## (11) EP 2 963 220 A1

## (12) EUROPÄISCHE PATENTANMELDUNG

(43) Veröffentlichungstag: 06.01.2016 Patentblatt 2016/01

(21) Anmeldenummer: 15173895.2

(22) Anmeldetag: 25.06.2015

(51) Int CI.:

E05F 13/00 (2006.01) E05F 11/54 (2006.01)

E05F 1/10 (2006.01)

**E05F 13/02** (2006.01) A47L 15/42 (2006.01)

E05F 11/04<sup>(2006.01)</sup>

(84) Benannte Vertragsstaaten:

AL AT BE BG CH CY CZ DE DK EE ES FI FR GB GR HR HU IE IS IT LI LT LU LV MC MK MT NL NO PL PT RO RS SE SI SK SM TR

Benannte Erstreckungsstaaten:

**BA ME** 

Benannte Validierungsstaaten:

MA

(30) Priorität: 04.07.2014 DE 102014109382 04.07.2014 DE 102014109386

(71) Anmelder: Miele & Cie. KG 33332 Gütersloh (DE)

(72) Erfinder:

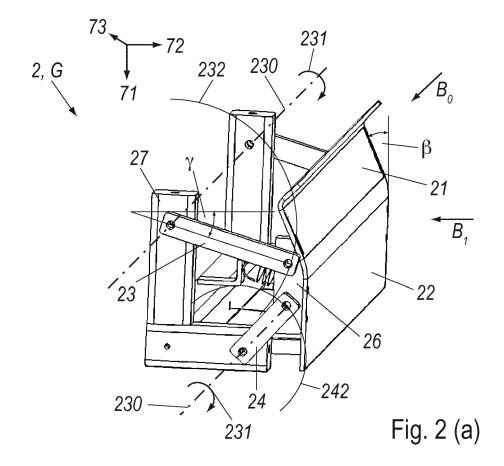
Rummler, Britta
 33604 Bielefeld (DE)

Budke, Mathis
 49082 Osnabrück (DE)

## (54) FUSSBETÄTIGUNGSVORRICHTUNG

(57) Die Erfindung betrifft eine Fußbetätigungsvorrichtung (2) für ein Gerät, insbesondere für ein Reinigungsgerät (1). Die Fußbetätigungsvorrichtung zeichnet

sich dadurch aus, dass sie eine Betätigungsfläche (21) aufweist, die über mindestens ein Viergelenk verschwenkbar gelagert ist.



#### Beschreibung

[0001] Die Erfindung betrifft eine Fußbetätigungsvorrichtung, insbesondere für eine Geschirrspülmaschine (z.B. Wasserwechselmaschine oder Tankgeschirrspüler) für den gewerblichen Einsatz oder ein Reinigungsund Desinfektionsgerät für den medizinischen Einsatz. [0002] Für professionelle Reinigungsgeräte in gewerblichen Einrichtungen ist eine einfache Handhabung wesentlich, um eine schnelle und sichere Arbeit zu ermöglichen. Beispielsweise kommen in gewerblichen Einrichtungen Reinigungsgeräte, beispielsweise Geschirrspülmaschinen, zum Einsatz, deren Innenraum nur durch händisches Öffnen einer um eine horizontale Lagerachse schwenkbaren Gerätetür zugänglich ist, was beim Tragen einer größeren Geschirrmenge nachteilig ist.

[0003] Die Druckschrift DE 44 27 122 A1 offenbart eine Geschirrspülmaschine oder einen Herd mit einer solchen Gerätetür, die über eine hand- oder fußbetätigbare Türschließvorrichtung schließbar ist. Dadurch ist das Schließen der Gerätetür sehr schnell und einfach möglich, ohne eine händische Betätigung unterbrechen zu müssen.

