



(12) **EUROPÄISCHE PATENTANMELDUNG**

(43) Veröffentlichungstag:
21.10.2015 Patentblatt 2015/43

(51) Int Cl.:
B65B 27/04 (2006.01) **B65B 13/04 (2006.01)**
B65B 13/18 (2006.01) **B65B 57/00 (2006.01)**

(21) Anmeldenummer: **15165767.3**

(22) Anmeldetag: **06.02.2014**

(84) Benannte Vertragsstaaten:
AL AT BE BG CH CY CZ DE DK EE ES FI FR GB GR HR HU IE IS IT LI LT LU LV MC MK MT NL NO PL PT RO RS SE SI SK SM TR
Benannte Erstreckungsstaaten:
BA ME

(30) Priorität: **11.04.2013 CH 7582013**
29.05.2013 CH 10292013

(62) Dokumentnummer(n) der früheren Anmeldung(en) nach Art. 76 EPÜ:
14154054.2 / 2 789 540

(71) Anmelder: **Texa AG**
7023 Haldenstein (CH)

(72) Erfinder: **Benz, Gottlieb**
8890 Flums (CH)

(74) Vertreter: **Schneider Feldmann AG**
Patent- und Markenanwälte
Beethovenstrasse 49
Postfach 2792
8022 Zürich (CH)

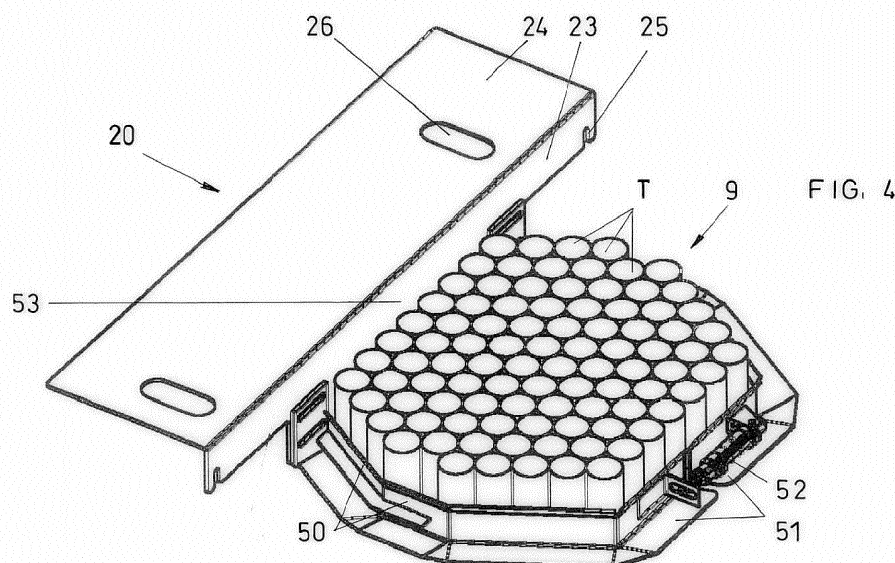
Bemerkungen:

Diese Anmeldung ist am 29-04-2015 als
Teilanmeldung zu der unter INID-Code 62 erwähnten
Anmeldung eingereicht worden.

(54) **VORRICHTUNG ZUM ABPACKEN VON TUBEN ODER DOSEN**

(57) Bei einer Umreifungseinheit (6) für eine Abpackanlage mit einer Gruppierereinheit für Tuben oder Dosen (T), die Gruppen von neben einander liegenden Tuben oder Dosen (T) mit einer vorgebbaren Einheitszahl bildet und in einer gewünschten Formation (9) zusammenstellt, wobei die Umreifungseinheit zum Umreifen der Gruppen von Tuben oder Dosen (T) in der gewünschten Formation

(9) geeignet ist, ist es vorgesehen, dass die Umreifungseinheit (6) einen auswechselbaren, der Form der zu umreifenden Formation (9) angepassten Haltereifen (5) aufweist, mit welchem die Gruppen von Tuben oder Dosen (T) in der gewünschten Formation (9) greifbar und fixierbar sind.



Beschreibung

[0001] Die vorliegende Erfindung betrifft ein Verfahren zum Abpacken von Tuben oder Dosen, die von einer Produktionslinie kommen und mittels einer Gruppierereinheit in Gruppen von nebeneinander liegenden Tuben oder Dosen mit einer vorgebbaren Einheitszahl angeordnet werden und diese Gruppen jeweils von einer Transporteinheit übernommen werden.

[0002] Die Erfindung betrifft auch eine Anlage zum Abpacken von Tuben oder Dosen umfassend eine, mit einer Tuben- oder Dosenproduktionslinie zusammen wirkende Gruppierereinheit, einer Transporteinheit zur Förderung von Gruppen in eine Umreifungseinheit in der die zu einer Formation zusammengestellten Gruppen umreifbar sind.

[0003] Dosen oder Tuben werden heute in äusserst leistungsfähigen Produktionslinien gefertigt und müssen danach für den weiteren Versand abgepackt werden. Dies geschieht entweder indem die Tuben oder Dosen in Schachteln abgefüllt werden oder aber in grösseren Formationen zusammengestellt und umreift werden worauf diese Formationen dann auf Paletten zusammengestellt und versandt werden.

[0004] Hierzu hat die Anmelderin spezielle Gruppierereinheiten entwickelt, in der die kontinuierlich von einer Produktionslinie kommenden Tuben oder Dosen in Gruppen von neben einander liegenden Tuben oder Dosen mit einer vorgebbaren Einheitszahl angeordnet werden worauf diese Gruppen jeweils an eine Transporteinheit weitergegeben werden. Diese Transporteinheit ist oftmals ein Schieber der dann diese Dosen oder Tuben in eine Schachtel lageweise einschiebt.

[0005] Des Weiteren hat die Anmelderin auch für den Zwischentransport eine Hilfsform, meist in hexagonaler Gestalt, entwickelt in der die gruppierten Tuben oder Dosen schichtweise eingeschoben werden und dann zu einer Umreifungsstation weitergefördert werden. Eine solche Lösung zeigt die DE 1 0006 484 A.

[0006] Aus DE2825800 ist eine Anlage zum Abpacken von Tuben oder Dosen bekannt, die eine Gruppier- und Umreifungseinheit aufweist. Nach erfolgter Formierung einer Produktgruppe wird diese mittels eines Schiebers über einen Spalt zur Umreifung vorgeschoben. Dabei verbleibt sie teilweise in der Gruppierereinheit, bis die Umreifung abgeschlossen ist. Nach dem vollständigen Ausstossen der umreiften Produktgruppe, wird eine nachfolgende Produktgruppe in der Gruppierereinheit formiert.

[0007] Auf dem Markt sind auch Abpackanlagen erhältlich bei der Tuben oder Dosen mittels einem Handlingroboter gruppenweise genommen werden und auf diese Weise eine Formation gebildet wird, die dann umreift wird.

[0008] Die Anmelderin hat des Weiteren ein Verfahren und eine Vorrichtung zum Abpacken von Tuben oder Dosen entwickelt, bei der die Dosen oder Tuben von der Gruppierereinheit auf einer Platte mit einer Vielzahl in dichter Packung angeordneten Dorne geschoben werden bis

eine gewünschte Formation gebildet ist, worauf dann diese Dornenplatte diese Formation von Tuben oder Dosen weiterbefördert, um in Schachteln abzufüllen. Um die erforderliche Leistung erreichen zu können, sind bei dieser Anlage heutzutage bevorzugter Weise zwei solche Dornenplatten vorhanden, die abwechselungsweise mit der Gruppierereinheit zusammenwirken.

