreie, optische Sensoren, beispielsweise optische Näherungssensoren, Lichtschranken usw. oder als mechanische Sensoren ausgeführt. Aber auch der Einsatz von Bildaufnahmegeräten, wie digitalen Kameras, mit einer nach der Klammerpassage getriggerten Auslösung oder einer kontinuierlichen Aufnahme während eines getriggerten Zeitabschnitts, als Sensoren 32, 34, 36 ist möglich. Insbesondere der erste Sensor 32 zur Detektion der Klammern 12 kann jedoch auch als ein mechanischer, kapazitiver oder induktiver Näherungsschalter ausgeführt sein.

[0028] Der Referenzbereich 38, wie auch die Detektionsbereiche 40 und 42, sind in der Praxis häufig nicht strichförmig sondern je nach verwendetem Sensortyp räumlich ausgedehnt. Dass der Referenzbereich 38 bzw. die Detektionsbereiche 40, 42 bei der Detektion der Passage überlappungsfreier Randabschnitte 24 der Druckereiprodukte 20, 22 auch überlappende Abschnitte der Druckereiprodukte 20, 22 miterfassen, spielt für die erfindungsgemässe Kontrollvorrichtung keine wesentliche Rolle, sondern kann gegebenenfalls, wie oben bereits

erwähnt, zur Bestimmung, ob die Druckereiprodukte lagerichtig in den Klammern gehalten sind, herangezogen werden.

Patentansprüche

1. Vorrichtung zur Kontrolle von mittels Klammern (12) einer Transporteinrichtung (10) in einer Förderrichtung (F) transportierten flächigen Produkten (20, 22), insbesondere Druckereiprodukten (20, 22), wobei die Klammern (12) jeweils dazu bestimmt sind, ein erstes Produkt (20) und ein zweites Produkt (22) gleichzeitig in einem ersten Seitenkantenbereich (28) derart zu halten, dass die Produkte (20, 22) einander teilweise überlappen und dabei überlappungsfreie Randabschnitte (24) bilden, die Vorrichtung mit wenigstens zwei Sensoren (32, 34), namentlich einem ersten Sensor (32) und einem zweiten Sensor (34), ausgestattet ist, die dazu bestimmt sind, Signale zu erzeugen, aufgrund derer die Anzahl der in der Klammer (12) gehaltenen Produkte (20, 22) bestimmbar ist, und wobei der erste Sensor (32) dazu bestimmt ist, ein als Referenzsignal bezeichnetes erstes Detektionssignal zu erzeugen, wenn eine Klammer (12) einen dem ersten Sensor (32) zugeordneten Referenzbereich (38) passiert und der zweite Sensor (34) derart angeordnet ist, dass er ein zweites Detektionssignal erzeugt, wenn wenigstens ein Abschnitt eines der Produkte (20, 22) in einem von der Klammer (12) freien zweiten Seitenkantenbereich (29) einen dem zweiten Sensor (34) zugeordneten Detektionsbereich (40) passiert.
2. Vorrichtung nach Anspruch 1, **dadurch gekennzeichnet, dass** dem zweiten Sensor (34) ein Ablenkelement (44) zugeordnet ist, durch welches die Produkte (20, 22) im freien zweiten Seitenkantenbereich (29) beim Überstreichen des Ablenkelements (44) voneinander entfernt werden und einzeln nacheinander den Detektionsbereich (40) des zweiten Sensors (34) passieren, so dass vom zweiten Sensor (34) zweite Detektionssignale erzeugt werden.
3. Vorrichtung nach Anspruch 1, **dadurch gekennzeichnet, dass** der zweite Sensor (34) und ein dritter Sensor (36) derart angeordnet sind, dass bei der Passage der Produkte (20, 22) der Detektionsbereich (40) des zweiten Sensors (34) wenigstens nahezu ausschliesslich einen überlappungsfreien Randabschnitt (24) des ersten Produktes (20) und ein Detektionsbereich (42) des dritten Sensors (36) wenigstens nahezu ausschliesslich einen überlappungsfreien Randabschnitt (24) des zweiten Produktes (22) oder umgekehrt erfasst, so dass vom zweiten Sensor (34) das zweite Detektionssignal in Abhängigkeit vom Vorhandensein des ersten Produktes (20) und vom dritten Sensor (36) ein drittes

Detektionssignal in Abhängigkeit vom Vorhandensein des zweiten Produktes (22) bzw. umgekehrt erzeugt wird.