[0004] Es ist ebenfalls bekannt, ein solches Reinigungsgerät mit einem Fußpedal zu öffnen. Dies zeigt die Druckschrift DE 18 65 919 U1 am Beispiel einer Waschmaschine oder einer Geschirrspülmaschine. Dadurch ist ein schnelles Beschicken des Reinigungsgerätes möglich, ohne das Ladegut zuvor auf einer Abstellfläche ablegen zu müssen, um die Tür händisch betätigen zu können. Das Fußpedal steht jedoch aus dem Sockelbereich des Geräts nach vorne hervor, und kann so unter Umständen zu einer Stolperfalle werden. Zudem muss das Fußpedal zur Betätigung heruntergetreten werden, wozu ein zielgenaues Absetzen des Fußes erforderlich ist.

[0005] Aufgabe der vorliegenden Erfindung ist es, eine Fußbetätigungsvorrichtung für ein Gerät, beispielsweise für ein Reinigungsgerät, insbesondere eine Geschirrspülmaschine oder ein Reinigungs- und Desinfektionsgerät, zu schaffen, die leicht und ergonomisch mit dem Fuß betätigbar ist.

[0006] Diese Aufgabe wird durch eine Fußbetätigungsvorrichtung und durch ein damit ausgerüstetes Reinigungsgerät mit den Merkmalen der unabhängigen Ansprüche gelöst. Vorteilhafte Ausgestaltungen und Weiterbildungen sind Gegenstand der abhängigen Ansprüche.

[0007] Eine erfindungsgemäße Fußbetätigungsvorrichtung zeichnet sich dadurch aus, dass sie eine Betätigungsfläche aufweist, die über mindestens ein Viergelenk verschwenkbar gelagert ist. Auf diese Weise wird ein Bewegungsablauf der Betätigungsfläche vorgegeben der vom Fuß eines Benutzers in ergonomischer Weise ausgeführt werden kann.

[0008] In einer vorteilhaften Ausgestaltung der Fußbetätigungsvorrichtung ist die Betätigungsfläche um eine horizontale Schwenkachse verschwenkbar gelagert. So kann eine einfache Betätigung mit der Fußspitze erfol-

gen.

[0009] Bevorzugt bildet die Betätigungsfläche dabei zusammen mit einer sich unterhalb der Betätigungsfläche angeordneten Trittfläche eine Wippe. Bei geeignet gewählter Lage der Schwenkachse kann so eine ungewollte Fehlbedienung durch versehentliches Anstoßen der Wippe mit den Fußspitzen im Bereich der Trittfläche verhindert werden. Bevorzugt ist dazu die Schwenkachse vom Boden leicht beabstandet und befindet sich in einer Höhe, die etwa zwischen einem Drittel und der Hälfte der Höhe des Sockelbereichs beträgt.

[0010] Besonders ergonomisch ist die Bedienung, wenn die Betätigungsfläche und die Trittfläche zueinander geneigt sind, wobei insbesondere die Trittfläche in einem Grundzustand senkrecht verläuft und entsprechend die Betätigungsfläche gegenüber der senkrechten Trittfläche leicht geneigt ist. Die Betätigungsfläche und die Trittfläche können dann zusammen eine Sockelblende des Geräts bilden.

[0011] In einer weiteren vorteilhaften Ausgestaltung der Fußbetätigungsvorrichtung ist das mindestens eine Viergelenk von einem ersten Hebel und einem zweiten Hebel gebildet, wobei die beiden Hebel jeweils mit einem Ende schwenkbar mit der Betätigungsfläche verbunden sind und mit ihrem anderen Ende schwenkbar an einem Sockelbereich des Geräts festgelegt sind. Bevorzugt ist dabei der erste Hebel oberhalb des zweiten Hebels mit der Betätigungsfläche verbunden, wobei der erste Hebel länger als der zweite Hebel ist. Weiter bevorzugt ragt die Betätigungsfläche nach oben über einen Anlenkpunkt, an dem der erste Hebel an der Betätigungsfläche angelenkt ist, hinaus. Ein solches, aus zwei Hebeln gebildetes Viergelenk ist mechanisch einfach und robust und entsprechend kostengünstig herstellbar. Durch eine geeignet gewählte Lage der Anlenkpunkte und der Längen der Hebel kann die Bewegung der Betätigungsfläche in weiten Grenzen variiert werden und ein geeigneter Bewegungsablauf erzielt werden.