[0009] Eine solche Abpackanlage arbeitet zwar sehr schnell, aber die Produktionslinien werden heute mit immer höherer Geschwindigkeit gefahren und die bekannte Anlage gemäss dem Europäischen Patent EP 1 656 298 kommt nun mehr an die Leistungsgrenze.

[0010] Um die Leistungsfähigkeit zu steigern, besteht die Möglichkeit, die Umreifungsgeschwindigkeit zu erhöhen, wodurch einige Zehntelsekunden gewonnen werden können, doch je schneller die Umreifung erfolgt umso höher ist der Impuls des peitschenartig um die Formation angelegten Kunststoffbandes, wodurch die Tuben oder Dosen dann im äusseren Umfangsbereich oftmals Schaden nehmen. Dies hat nicht zuletzt damit zu tun, dass aus Materialersparnisgründen sowohl die Tuben als auch die Dosen immer dünnwandiger gefertigt werden.

[0011] Während des Umreifens muss die Formation von Tuben oder Dosen in ihrer Lage fixiert bleiben und entsprechend kann die Dornenplatte oder der Handlingroboter die Formation nicht loslassen und bereits wieder zur Gruppierereinheit gefahren werden, solange die Formation von Dosen oder Tuben nicht umreift sind.

[0012] Es ist daher die Aufgabe der vorliegenden Erfindung eine Umreifungseinheit für eine Abpackanlage für Tuben und Dosen zur Verfügung zu stellen, mit der Tuben oder Dosen, die von einer Produktionslinie kommen, schneller fixiert und umreift werden können.

[0013] Diese Aufgabe löst eine Umreifungseinheit nach Anspruch 1, die sich dadurch auszeichnet, dass die Umreifungseinheit einen auswechselbaren, der Form der zu umreifenden Formation angepassten Haltereifen aufweist, mit welchem die Gruppen von Tuben oder Dosen in der gewünschten Formation greifbar und fixierbar sind.

[0014] Nachfolgend ist eine Anlage gemäss der Erfindung in einer bevorzugten Ausführungsform dargestellt und das erfindungsgemässe Verfahren anhand dieser Anlage beschrieben mit Bezug auf die anliegende Zeichnung.

[0015] In der Zeichnung ist, wie erwähnt, eine bevorzugte Ausführungsform der erfindungsgemässen Anlage dargestellt und es zeigt:

- Fig. 1 eine schematische Darstellung der verschiedenen Einheiten einer Abpackanlage zur Verdeutlichung der verschiedenen Verfahrensschritte;
- Fig. 2 zeigt eine perspektivische Darstellung der Umreifungseinheit mit einer angelieferten Formation der Tuben oder Dosen;
- Fig. 3 dieselbe Ansicht der Umreifungseinheit mit angehobener Arbeitsfläche und umreifeter Formation.

- tion von Tuben oder Dosen;
 Fig. 4 zeigt wiederum in perspektivischer Ansicht den Haltereifen für sich und
 Fig. 5 dieselbe Ansicht des Haltereifens, jedoch in einer Seitenansicht.
 Fig. 6 zeigt eine Umreifungsbandführung der Umreifungseinheit.

[0016] In der Figur 1 ist wie erwähnt die gesamte Abpackanlage zum Abpacken von Tuben oder Dosen schematisch dargestellt. Der in der Zeichnung nach rechts offene Kasten zeigt das Ende einer Produktionslinie 1. Von hier kommen die Tuben oder Dosen kontinuierlich und werden weitergeleitet zu einer Gruppierereinheit 2, die beispielsweise und bevorzugt entsprechend der Ausführung wie in der EP 1 114 784 B1 beschrieben, gestaltet ist. Dem folgt eine Transporteinheit 3 mit mindestens einer Dornenplatte 7, 7', die beispielsweise und auch bevorzugt einer Ausführung gemäss der EP 1 656 298 B1 entspricht. Zwischen der Produktionslinie 1 und der Gruppierereinheit 2 ist üblicherweise ein Zwischenspeicher 8 eingefügt, der bei einem Wechsel der Dornenplatte 7, 7' zum Einsatz gelangt. Die Dornenplatte 7, 7' wird von der Gruppierereinheit 2 zu einer Umreifungseinheit 6 befördert, wo die Dosen oder Tuben T übernommen werden. Während diese erste Dornenplatte 7 eine fertige Formation von Tuben oder Dosen zur Umreifungseinheit 6 transportiert, wird eine zweite Dornenplatte 7' (hier nicht dargestellt) neu gefüllt. Hat die erste Dornenplatte 7 die Tuben an die Umreifungseinheit 6 abgegeben, wird sie sogleich zur Gruppierereinheit zurück geführt und steht dort in der Warteposition bis die zweite Dornenplatte 7' gefüllt ist und zur Umreifungseinheit 6 fährt, so dass die erste Dornenplatte 7 nun wieder bereit zum Füllen ist.

[0017] In der Gruppierereinheit 2 werden Gruppen von nebeneinander liegenden Tuben oder Dosen mit einer vorgebbaren Einheitszahl angeordnet und gruppenweise von der Transporteinheit übernommen. Dies erfolgt bevorzugterweise in dem diese Gruppen von Tuben oder Dosen auf einer Dornenplatte 7, 7' geschoben werden die Teil der Transporteinheit 3 bildet.

[0018] Die Transporteinheit 3 besteht im Wesentlichen aus meist zwei Dornenplatten 7, 7' und einem Mittel, diese Dornenplatten 7, 7' von der Gruppierereinheit 2 zur Umreifungseinheit 6 zu bewegen. Dies kann mittels mindestens einem Handlingroboter erfolgen, der jeweils eine gefüllte Dornenplatte fasst und zur Umreifungseinheit 6 bewegt. Sobald die Formation 9 von Tuben oder Dosen T an die Umreifungseinheit abgegeben worden ist, wird diese Dornenplatte zur Gruppierereinheit zurückbewegt und in eine Warteposition gebracht, die hier strichliniert dargestellt ist. Die Bewegung der jeweiligen Dornenplatte von der Warteposition in die Ladeposition kann dann mit Mitteln an der Gruppierereinheit 2 oder mit einem weiteren Handlingroboter erfolgen.

[0019] Sobald eine der beiden Dornenplatten 7, 7' vollständig gefüllt ist, so wird diese Dornenplatte von der

Gruppierereinheit 2 entfernt und angehoben zu einer Umreifungseinheit 6 gefördert. Diese Umreifungseinheit 6 besitzt einen Aufnahmebogen 13 innerhalb dem ein Haltereifen 5 angeordnet ist. Die gefüllte Dornenplatte 7, 7' wird mit den daran auf den Dornen gehaltenen Dosen oder Tuben in den Haltereifen 5 eingefahren und auf einen angehobenen Arbeitstisch 4 abgestellt, worauf die Dornenplatte alle Tuben oder Dosen abstösst und sogleich wieder zur Gruppierereinheit 2 zurückfahren kann und für die nächste Beladung bereit steht.

[0020] Der Haltereifen 5 greift nun die Formation 9, so dass alle Tuben oder Dosen fixiert sind. Die Formation 9 wird nun mittels einem Kunststoffband K auf herkömmliche Weise umreift. Ist die Formation umreift, so wird der Arbeitstisch 4, von einer unteren Lage hochgefahren und die Formation 9 der Tuben oder Dosen T ein zweites Mal umreift. Nun wird die umreifte Formation 9 mittels dem Transporttisch 4' bis in die unterste Position abgesenkt und verschoben. Von dort kann eine automatische Zuführung zu einem Pallett erfolgen.

