



(12) **KORRIGIERTE EUROPÄISCHE PATENTANMELDUNG**

(15) Korrekturinformation:  
**Korrigierte Fassung Nr. 1 (W1 A1)**  
**Korrekturen, siehe**  
**Bibliographie INID code(s) 84**

(51) Int Cl.:  
**B41F 13/004 (2006.01) B41F 33/00 (2006.01)**

(48) Corrigendum ausgeben am:  
**28.09.2011 Patentblatt 2011/39**

(43) Veröffentlichungstag:  
**23.02.2011 Patentblatt 2011/08**

(21) Anmeldenummer: **09168385.4**

(22) Anmeldetag: **21.08.2009**

(84) Benannte Vertragsstaaten:  
**AT BE BG CH CY CZ DE DK EE ES FI FR GB GR HR HU IE IS IT LI LT LU LV MC MK MT NL NO PL PT RO SE SI SK SM TR**  
Benannte Erstreckungsstaaten:  
**AL BA RS**

(72) Erfinder:  
• **Strunz, Ulrich**  
**90452 Eckental (DE)**  
• **Monse, Mathias**  
**90480 Nürnberg (DE)**

(71) Anmelder: **Baumüller Anlagen-Systemtechnik GmbH & Co. KG**  
**90482 Nürnberg (DE)**

(74) Vertreter: **Götz, Georg Alois**  
**Intellectual Property IP-GÖTZ**  
**Patent- und Rechtsanwälte**  
**Am Literaturhaus, Königstrasse 70**  
**90402 Nürnberg (DE)**

(54) **Verfahren zur Herstellung eines positionssynchronen Antriebsverbundes durch Vorgabe einer Geschwindigkeits- und Positionsreferenz sowie Antriebssystem zu dessen Durchführung**

(57) Verfahren zur Synchronisierung mehrerer Einzelantriebe auf eine gemeinsame Antriebs-Position, insbesondere eingesetzt in einer Druckmaschine mit Falzwerk mit wenigstens einem Falz-Einzelantrieb, wobei die Einzelantriebe über wenigstens ein Positions-, Geschwindigkeits- und/oder Beschleunigungsinformationen vermittelndes Bus- oder sonstiges Kommunikationssystem zu einem positionssynchronen Antriebsverbund zusammen gefasst werden, welcher von einer Leitachsteuerung mit einem Leitachs-Bewegungsprofil gespeist wird, wobei von einem einzeln angetriebenen Referenzantrieb, beispielsweise der Falz-Einzelantrieb, Informationen für die gemeinsame Position abgeleitet werden, mit folgenden Schritten:

- als Referenzantrieb wird ein Einzelantrieb des Antriebsverbunds ausgewählt,
- und bei einer Vorgabe des Leitachs-Bewegungsprofils an den Antriebsverbund wird ein Versatz der Lage beziehungsweise Position des Referenzantriebs zum Leitachs-Bewegungsprofil berücksichtigt.

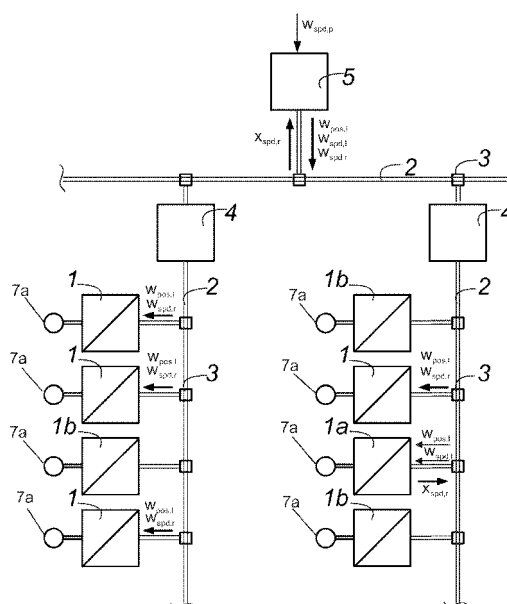


Fig. 1