[0012] In einer weiteren vorteilhaften Ausgestaltung der Fußbetätigungsvorrichtung ist je ein Viergelenk an jeder Seite der Betätigungsfläche vorgesehen. Auf diese Weise kann insbesondere eine Fußbetätigungsvorrichtung geschaffen werden, deren Betätigungsfläche sich über die im Wesentlichen gesamte Breite des Geräts oder dessen Sockelbereichs erstreckt. Die Betätigung kann so unabhängig von der genauen Fußposition und damit schnell und im gewerblichen Einsatz effektiv und arbeitstauglich erfolgen.

[0013] Eine weiterer Aspekt der Erfindung ist ein Reinigungsgerät, insbesondere eine Geschirrspülmaschine oder ein Reinigungs- und Desinfektionsgerät, ausgerüstet mit der erfindungsgemäßen Fußbetätigungsvorrichtung. Dabei ist die Fußbetätigungsvorrichtung vorzugsweise mit einem Öffnungsmechanismus gekoppelt, der einen auf die Gerätetür wirkenden Kraftspeicher entriegelt und die Gerätetür aktiv in eine vorbestimmte Öffnungsstellung bringt.

[0014] Durch den Kraftspeicher wird erreicht, dass die

35

25

30

35

Gerätetür, insbesondere die Tür des Reinigungsgeräts, welches den der Reinigung des Reinigungsgutes dienenenden Behandlungsraum des Reinigungsgeräts fluiddicht abschließt, eine gewünschte Öffnungsstellung, vorteilhafterweise eine teilgeöffnete Stellung, einnimmt. So ist ein Beschicken des Reinigungsgeräts möglich, ohne dass getragenes Reinigungsgut, beispielsweise Spülgut, zunächst abgestellt werden muss. Weiter kann bei entsprechend gewählter vorbestimmter Öffnungsstellung jedoch ein hinderliches vollständiges Öffnen der Tür unterbunden werden, das unter Umständen verletzungsträchtig sein kann. Die bevorzugt gewählte Teilöffnungsstellung erlaubt einen unmittelbaren Zugang zu einem oberen Bereich des Reinigungsgeräts, beispielsweise einen oberen Spülgutträger einer Geschirrspülmaschine. Bei Bedarf kann die Gerätetür dann manuell weiter geöffnet werden, um auch einen unteren Bereich des Reinigungsgeräts zugänglich zu machen, beispielsweise einen unteren Spülgutträger einer Geschirrspülmaschine. [0015] In einer bevorzugten Ausgestaltung des Reinigungsgeräts entspricht die vorbestimmte Öffnungsstellung etwa einer Verschwenkung der Gerätetür um einen Öffnungswinkel von 30° bis 50°, vorzugsweise um etwa 40°, gegenüber dem Schließzustand der Gerätetür.

[0016] In einer weiteren bevorzugten Ausgestaltung des Reinigungsgeräts ist die Fußbetätigungsvorrichtung über einen Bowdenzug mit dem Öffnungsmechanismus gekoppelt. Durch den Bowdenzug ist eine mechanische Kopplung zwischen der Fußbetätigungsvorrichtung und dem Öffnungsmechanismus möglich, die auch in einem Reinigungsgerät eingesetzt werden kann, dessen Gehäuse mit Baugruppen weitestgehend ausgefüllt ist. Eine Kopplung über Stangen o.ä. wäre bei dem zur Verfügung stehenden freien Bauraum nur sehr aufwendig umsetzbar.