[0021] Bezüglich weiterer Details des Verfahrens und der bevorzugten Anlage zur Ausübung des Verfahrens wird auf die nachfolgenden Figuren und deren Beschreibung verwiesen.

[0022] In der Figur 2 ist die Umreifungseinheit 6 im grösseren Massstab detailliert dargestellt zusammen mit dem Arbeitstisch 4 und einem anschliessenden Transporttisch 4'. Die Umreifungseinheit 6 besitzt ein Chassis 10 auf dem ein Gehäuse 11 befestigt ist. In diesem Gehäuse 11 ist am oberen Ende der bereits erwähnte Aufnahmebogen 13 angeordnet. Die Umreifungseinheit 6 umfasst ferner einen Kasten 12 in dem ein herkömmliches Umreifungsgerät, wie es beispielsweise die Firma Simplex AG vertreibt, angeordnet ist. Am Kasten 12 ist der horizontale, in etwa parallel zum Arbeitstisch 4 auskragende Aufnahmebogen 13 angeformt. Dieser Aufnahmebogen 13 besteht aus zwei Längsarmen 14 und einem diese Längsarme verbindenden Jochbalken 15. An diesem Jochbalken 15 ist hier eine Steuereinheit angeordnet. Diese Steuereinheit 16 kann beispielsweise die Anwesenheit bzw. die Abwesenheit einer Dornenplatte 7, 7' überwachen und nach Massgabe der Anwesenheit einer Formation 9 von Dosen oder Tuben T die weiteren erforderlichen Verfahrensschritte auslösen. Im vorliegenden Fall wäre dies das Bewegen des Arbeitstisches 4, das Überwachen der Position des Arbeitstisches 4 danach die Auslösung einer Klemmbewegung des Haltereifens 5 und anschliessend die Auslösung eines Umreifungsvorganges. Danach kann entweder die Arbeitsplatte etwas weiter angehoben oder etwas mehr abgesenkt und beispielsweise eine zweite Umreifung durchgeführt werden und anschliessend die umreifte Formation 9 auf das Niveau des Transporttisches 4' abgesenkt werden.

[0023] An der zum Gehäuse 11 der Umreifungseinheit 6 hingelegenen Stirnseite des Arbeitstisches 4 ist eine Anschlagsleiste 17 vorhanden. Diese Anschlagsleiste 17 dient dazu, die gebildete Formation 9 zu verschieben. Ist

die unreifte Formation 9 auf den Arbeitstisch 4 abgesenkt, so wird die Anschlagleiste 17 über einen Kettenantrieb 18 der von einem elektrischen Antriebsmotor 19 getrieben wird, sich in Richtung des Transporttisches 4' bewegen und die unreifte Formation dort zu positionieren. Von dort kann diese unreifte Formation 9 beispielsweise auf Paletten abgelegt werden.

[0024] In der Figur 3 ist wiederum die Umreifungseinheit 6 mit dem Transporttisch 4 für sich perspektivisch dargestellt. Hier ist der Arbeitstisch angehoben. Die Formation 9 der Tuben oder Dosen T liegt innerhalb dem Haltereifen 5. Die Formation 9 von Tuben oder Dosen ist hier sechseckig dargestellt. Hierbei liegt die Formation mit einer Seitenkante an einer Frontplatte 20 an. Die anderen fünf Seiten der sechseckigen Formation werden vom Haltereifen 5 gebildet. Auf die genauere Ausgestaltung des Haltereifens 5 wird später noch eingegangen.

[0025] Da der Arbeitstisch 4 sich in der angehobenen Position befindet, ist dieser selbst nicht zu sehen, hingegen sind Hubmittel 21 erkennbar mittels denen der Arbeitstisch 4 anhebbar und absenkbar ist. Bei den Hubmitteln 21 kann es sich um Kolbenzylindereinheiten handeln oder um Hubspindeln. Prinzipiell dürfte es genügen um lediglich ein aktives Hubmittel 21 vorzusehen und ansonsten gleitend gelagerte Führungsstäbe vorzusehen. Für eine exakte Führung kann es aber durchaus sinnvoll sein zwei oder mehr aktiv betätigbare synchron laufende Hubmittel 21 vorzusehen.

[0026] Deutlich erkennbar ist hier nun auch die Anschlagleiste 17 die sich immer noch in der Endposition befindet. Ist die Formation 9 wunschgemäss unreift, wird die Arbeitsfläche 4 wieder abgesenkt und nun wird die Anschlagleiste 17 die mit einem Ketten- oder einem Zahnriemenantrieb verbunden ist angesteuert und von der Steuereinheit 16 oder von einer hier nicht dargestellten zentralen Steuereinheit Richtung Transporttisch 4' vorgeschoben.

[0027] Wie bereits erwähnt, wird man bevorzugterweise den Haltereifen 5 mit einer Frontplatte 20 fest verbunden gestalten, so dass die gesamte Kombination von Haltereifen 5 und Frontplatte 20 gemeinsam auf einfachste Weise ausgewechselt werden kann. Diese Auswechslung erfolgt vor allem wenn eine andere Grösse von Tuben oder Dosen T zu einer Formation zusammengestellt werden und unreift werden müssen. Wie deutlich erkennbar kann die kombinierte Einheit aus Frontplatte 20 und Haltereifen 5 als reine steckverbindbare Einheit der Umreifungseinheit 6 gestaltet sein. Die Frontplatte 20 weist im Querschnitt eine L-Form auf. Der kürzere Schenkel liegt stirnseitig im Gehäuse 11. Der wesentlich längere Schenkel 24 bildet dabei Teil der Abdeckung des Gehäuses 11. Der kürzere Schenkel 25 weist seitlich Schlitz 23 auf, die Teil einer Führung einer steckverbindlichen Halterung der Frontplatte 20 mit dem Kasten 10 bildet. Im langen Schenkel 24 sind zwei etwa ovale Ausnehmungen 26 eingeformt. Diese Ausnehmungen dienen dazu, die Frontplatte 20 gut fassen zu können um die Frontplatte auszuwechseln.

[0028] Der Haltereifen 5 ist, wie hier dargestellt, bevorzugterweise aus verschiedenen Abschnitten von L-Profilen zusammengesetzt. Der kurze Schenkel 25 der Frontplatte 20 bildet einen Abschnitt 53 an den die zu umreifende Formation 9 zum Anliegen kommt. Die Abschnitte des eigentlichen Haltereifens 5 sind mit 50 bezeichnet. Der Abschnitt 51, der dem kurzen Schenkel 25 der Frontplatte 20 bzw. dem Abschnitt 53 gegenüber liegt ist getrennt. Diese beiden getrennten Abschnitte 51 sind über ein Betätigungselement 52 miteinander verbunden. Dieses Betätigungselement kann beispielsweise eine hydraulische oder pneumatische Kolbenzylindereinheit sein oder als eine Einheit bestehend aus einer Schraubspindel mit elektromotorischem Antrieb gestaltet sein. Als Betätigungselement 52 kommt auch ein elektrisch beaufschlagter Hubmagnet in Frage. Der Haltereifen 5 muss für die zangenartige Bewegung lediglich einen sehr kleinen Weg beschreiben. Daher kann der Haltereifen 5 scharnierfrei gestaltet sein. Der Haltereifen 5 ist so bemessen, dass er genau dem Umfang der zu umreifenden Formation 9 entspricht. Um jedoch die Einführung der Tuben oder Dosen die an der Dornenplatte gehalten sind, zu erleichtern, wird mittels dem erwähnten Betätigungselement 52 der Haltereifen 5 leicht aufgespreizt. Der Spreizweg wird bevorzugterweise nur einige Millimeter bis maximal 3 Zentimeter betragen.

