



(11) **EP 2 791 903 B8**

(12) **KORRIGIERTE EUROPÄISCHE PATENTSCHRIFT**

(15) Korrekturinformation:
Korrigierte Fassung Nr. 1 (W1 B1)
Korrekturen, siehe
Bibliographie INID code(s) 73

(51) Int Cl.:
G06T 7/00 (2006.01) G06T 7/20 (2006.01)

(86) Internationale Anmeldenummer:
PCT/EP2011/006388

(48) Corrigendum ausgegeben am:
02.03.2016 Patentblatt 2016/09

(87) Internationale Veröffentlichungsnummer:
WO 2013/087084 (20.06.2013 Gazette 2013/25)

(45) Veröffentlichungstag und Bekanntmachung des
Hinweises auf die Patenterteilung:
04.11.2015 Patentblatt 2015/45

(21) Anmeldenummer: **11805777.7**

(22) Anmeldetag: **16.12.2011**

(54) **VERFAHREN UND VORRICHTUNG ZUR SCHÄTZUNG EINER POSE**

METHOD AND DEVICE FOR ESTIMATING A POSE

PROCÉDÉ ET DISPOSITIF D'ESTIMATION D'UNE POSE

(84) Benannte Vertragsstaaten:
AL AT BE BG CH CY CZ DE DK EE ES FI FR GB
GR HR HU IE IS IT LI LT LU LV MC MK MT NL NO
PL PT RO RS SE SI SK SM TR

(74) Vertreter: **Hermann, Felix**
Boehmert & Boehmert
Anwaltpartnerschaft mbB
Patentanwälte Rechtsanwälte
Pettenkoferstrasse 20-22
80336 München (DE)

(43) Veröffentlichungstag der Anmeldung:
22.10.2014 Patentblatt 2014/43

(73) Patentinhaber: **gestigon GmbH**
23562 Lübeck (DE)

(56) Entgegenhaltungen:
WO-A1-2010/130245 US-A- 5 715 166

(72) Erfinder:
• **MARTINETZ, Thomas**
23564 Lübeck (DE)
• **EHLERS, Kristian**
23564 Lübeck (DE)
• **TIMM, Fabian**
71229 Leonberg (DE)
• **BARTH, Erhardt**
23626 Ovendorf (DE)
• **KLEMENT, Sascha**
23564 Lübeck (DE)

- **SIMON D A ET AL: "Real-time 3-D pose estimation using a high-speed range sensor", ROBOTICS AND AUTOMATION, 1994. PROCEEDINGS., 1994 IEEE INTERNATIONAL C ONFERENCE ON SAN DIEGO, CA, USA 8-13 MAY 1994, LOS ALAMITOS, CA, USA, IEEE COMPUT. SOC, 8. Mai 1994 (1994-05-08), Seiten 2235-2241, XP010097371, DOI: 10.1109/ROBOT.1994.350953 ISBN: 978-0-8186-5330-8**
- **TURK G ET AL: "Zippered polygon meshes from range images", COMPUTER GRAPHICS PROCEEDINGS. ANNUAL CONFERENCE SERIES. SIGGRAPH, XX, XX, 1. Januar 1994 (1994-01-01), Seiten 311-318, XP002349385, DOI: 10.1145/192161.192241**

Anmerkung: Innerhalb von neun Monaten nach Bekanntmachung des Hinweises auf die Erteilung des europäischen Patents im Europäischen Patentblatt kann jedermann nach Maßgabe der Ausführungsordnung beim Europäischen Patentamt gegen dieses Patent Einspruch einlegen. Der Einspruch gilt erst als eingelegt, wenn die Einspruchsgebühr entrichtet worden ist. (Art. 99(1) Europäisches Patentübereinkommen).

EP 2 791 903 B8