[0017] In einer weiteren bevorzugten Ausgestaltung des Reinigungsgeräts ist der Kraftspeicher eine Feder, die zum Öffnen auf die Gerätetür wirkt. Bevorzugt wirkt die Feder über ein Kniegelenk auf die Gerätetür. Das Kniegelenk erlaubt es, die Feder ohne weiteren Kraftaufwand in einem gespannten Zustand zu halten. Zudem kann die in der Feder gespeicherte Energie mit nur geringem Kraftwand, nämlich durch Überwinden eines Totpunkts des Kniegelenks, abgerufen werden.

[0018] Das Kniegelenk kann in einer Ausgestaltung einen Betätigungshebel und einen Öffnungshebel aufweisen, die gelenkig miteinander verbunden sind. Vorteilhaft ist dabei der Öffnungshebel auf einer Schwenkachse der Gerätetür drehbar gelagert. Auf diese Weise kann der Öffnungshebel an seinem freien Ende gelagert werden, ohne dass dafür eine zusätzliche Lagerung geschaffen werden muss.

**[0019]** Weiter bevorzugt wirkt die Feder über einen einseitigen Formschluss auf die Gerätetür. Auf diese Weise wird eine Art Freilauf gebildet, durch den die Gerätetür nach dem aktiven Öffnen manuell weiter geöffnet werden kann.

[0020] In einer weiteren bevorzugten Ausgestaltung

des Reinigungsgeräts wirkt die Fußbetätigungsvorrichtung zudem auf einen Entrieglungsmechanismus für die Gerätetür, wodurch ein Schnappverschluss der Gerätetür geöffnet wird. Häufig wird die Gerätetür eines Reinigungsgeräts nicht nur durch eine zu überwindende Andrückkraft geschlossen gehalten, sondern ist zusätzlich verriegelt. Durch den ebenfalls durch die Fußbetätigungsvorrichtung aktivierten Entrieglungsmechanismus kann auch in einem solchen Fall die erfindungsgemäße aktive Türöffnung erfolgen.

**[0021]** Im Folgenden wird die Erfindung anhand von Ausführungsbeispielen mithilfe von Figuren näher beschrieben. Die Figuren zeigen:

- Figur 1 ein erfindungsgemäßes Reinigungsgerät, und zwar in (a) in einer perspektivischen Ansicht, und in (b) - (e) schematisch einen Ausschnitt aus dem Reinigungsgerät in einer Seitenansicht beim Öffnen einer Tür;
  - Figur 2 in (a) (c) eine Fußbetätigungsvorrichtung für das Reinigungsgerät, und zwar in (a) im Grundzustand und in (b) im Betätigungszustand, jeweils in einer Ansicht von vorne, und in (c) im Grundzustand in einer Ansicht von hinten;
  - Figur 3 in (a) (c) eine Öffnungsmechanik zum Öffnen der Tür des Reinigungsgerätes, und zwar in (a) im Grundzustand, in (b) in einem Zwischenzustand und in (c) im Betätigungszustand; und
  - Figur 4 einen Türöffner für die Tür, und zwar in (a) im Grundzustand und in (b) im Betätigungszustand.

[0022] Das in der Figur 1 dargestellte Reinigungsgerät 1 ist eine Geschirrspülmaschine, insbesondere für die gewerbliche Nutzung. Die Erfindung ist aber nicht auf Geschirrspülmaschinen begrenzt, sondern auch für andere Geräte wie beispielsweise einen Herd, einen Kühlschrank oder eine Wasch- und/oder Trockenmaschine anwendbar. Im Folgenden werden die Begriffe Reinigungsgerät 1 und Geschirrspülmaschine 1 synonym verwendet.

**[0023]** Die Geschirrspülmaschine 1 weist einen Gerätekorpus 12 und eine Tür 11 auf. Ein durch den Gerätekorpus 12 begrenzter Innenraum (nicht gezeigt) der Geschirrspülmaschine 1 ist durch die Tür 11 von vorne aus zugänglich.

**[0024]** Dafür ist die Tür 11 um eine horizontale Schwenkachse 6 in und gegen eine Schwenkrichtung 61 schwenkbar. Für ein händisches Betätigen der Tür 11 kann ein Handgriff 13 vorgesehen sein.