[0029] Selbstverständlich kann der Haltering 5 auch ein oder mehrere Scharnierstellen aufweisen und in diesem Falle muss selbstverständlich sowohl die Öffnungs- als auch die Schliessbewegung des Haltereifens 5 aktiv erfolgen. Da aber eine solche Lösung sowohl in der Fertigung also auch in der Betätigung aufwändig ist, wird die erstgenannte Lösung bevorzugt.

[0030] In der Figur 6 ist eine Teilansicht des Aufnahmebogens 13 ersichtlich. Der Blick ist von der Innenseite her auf den Jochbalken 15 und einem Teil einer der beiden Längsarme 14. Sowohl der Jochbalken 15 als auch die beiden Längsarme 14 sind auf ihrer zum Zentrum hin liegenden Seiten mit einer umlaufenden schlitzförmigen Öffnung 25' versehen. Diese umlaufende schlitzförmige Öffnung 25' wird von einer Bürste 26' weitgehend verdeckt. Das Umreifungsband wird im Aufnahmebogen 13 geführt und beim Straffziehen aus diesem Aufnahmebogen 13 herausgezogen, wobei die Bürste 26' dieses Umreifungsband in den unteren Bereich hin verschiebt. Beim Spannen des Umreifungsbandes soll dieses in einer genau definierten Lage an der Formation 9 zum Anliegen kommen. Dies wird erreicht durch entsprechende Führungsbleche. In der Zeichnung erkennt man ein oberes Führungsblech 27 und ein unteres Führungsblech 28. Beide Führungsbleche sind auswechselbar befestigt, da diese Führungsbleche entsprechend dem Durchmesser der zu umreifenden Dosen oder Tuben angepasst sein müssen, und die an diesen Führungsbleche 27, 28 angebrachten Zähne 29 müssen in ihrer benachbarten Distanz dem Durchmesser der zu umreifenden Dosen entsprechen. Hierbei ist es wesentlich, dass das Umreifungsband nicht an beliebiger Stelle an den Dosen zum

Anliegen kommt, sondern in einer definierten Höhe. Entsprechend sind daher diese Führungsbleche 27, 28 von erheblicher Bedeutung. Insbesondere bei zu umreifenden Dosen gibt es diverse Ausführungsformen, im Wesentlichen zylindrische Formen und solche zylindrische Formen die in einem mittleren Bereich tailliert sind. Die Umreifungsbänder dürfen selbstverständlich nur in den zylindrischen Bereichen angebracht werden. Insbesondere im unteren zylindrischen Bereich solcher Dosen ist es von eminenter Bedeutung, dass diese nicht zu nah im Bodenbereich zusammengedrückt werden. Aluminiumdosen sind im Durchmesser im Fussbereich meist etwas dicker als in dem darüber liegenden zylindrischen Bereich. Dieses Phänomen ist in der Fachsprache als sogenannter Elefantenfuss bekannt. Entsprechend wird bevorzugterweise die Umreifung erst in einem oberen zylindrischen Bereich durchgeführt und erst wenn diese Umreifung bereits erfolgt ist und die Dosen relativ stabil zueinander liegen erfolgt die Umreifung im unteren Bereich. Damit wird vermieden dass Verformungen der Dosen im genannten Bereich auftreten. Würden solche Verformungen auftreten, erzeugte dies sichtbare Eindrücke, die von den Herstellern nicht akzeptiert würden.

[0031] Die Führungsbleche 27, 28 sind am Jochbalken 15 im Bereich der Steuereinheit 16 angeordnet. Sobald die Formation 9 innerhalb des Haltereifens 5 steht, packt der Haltereifen 5 die Formation und bringt die Dosen in eine dichter Packung, worauf die Führungsbleche 28 und 28 zum Zentrum hin verschoben werden und die Zähne 29 zwischen den einzelnen Tuben oder Dosen in Eingriff kommen. Dabei sind die Zähne 29 so bemessen, dass diese Zähne nicht mit den Dosen in Berührung kommen, genau so wenig wie die Führungsbleche 27 und 28 sondern führen lediglich dazu, dass das Umreifungsband in die exakte Position zu liegen kommt.

Bezugszeichenliste:

[0032]

- 1 Produktionslinie
- 2 Gruppierereinheit
- 3 Transporteinheit
- 4 Arbeitstisch
- 4' Transporttisch
- 5 Haltereifen
- 6 Umreifungseinheit
- 7 Dornenplatte
- 7' zweite Dornenplatte
- 8 Zwischenspeicher
- 9 Formation von Tuben oder Dosen
- 10 Chassis
- 11 Gehäuse
- 12 Kasten
- 13 Aufnahmebogen
- 14 Längsarme
- 15 Jochbalken
- 16 Steuereinheit

- 17 Anschlagleiste
- 18 Kettenantrieb
- 19 elektrischer Antriebsmotor
- 20 L-förmige Frontplatte
- 5 21 Hubmittel
- 23 Schlitz
- 24 langer Schenkel der Frontplatte 20
- 25 kurzer Schenkel der Frontplatte 20
- 26 ovale Ausnehmungen in Frontplatte
- 10 25' umlaufende Öffnung
- 26' Bürste
- 27 oberes Führungsblech
- 28 unteres Führungsblech
- 15 29 Zähne der Führungsbleche 27, 28
- 50 Abschnitt des Haltereifens
- 51 durch einen Spalt getrennter Abschnitt
- 52 Betätigungselement
- 20 53 Abschnitt
- T Tuben oder Dosen
- K Kunststoffband

25

Patentansprüche

1. Umreifungseinheit (6) für eine Abpackanlage mit einer Gruppierereinheit für Tuben oder Dosen (T), die Gruppen von neben einander liegenden Tuben oder Dosen (T) mit einer vorgebbaren Einheitszahl bildet und in einer gewünschten Formation (9) zusammenstellt, wobei die Umreifungseinheit zum Umreifen der Gruppen von Tuben oder Dosen (T) in der gewünschten Formation (9) geeignet ist, **dadurch gekennzeichnet, dass** die Umreifungseinheit (6) einen auswechselbaren, der Form der zu umreifenden Formation (9) angepassten Haltereifen (5) aufweist, mit welchem die Gruppen von Tuben oder Dosen (T) in der gewünschten Formation (9) greifbar und fixierbar sind.
2. Umreifungseinheit (6) nach Anspruch 1, **dadurch gekennzeichnet, dass** der Haltereifen (5) aus zwei Teilen besteht, die mittelbar miteinander verbunden sind und mit Hilfe von einem Betätigungselement (52) die Formation (9) der Tuben oder Dosen (T) zangenartig zu umfassen vermag.
3. Umreifungseinheit (6) nach Anspruch 2, **dadurch gekennzeichnet, dass** der zangenartig wirkende Haltereifen (5) von einem Aufnahmebogen (13) umgeben ist.
4. Umreifungseinheit (6) nach Anspruch 3, **dadurch gekennzeichnet, dass** der Haltereifen (5) gelenkfrei gestaltet ist und zur Annahme der Formation (9) mittels dem Betätigungselement (52) aufgeweitet

wird und unter elastischer Rückformung die Formation (9) zangenartig zu fassen vermag.