4. Vorrichtung nach Anspruch 2 oder 3, **dadurch gekennzeichnet, dass** die Sensoren (32, 34, 36) elektrisch mit einer Auswerteschaltung (39) verbunden sind, welche aufgrund der zeitlichen Abfolge und / oder der Grösse der Detektionssignale die Anzahl der Produkte (20, 22) bestimmt bzw. eine vollständige Bestückung der Klammern (12) mit Produkten (20, 22) kontrolliert.
5. Vorrichtung nach Anspruch 4, **dadurch gekennzeichnet, dass** die Auswerteschaltung (39) die Detektionssignale des zweiten Sensor (34) und gegebenenfalls weiterer Sensoren (36) nur während eines vorbestimmten Zeitabschnitts, der durch das vom ersten Sensor (32) erzeugte Referenzsignal getriggert wird, erfasst.
6. Vorrichtung nach einem der Ansprüche 1 bis 5, **dadurch gekennzeichnet, dass** ein Sensor (32, 34, 36) als ein optischer Sensor, insbesondere als ein optischer Näherungssensor, eine Lichtschranke oder ein Bildaufnahmegerät, ein mechanischer Sensor, insbesondere als ein mechanischer Näherungsschalter, ein kapazitiver oder als ein induktiver Sensor ausgebildet ist.