**[0025]** Die Geschirrspülmaschine 1 weist zudem eine Fußbetätigungsvorrichtung 2 auf. Die Fußbetätigungsvorrichtung 2 ist in einem Sockelbereich 15 der Geschirr-

spülmaschine 1 angeordnet. Sie ist hier unterhalb der Tür 11 vorgesehen. Weiterhin erstreckt sie sich nahezu über eine gesamte Breite b der Geschirrspülmaschine 1. [0026] Eine solche Fußbetätigungsvorrichtung 2 ist grundsätzlich zum Durchführen einer Vielzahl von Funktionen des Haushaltgerätes 1 verwendbar. Dafür weist die Geschirrspülmaschine 1 einen Schalter 3 auf, mit dem das Durchführen der Funktion des Haushaltgerätes 1 auslösbar ist. Ein solcher Schalter 3 ist bevorzugt als mechanischer oder elektrischer Schalter 3 ausgebildet. Es ist aber ebenfalls ein optisches oder akustisches Schalten möglich.

[0027] In der vorliegenden Ausführungsform ist der Schalter 3 ein mechanischer Schalter und als ein Bowdenzug ausgebildet. Der Bowdenzug ist mit einem ersten offenen Ende 31 an der Fußbetätigungsvorrichtung 2 festgelegt. Im Folgenden werden die Begriffe Schalter 3 und Bowdenzug synonym verwendet. Anstelle eines Bowdenzugs 3 ist aber auch ein anderes Übertragungsmittel verwendbar. Zudem ist als Schalter 3 auch die Verwendung eines Druckmittels denkbar.

**[0028]** Mit einem zweiten offenen Ende 32 ist der Bowdenzug 3 an einem Entriegelungsmechanismus 5 befestigt. Zudem ist er mit einem Öffnungsmechanismus 4 für die Tür 11 verbunden. Die Fußbetätigungsvorrichtung 2 ist hier zum Öffnen der Tür 11 vorgesehen.

**[0029]** Die Fig. 1 (b) - (e) zeigen jeweils eine Seitenansicht der Geschirrspülmaschine 1 sowie einen vergrößerten Ausschnitt der Seitenansicht im Bereich der Fußbetätigungsvorrichtung 2.

[0030] In Fig. 1 (b) ist die Tür geschlossen. Im Folgenden wird dieser Zustand als Grundzustand G bezeichnet. [0031] Fig. 1 (c) zeigt die Geschirrspülmaschine 1 mit einer um einen Schwenkwinkel  $\alpha$  von etwa 30° - 50°, vorzugsweise von 40°, in Schwenkrichtung 61 verschwenkten Tür 11. Im Folgenden wird dieser Zustand als Betätigungszustand B bezeichnet. Der Betätigungszustand B ist in dem vorliegenden Ausführungsbeispiel durch Betätigen der Fußbetätigungsvorrichtung 2 erreichbar.

[0032] Die Fig. 1 (d) zeigt die Geschirrspülmaschine 1 bei um den Schwenkwinkel  $\alpha$  von etwa 70° verschwenkter Tür 11, die Fig. 1 (e) bei um den Schwenkwinkel  $\alpha$  von etwa 90° verschwenkter, also vollständig geöffneter, Tür 11. Ein solcher Schwenkwinkel  $\alpha$  der Tür 11 ist bei dem hier beschriebenen Ausführungsbeispiel durch händisches Verschwenken der Tür 11 in Schwenkrichtung  $\alpha$  erreichbar. Es versteht sich, dass der Schwenkwinkel  $\alpha$ , der im Betätigungszustand B der Fig. 1 (c) eingenommen wird, auch kleiner oder größer als die genannten  $30^{\circ}$  -  $50^{\circ}$  gewählt werden kann.