5. Umreifungseinheit (6) nach Anspruch 4, **dadurch gekennzeichnet, dass** der Aufnahmebogen (13) der Führung und zum Schutz eines Kunststoffbandes zur Umreifung dient und die Umreifungseinheit (6) ein Gehäuse (11) umfasst, in dem ein marktüblicher Umreifungsapparat untergebracht ist. 5
6. Umreifungseinheit (6) nach Anspruch 5, **dadurch gekennzeichnet, dass** das Gehäuse (11) eine L-förmige Frontplatte (20) aufweist, die steckverbundbar am Gehäuse einhängbar ist, wobei der Haltereifen (5) mit der L-förmigen Frontplatte (20) an dessen kürzeren Schenkel (25) fest angebracht ist. 10 15
7. Umreifungseinheit (6) nach Anspruch 6, **dadurch gekennzeichnet, dass** der Haltereifen (5) aus mehreren durch Biegen oder Schweißen gebildeten Abschnitten (50) geformt ist und die L-förmige Frontplatte (20) mit ihrem kürzeren Schenkel (25) ein Abschnitt (53) bildet, an den die zu umreifende Formation (9) zum Anliegen kommt, während der diesem Abschnitt (53) diametral gegenüberliegende Abschnitt aus zwei durch einen Spalt getrennte Teilabschnitte (51) besteht, an denen das Betätigungselement (52) angreift. 20 25
8. Umreifungseinheit (6) nach Anspruch 7, **dadurch gekennzeichnet, dass** der Haltereifen (5) innerhalb eines diesen umlaufenden Aufnahmebogens (13) der Umreifungseinheit (6) angeordnet ist und dieser aus zwei Längsarmen (14) und einem Jochbalken (15) besteht, in denen das zur Umreifung dienende Kunststoffband geführt ist, wobei die Längsarme (14) und der Jochbalken (15) zum Zentrum hin eine umlaufende Öffnung (25) aufweisen, die mindestens teilweise von einer Bürste (26) abgedeckt ist. 30 35 40
9. Umreifungseinheit (6) nach Anspruch 8, **dadurch gekennzeichnet, dass** am Jochbalken (15) auswechselbar ein oberes Führungsblech (27) und ein unteres Führungsblech (28) fluchtend mit den Rändern der umlaufenden Öffnung (25') angeordnet sind und Zähne (29) aufweisen. 45
10. Umreifungseinheit (6) nach einem der vorangehenden Ansprüche, **dadurch gekennzeichnet, dass** die Umreifungseinheit (6) weiter einen Arbeitstisch (4) aufweist, auf welchen die Dosen oder Tuben (T) von oben her abstellbar sind. 50
11. Umreifungseinheit (6) nach Anspruch 10, **dadurch gekennzeichnet, dass** der Arbeitstisch um eine vorgebbare Distanz absenkbar oder anhebbar ist. 55
12. Umreifungseinheit (6) nach einem der Ansprüche 10

oder 11, **dadurch gekennzeichnet, dass** der Arbeitstisch (4) auf das Niveau eines benachbarten Transporttisches (4') absenkbar ist und die Umreifungseinheit (6) eine verfahrbare Anschlagseiste (17) aufweist, mittels welcher die umreifte Formation (9) auf den Transporttisch schiebbar ist.