Fig.1

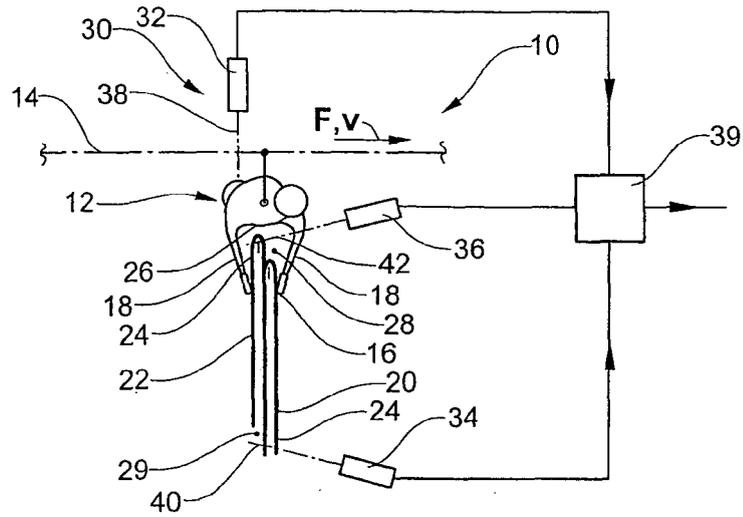


Fig.2

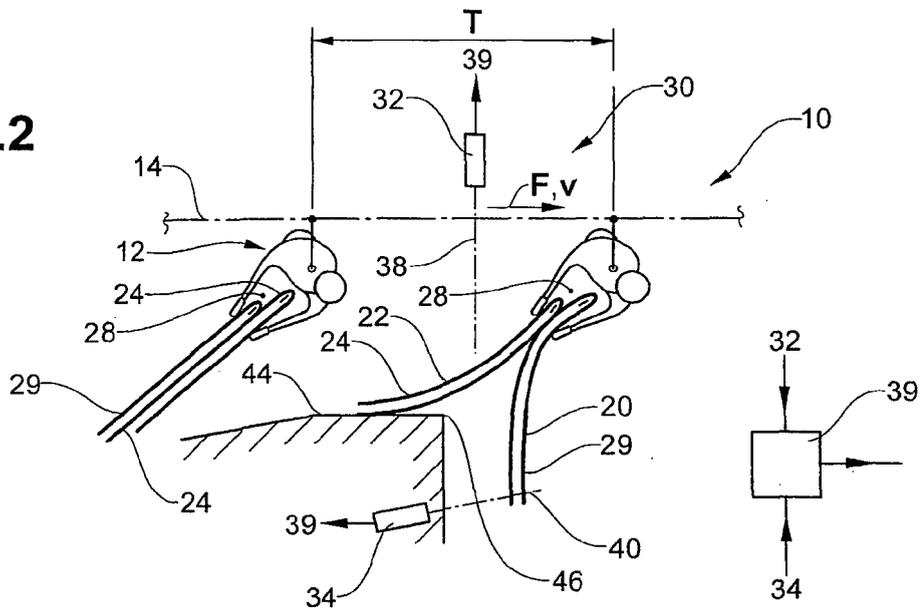
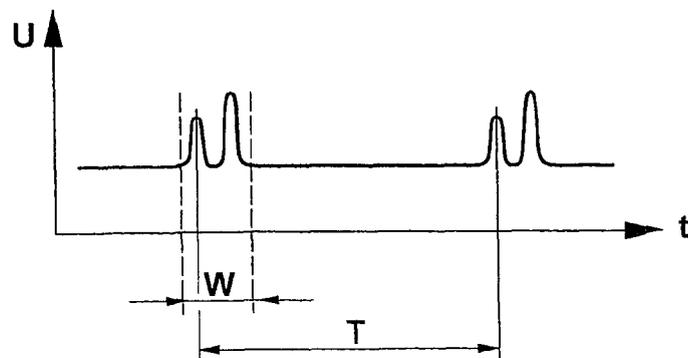


Fig.3





EINSCHLÄGIGE DOKUMENTE			
Kategorie	Kennzeichnung des Dokuments mit Angabe, soweit erforderlich, der maßgeblichen Teile	Betrifft Anspruch	KLASSIFIKATION DER ANMELDUNG (IPC)
A	EP 1 321 410 A (FERAG AG) 25. Juni 2003 (2003-06-25) * das ganze Dokument *	1	INV. B65H29/02 B65H43/00
A	----- US 2002/113977 A1 (SILVESTRE ALAIN) 22. August 2002 (2002-08-22) * das ganze Dokument *	1	
			RECHERCHIERTE SACHGEBIETE (IPC)
			B65H
Der vorliegende Recherchenbericht wurde für alle Patentansprüche erstellt			
Recherchenort München		Abschlußdatum der Recherche 18. Juli 2007	Prüfer Stroppa, Giovanni
KATEGORIE DER GENANNTEN DOKUMENTE X : von besonderer Bedeutung allein betrachtet Y : von besonderer Bedeutung in Verbindung mit einer anderen Veröffentlichung derselben Kategorie A : technologischer Hintergrund O : nichtschriftliche Offenbarung P : Zwischenliteratur		T : der Erfindung zugrunde liegende Theorien oder Grundsätze E : älteres Patentdokument, das jedoch erst am oder nach dem Anmeldedatum veröffentlicht worden ist D : in der Anmeldung angeführtes Dokument L : aus anderen Gründen angeführtes Dokument & : Mitglied der gleichen Patentfamilie, übereinstimmendes Dokument	

3
EPO FORM 1503 03.02 (P04C03)

**ANHANG ZUM EUROPÄISCHEN RECHERCHENBERICHT
ÜBER DIE EUROPÄISCHE PATENTANMELDUNG NR.**

EP 07 00 2590

In diesem Anhang sind die Mitglieder der Patentfamilien der im obengenannten europäischen Recherchenbericht angeführten Patentdokumente angegeben.
Die Angaben über die Familienmitglieder entsprechen dem Stand der Datei des Europäischen Patentamts am
Diese Angaben dienen nur zur Unterrichtung und erfolgen ohne Gewähr.

18-07-2007

Im Recherchenbericht angeführtes Patentdokument	Datum der Veröffentlichung	Mitglied(er) der Patentfamilie	Datum der Veröffentlichung
EP 1321410 A	25-06-2003	AT 337996 T	15-09-2006
		CA 2409455 A1	21-06-2003
		DK 1321410 T3	09-10-2006
		US 2003116908 A1	26-06-2003

US 2002113977 A1	22-08-2002	DE 10063528 A1	27-02-2003
		JP 2002211798 A	31-07-2002

EPO FORM P0461

Für nähere Einzelheiten zu diesem Anhang : siehe Amtsblatt des Europäischen Patentamts, Nr.12/82