[0033] Die Fig. 2 zeigt die Fußbetätigungsvorrichtung. Die Fußbetätigungsvorrichtung 2 weist eine Trittfläche 22 und eine Betätigungsfläche 21 auf. Die Trittfläche 22 ist in einer vertikalen Richtung 71 unterhalb der Betätigungsfläche 21 angeordnet. Die Trittfläche 22 und die Betätigungsfläche 21 sind vorzugsweise einstückig, beispielsweise als Stanzbiegeteil, gefertigt. Trittfläche 22

und die Betätigungsfläche 21 bilden eine Art Wippe, die über einen Bewegungsmechanismus verschwenkbar im Sockelbereich 15 gelagert ist.

[0034] Der Bewegungsmechanismus umfasst einen ersten Hebel 23 und einen zweiten Hebel 24. Beide Hebel 23, 24 bilden ein Viergelenk und weisen zwei sich gegenüber liegende offene Enden 233, 234, 243, 244 auf. Mit ihrem ersten offenen Ende 233, 243 sind die beiden Hebel 23, 24 jeweils an einem Gehäusebauteil 27 um eine Drehachse 230, 240 drehbar befestigt. Dabei ist das erste offene Ende 233 des ersten Hebels 23 vom ersten offenen Ende 243 des zweiten Hebels 24 beabstandet. Mit ihrem zweiten offenen Ende 234, 244 sind sie jeweils an einer Verbindungsstrebe 26 drehbar befestigt. Dabei ist das zweite offene Ende 234 des ersten Hebels 23 vom zweiten offenen Ende 244 des zweiten Hebels 24 beabstandet.

[0035] Die Trittfläche 22 und die Betätigungsfläche 21 sind an der Verbindungsstrebe 26 festgelegt.

[0036] Da sich die Fußbetätigungsvorrichtung 2 hier nahezu über die gesamte Breite b der Geschirrspülmaschine 1 erstreckt, und daher in horizontaler Richtung 72 sehr lang ist, ist hier an beiden Seiten 291, 292 der Fußbetätigungsvorrichtung 2 jeweils ein Bewegungsmechanismus vorgesehen. Im Folgenden ist das Betätigen der Fußbetätigungsvorrichtung 2 aber anhand eines einzigen Bewegungsmechanismus beschrieben.

[0037] Im Grundzustand G erstreckt sich die Trittfläche 22 in vertikaler Richtung 71. Die Betätigungsfläche 21 weist einen spitzen Winkel  $\beta$  zur Trittfläche 21 auf, so dass sie in einer Erstreckungsrichtung 73 der Geschirrspülmaschine 1 gegenüber der Trittfläche 22 nach hinten gebogen ist. Zudem weist der erste Hebel 23 im Grundzustand gegenüber der Horizontalen einen Neigungswinkel  $\gamma$  auf, so dass er sich in vertikaler Richtung 71 nach unten erstreckt. Dadurch ist das erste offene Ende 233 des ersten Hebels 23 im Grundzustand G etwa auf Höhe der Betätigungsfläche 21, und das zweite offene Ende 234 des ersten Hebels 23 etwa zwischen der Betätigungsfläche 21 und der Trittfläche 22 angeordnet.

[0038] Bei einem Druck in einer ersten Betätigungsrichtung B1 etwa in Normalenrichtung auf die Trittfläche 22 wird diese gegen einen Anschlag 28 gedrückt. Dieser ist an einer Rückseite der Trittfläche 22 am Gehäusebauteil 27 befestigt. Dabei wird die Fußbetätigungsvorrichtung 2 nicht betätigt. Dieses dient der Vermeidung unbeabsichtigter Betätigung, falls beim Arbeiten im Umfeld der Geschirrspülmaschine 1 die Trittfläche mit einer Fußspitze unbeabsichtlicht berührt wird.