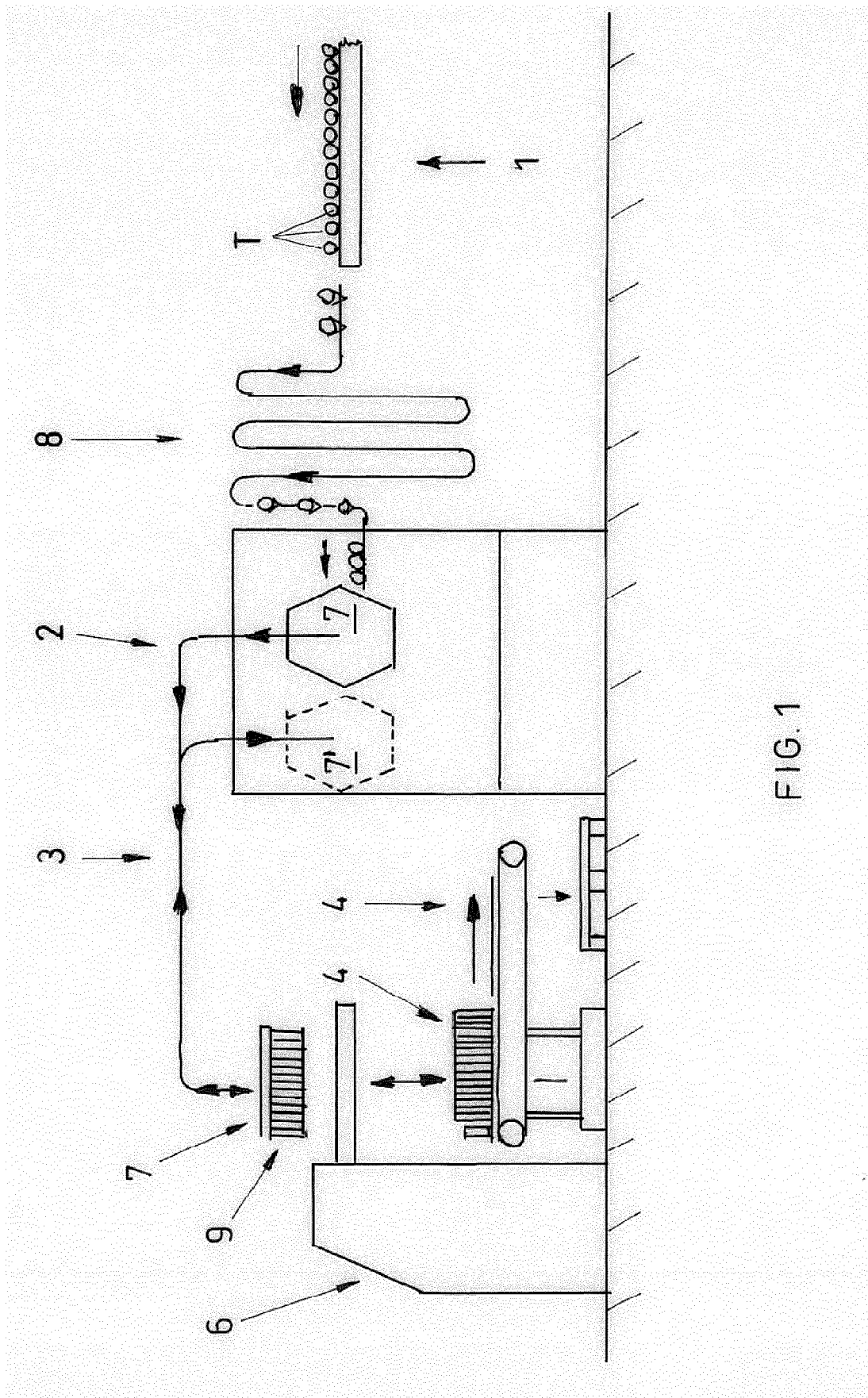
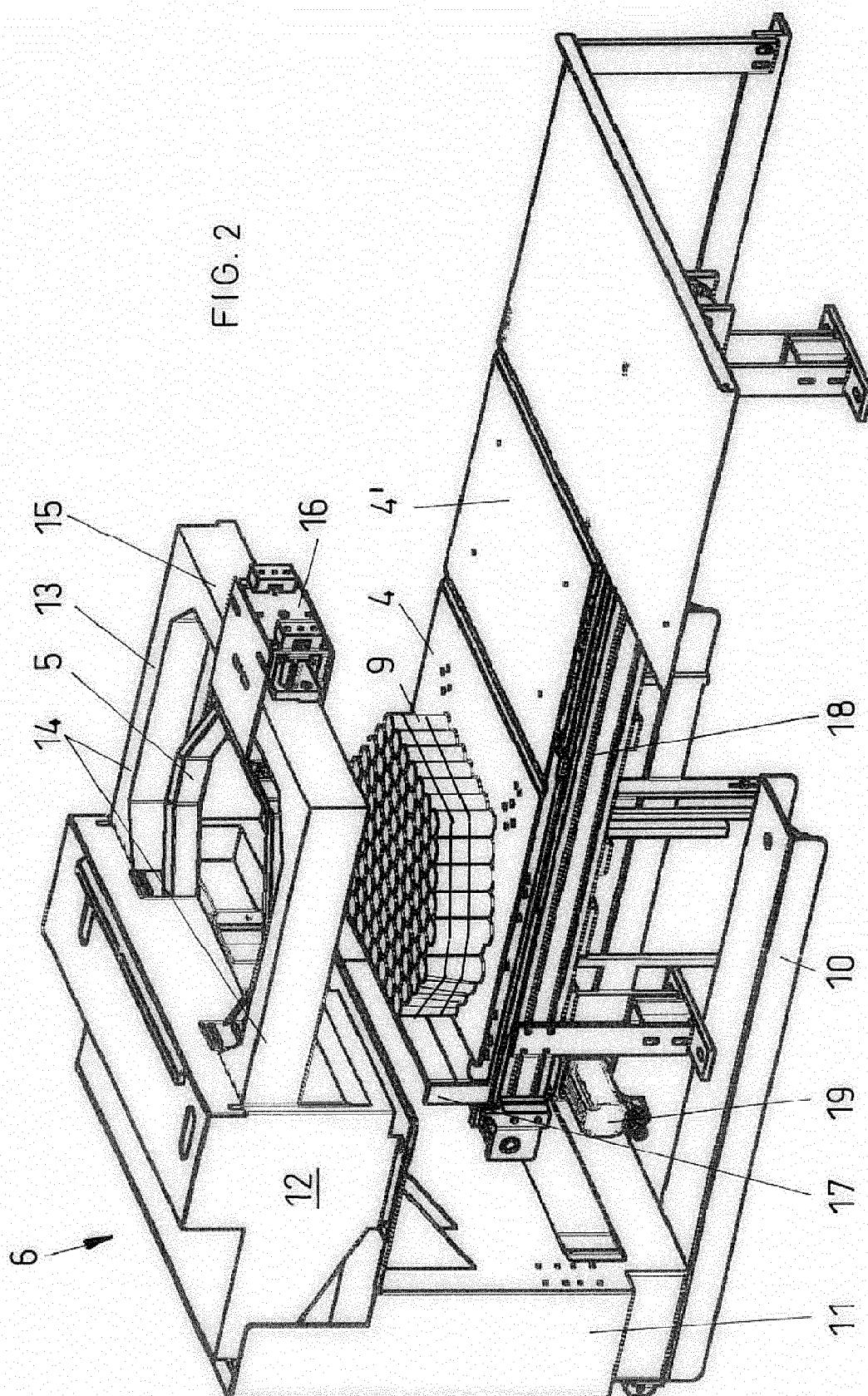
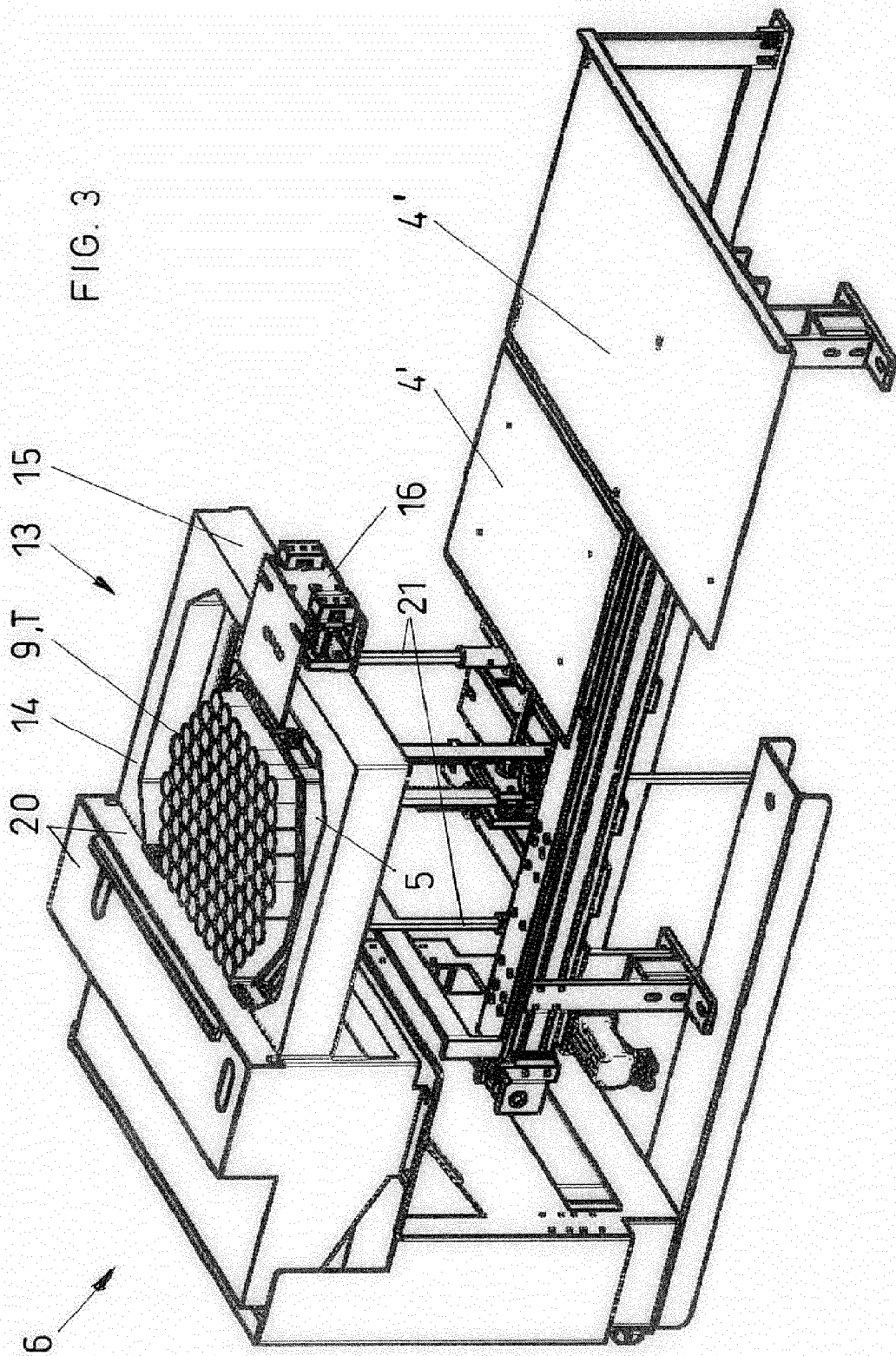
