



(11) **EP 2 295 939 A8**

(12) **KORRIGIERTE EUROPÄISCHE PATENTANMELDUNG**

(15) Korrekturinformation:
Korrigierte Fassung Nr. 1 (W1 A2)
Korrekturen, siehe
Zusammenfassung

(51) Int Cl.:
G01D 5/244 (2006.01)

(48) Corrigendum ausgegeben am:
11.05.2011 Patentblatt 2011/19

(43) Veröffentlichungstag:
16.03.2011 Patentblatt 2011/11

(21) Anmeldenummer: **10005514.4**

(22) Anmeldetag: **27.05.2010**

(84) Benannte Vertragsstaaten:
AL AT BE BG CH CY CZ DE DK EE ES FI FR GB
GR HR HU IE IS IT LI LT LU LV MC MK MT NL NO
PL PT RO SE SI SK SM TR
Benannte Erstreckungsstaaten:
BA ME RS

(30) Priorität: **30.05.2009 DE 102009023515**

(71) Anmelder:
• **Mehnert, Walter**
85521 Ottobrunn (DE)
• **Theil, Thomas, Dr.**
85258 Aufhausen (DE)

(72) Erfinder:
• **Mehnert, Walter**
85521 Ottobrunn (DE)

• **Theil, Thomas, Dr.**
85258 Aufhausen (DE)

(74) Vertreter: **Strasser, Wolfgang**
Patentanwälte
Strohschänk, Uri, Strasser & Keilitz
Rosenheimer Landstrasse 87
85521 Ottobrunn (DE)

Bemerkungen:

Die Patentansprüche 20-45 gelten als fallen gelassen, da die entsprechenden Anspruchsgebühren nicht entrichtet wurden (R. 45 (3) EPÜ).

(54) **Verfahren und Vorrichtung zur Ermittlung des Feinpositionswertes eines zu überwachenden Körpers**

(57) Ein Verfahren zur Ermittlung des Feinpositionswertes $(x(t))$ eines zu überwachenden Körpers mit Hilfe von wenigstens zwei verschiedenen, sich mit Position des Körpers ändernden und diese in reproduzierbarer Weise darstellenden Sensor-Ausgangssignalen eines Positionsgebers, bei dem von den Sensor-Ausgangssignalen abgeleitete Signale $(f(x(t)), g(x(t)))$ in einer Rechenschaltung (10) mit wenigstens zwei Referenzkurven verglichen werden, deren Werte in einem Vergleichswertspeicher (14) abgelegt sind, ist **dadurch gekennzeichnet, dass** in einem der Erstverwendung des Posi-

tionsgebers vorausgehenden Eichverfahren Fehlerkurven $(\delta f(x), \delta g(x))$ ermittelt werden, welche die Abweichungen eines jeden abgeleiteten Signals von entsprechenden Idealkurven darstellen, und dass in dem Vergleichswertspeicher die Werte von verzerrten Referenzkurven $(\Phi(y), \Gamma(y))$ abgelegt werden, die durch Aufprägung von inversen Fehlerwerten, die sich aus den Fehlerkurven ergeben, auf die betreffenden idealen Referenzkurven $(F(y); G(y))$ gebildet sind.

EP 2 295 939 A8

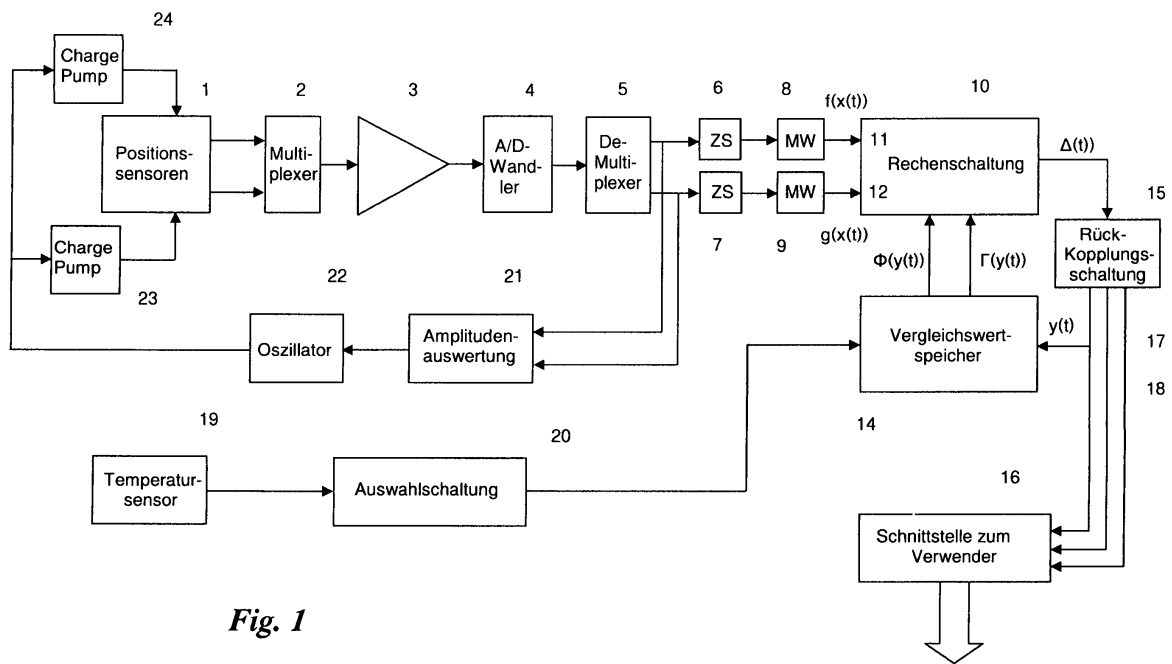


Fig. 1