[0039] Bei einem Druck in einer zweiten Betätigungsrichtung B0 etwa in Normalenrichtung auf die Betätigungsfläche 21 dreht sich hingegen der erste Hebel 23 um die erste Drehachse 230. Da sowohl der erste Hebel 23 als auch der zweite Hebel 24 an der Verbindungsstrebe 26 befestigt sind und sich ihr Abstand (nicht bezeichnet) zueinander nicht ändert, wird gleichzeitig der zweite Hebel 24 um die zweite Drehachse 240 in die zweite Drehrichtung 241 gedreht. Dabei verschiebt sich das

zweite offene Ende 234 des ersten Hebels 23 nahezu geradlinig in vertikaler Richtung 71 nach unten, während sich das zweite offene Ende 244 des zweiten Hebels 24 gegen die Erstreckungsrichtung 73 und in vertikaler Richtung 71 nach unten verschiebt. Die Verbindungsstrebe 26 verschiebt sich dabei von einer nahezu vertikalen Ausrichtung im Grundzustand G in eine gegen die Erstreckungsrichtung 73 und in vertikaler Richtung 71 nach unten verschobene Ausrichtung im Betätigungszustand R

**[0040]** Der Betätigungszustand B ist erreicht, wenn die Betätigungsfläche 21 sich nahezu parallel der Horizontalen erstreckt oder nur geringfügig gegenüber dieser geneigt ist.

[0041] In der Fig. 2 (c) ist gezeigt, dass der Bowdenzug 3 an der Rückseite der Trittfläche 22 angeordnet ist. Da die Trittfläche 22 an der Verbindungsstrebe 26 befestigt ist und sich beim Betätigen der Betätigungsfläche 21 mit dieser gegen die Erstreckungsrichtung 73 verschiebt, wird der Bowdenzug 3 dabei in eine Zugrichtung 33 gegen die Erstreckungsrichtung 73 gezogen und dadurch betätigt. Sichtbar ist, dass dies gegen die Kraft einer Rückstellfeder 25 erfolgt.

**[0042]** Dadurch wird eine Entriegelungswippe 51 eines Entriegelungsmechanismus 5 betätigt. Der Entriegelungsmechanismus ist an einem Gehäusebauteil 57 angeordnet. Er ist in der Fig. 4 dargestellt. Die Fig. 4 (a) zeigt den Grundzustand G und die Fig. 4 (b) den Betätigungszustand B.

[0043] Der Bowdenzug 3 ist an einem ersten offenen Ende 511 der Entriegelungswippe 51 festgelegt. An einem dem ersten offenen Ende 511 gegenüberliegenden zweiten offenen Ende 512 ist ein Stößel 52 dreh- und verschiebbar befestigt, beispielsweise mithilfe eines Langlochs. Der Stößel 52 ist in einem Führungselement 54 geführt, in dem er in und gegen eine Verschieberichtung 56 verschiebbar ist.

**[0044]** Die Entriegelungswippe 51 ist um einen Entriegelungsdrehpunkt 50 in und gegen eine Entriegelungsdrehrichtung 501 drehbar, der zwischen dem ersten und dem zweiten offenen Ende 511, 512 der Entriegelungswippe 51 angeordnet ist.

[0045] Beim Betätigen des Bowdenzugs 3 gegen die Zugrichtung 33 wird die Entriegelungswippe 51 in die Entriegelungsrichtung 501 gedreht, wobei sich das zweite offene Ende 512 der Entriegelungswippe 51 um den Drehpunkt 50 dreht. Dadurch wird der Stößel 52 in die Verschieberichtung 56, insbesondere gegen die Erstreckungsrichtung 73, verschoben. Sichtbar ist, dass auch das Drehen der Entriegelungswippe 51 in die Entriegelungsrichtung 501 gegen die Kraft einer Rückstellfeder 53 erfolgt.

**[0046]** Bei einem Zurückstellen des Bowdenzugs 3 wird die Entriegelungswippe 51 mit der Kraft der Rückstellfeder 53 gegen die Entriegelungsrichtung 501 gedreht, bis sie an einem Anschlag 55 anschlägt.