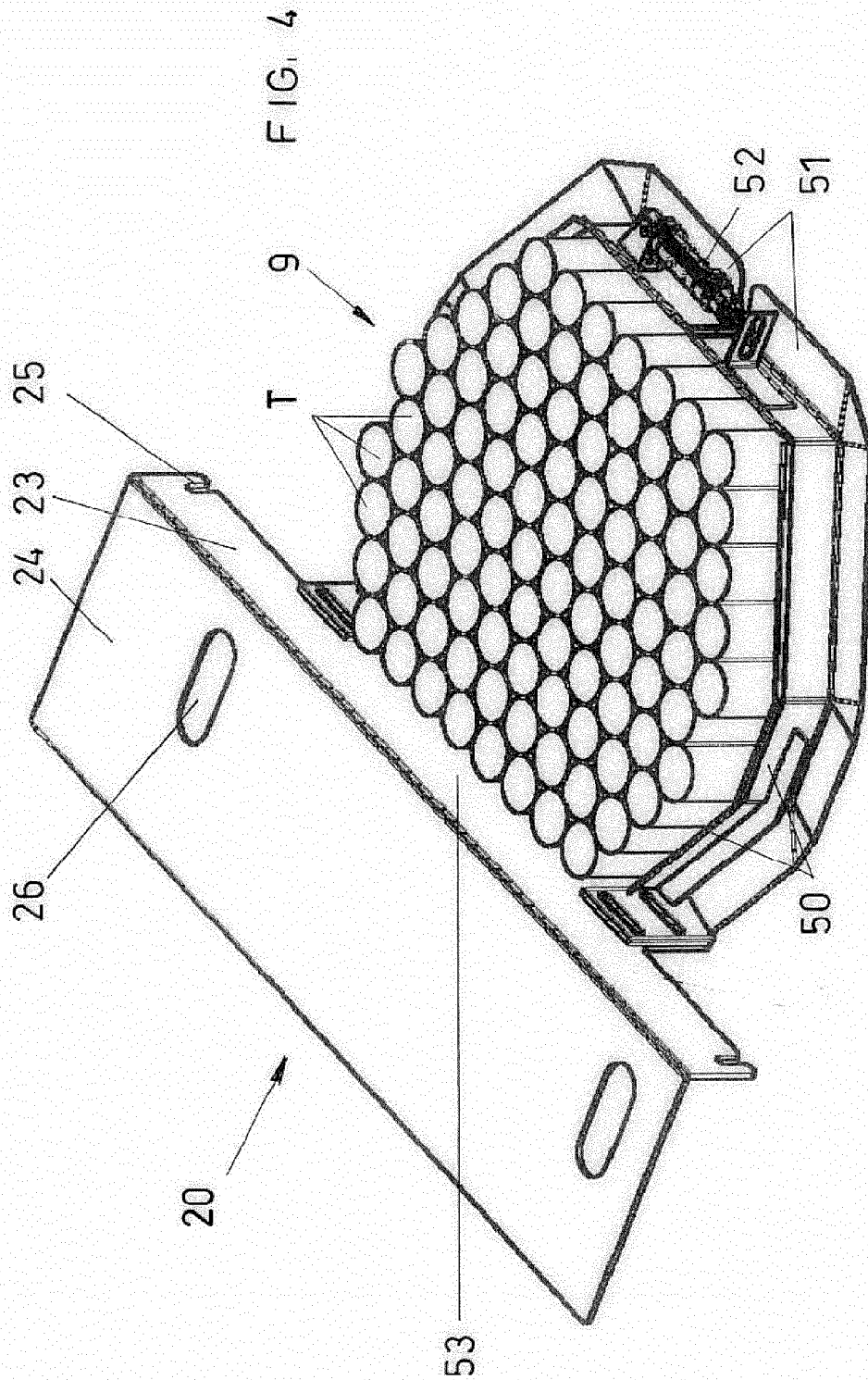
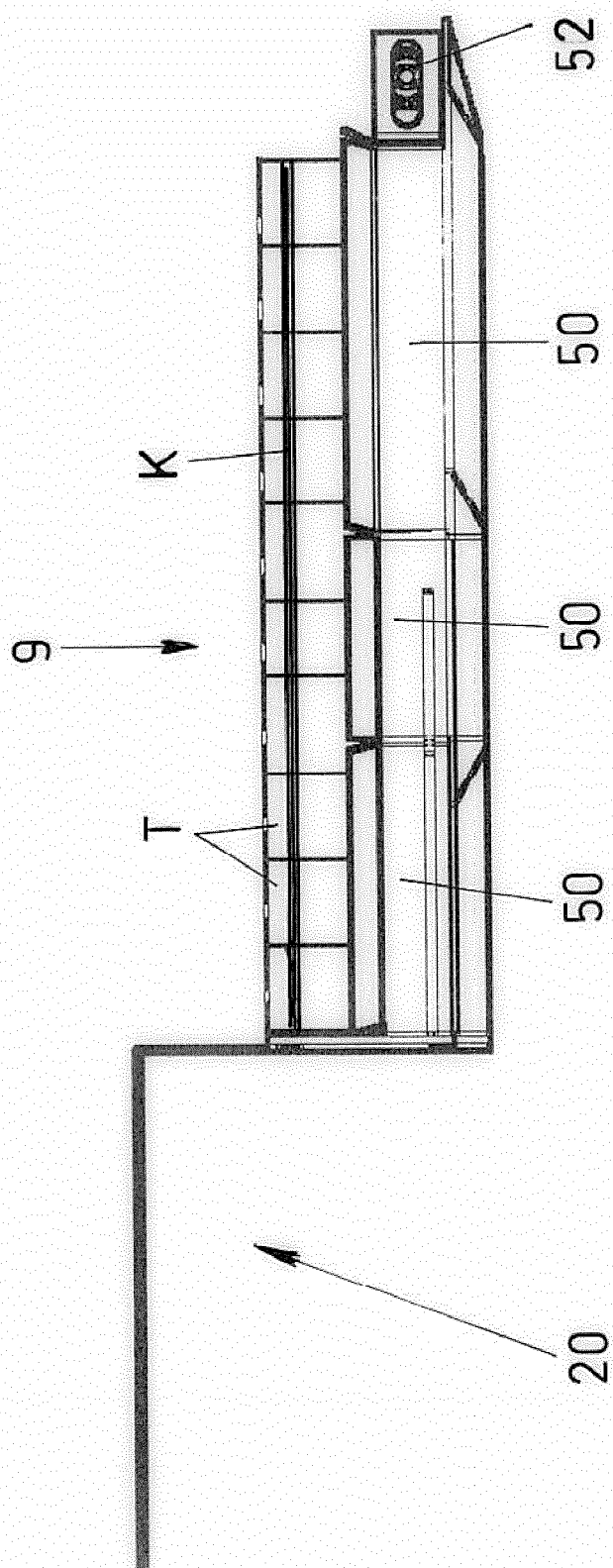


FIG. 1









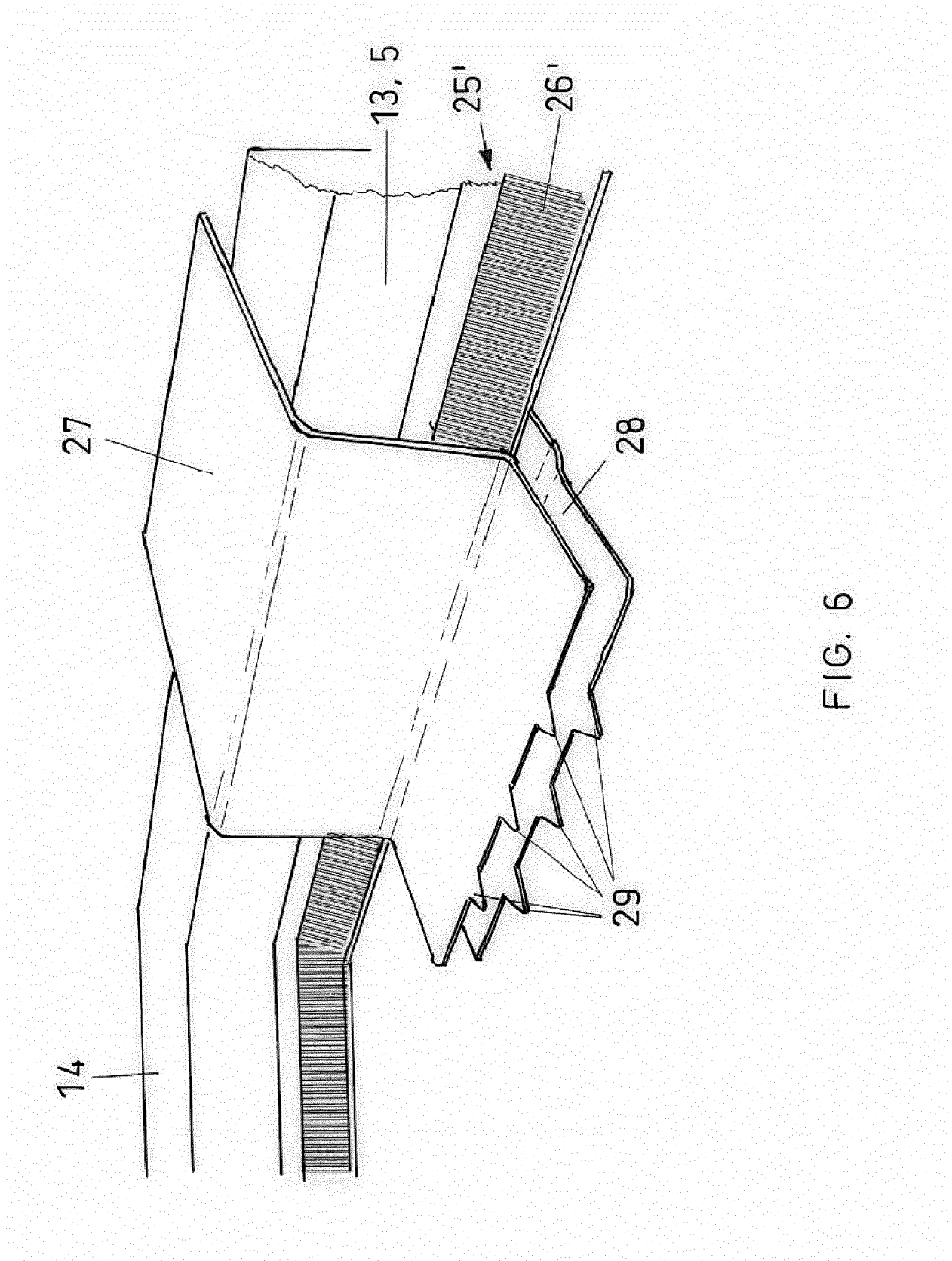


FIG. 6



EUROPÄISCHER RECHERCHENBERICHT

Nummer der Anmeldung

EP 15 16 5767

5

10

15

20

25

30

35

40

45

50

55

EINSCHLÄGIGE DOKUMENTE			
Kategorie	Kennzeichnung des Dokuments mit Angabe, soweit erforderlich, der maßgeblichen Teile	Betrifft Anspruch	KLASSIFIKATION DER ANMELDUNG (IPC)
A,D	DE 28 25 800 A1 (ALUSUISSE) 20. September 1979 (1979-09-20) * Seite 21, Zeile 15 - Seite 22, Zeile 13; Abbildungen 7,8 *	1-12	INV. B65B27/04 B65B13/04 B65B13/18 B65B57/00
A,D	DE 100 06 484 A1 (TEXA AG BUCHS [CH]) 7. September 2000 (2000-09-07) * Spalte 2, Zeile 47 - Spalte 5, Zeile 6; Abbildungen 1-4 *	1-12	
A	DE 14 61 778 A1 (AMBERGER FLASCHENHUETTEN AG) 20. Februar 1969 (1969-02-20) * Seite 7, Zeile 6 - Seite 9, Zeile 15; Abbildungen 1-5 *	1-12	
A	US 4 072 094 A (SMITHERMAN STEPHEN N ET AL) 7. Februar 1978 (1978-02-07) * Spalte 6, Zeilen 43-61; Abbildungen 1,4-7 *	1-12	
			RECHERCHIERTE SACHGEBIETE (IPC)
			B65B
Der vorliegende Recherchenbericht wurde für alle Patentansprüche erstellt			
Recherchenort		Abschlußdatum der Recherche	
München		6. August 2015	
		Prüfer	
		Kulhanek, Peter	
KATEGORIE DER GENANNTEN DOKUMENTE			
X : von besonderer Bedeutung allein betrachtet Y : von besonderer Bedeutung in Verbindung mit einer anderen Veröffentlichung derselben Kategorie A : technologischer Hintergrund O : mündliche Offenbarung P : Zwischenliteratur T : der Erfindung zugrunde liegende Theorien oder Grundsätze E : älteres Patentdokument, das jedoch erst am oder nach dem Anmeldedatum veröffentlicht worden ist D : in der Anmeldung angeführtes Dokument L : aus anderen Gründen angeführtes Dokument & : Mitglied der gleichen Patentfamilie, übereinstimmendes Dokument			

EPO FORM 1503 03/82 (P04C03)

**ANHANG ZUM EUROPÄISCHEN RECHERCHENBERICHT
 ÜBER DIE EUROPÄISCHE PATENTANMELDUNG NR.**

EP 15 16 5767

5

In diesem Anhang sind die Mitglieder der Patentfamilien der im obengenannten europäischen Recherchenbericht angeführten Patentdokumente angegeben.

Die Angaben über die Familienmitglieder entsprechen dem Stand der Datei des Europäischen Patentamts am

Diese Angaben dienen nur zur Unterrichtung und erfolgen ohne Gewähr.

06-08-2015

10

Im Recherchenbericht angeführtes Patentdokument		Datum der Veröffentlichung		Mitglied(er) der Patentfamilie		Datum der Veröffentlichung
DE 2825800	A1	20-09-1979	CH	625755 A5		15-10-1981
			DE	2825800 A1		20-09-1979

DE 10006484	A1	07-09-2000	CH	693093 A5		28-02-2003
			DE	10006484 A1		07-09-2000

DE 1461778	A1	20-02-1969	KEINE			

US 4072094	A	07-02-1978	US	3939762 A		24-02-1976
			US	4072094 A		07-02-1978

15

20

25

30

35

40

45

50

55

EPO FORM P0461

Für nähere Einzelheiten zu diesem Anhang : siehe Amtsblatt des Europäischen Patentamts, Nr.12/82

IN DER BESCHREIBUNG AUFGEFÜHRTE DOKUMENTE

Diese Liste der vom Anmelder aufgeführten Dokumente wurde ausschließlich zur Information des Lesers aufgenommen und ist nicht Bestandteil des europäischen Patentdokumentes. Sie wurde mit größter Sorgfalt zusammengestellt; das EPA übernimmt jedoch keinerlei Haftung für etwaige Fehler oder Auslassungen.

In der Beschreibung aufgeführte Patentdokumente

- DE 10006484 A [0005]
- DE 2825800 [0006]
- EP 1656298 A [0009]
- EP 1114784 B1 [0016]
- EP 1656298 B1 [0016]