[0047] Mit dem Entriegelungsmechanismus 5 wird die Tür 11 an ihrem der Türachse 6 gegenüberliegenden En-

de angestoßen, um einen Schnappverschluss der Gerätetür 11 zu überwinden.

[0048] Fig. 3 zeigt den Öffnungsmechanismus 4 für die Tür 11, mit dem diese kontrolliert von dem geschlossenen Grundzustand G in den Betätigungszustand B verstellbar ist. Auch dieser ist an einem Gehäusebauteil 47 angeordnet. Er umfasst einen mittels einer Feder 41, insbesondere einer Druckfeder, betätigbaren Kolben 412, einen insbesondere hydraulischen Dämpfer 42, und einen Betätigungshebel 43. Der Kolben 412 ist in einer Führung 411 geführt, die hier zylindrisch ausgebildet ist. Der Kolben 412, der Dämpfer 42 und der Betätigungshebel 43 sind an einem Koppelelement 413 angeordnet. Der Betätigungshebel 43 ist an einem dem Drehgelenk 432 gegenüber liegenden offenen Ende 431 am Koppelelement 413 angeordnet. Dabei sind der Kolben 412 und der Dämpfer 42 parallel zueinander angeordnet.

[0049] Weiterhin umfasst der Öffnungsmechanismus 4 einen am Betätigungshebel 43 über eine Drehgelenk 432 befestigen Öffnungshebel 44. An einem dem Drehgelenk 432 gegenüberliegenden Ende des Öffnungshebels 44 bildet ein fixer Drehpunkt, beispielsweise eine Stift 60, des Öffnungshebels 44 die Schwenkachse 6 der Tür 11.

[0050] Der Öffnungsmechanismus 4 umfasst zudem eine Wippe 45, die durch Betätigen des Bowdenzugs 3 in Zugrichtung 33 um eine Wippenachse 450 in eine Wippenrichtung 451 drehbar ist. Dafür ist der Bowdenzug 3 an einem ersten Ende 452 der Wippe 45 befestigt. An einem dem ersten Ende 452 gegenüberliegenden zweiten Ende 453 der Wippe 45 ist ein Betätigungsmittel 46 wie beispielsweise ein gebogenes Drahtelement vorgesehen. Im Folgenden werden die Begriffe Betätigungsmittel 46 und Drahtelement synonym verwendet.

[0051] Im Betätigungshebel 44 ist eine Aussparung 49 vorgesehen, in die ein passgenaues Betätigungselement 14, beispielsweise eine Nase, eingreift. Das Betätigungselement 14 ist an der Tür 11 angebracht.

[0052] Fig. 3 (a) zeigt den Öffnungsmechanismus 4 im Grundzustand G. In diesem Zustand ist der von der Feder 41 betätigte Kolben 412 eingefahren. Zudem ist auch ein Dämpferkolben 422 des Dämpfers 42 eingefahren. Der Betätigungshebel 43 und der Öffnungshebel 44 sind nicht fluchtend zueinander angeordnet. Sondern sie sind beide gegenüber einer fiktiven Verbindungslinie, die das am Koppelelement 413 befestigte offene Ende 431 des Betätigungshebels 43 mit dem Drehpunkt 60 verbindet, jeweils leicht geneigt. Dabei liegt der Betätigungshebel 43 an einem Anschlag 433 an.

[0053] Bei Betätigung des Bowdenzugs 3 in Zugrichtung 33 wird die Wippe 45 in Wippendrehrichtung 451 gedreht. Dadurch wird das Drahtelement 46 gegen die Zugrichtung 33 bewegt. Dabei wird der Drehpunkt 432 gegen die Zugrichtung 33 gedrückt.

[0054] Der Öffnungsmechanismus 4 ist so ausgelegt, dass lediglich ein geringes Anheben des Drehpunktes 432 erforderlich ist, um den Betätigungshebel 44 aus dem Grundzustand G zu verstellen, so dass die Feder

41 den Ko	ben 412 betätigt. Dadurch wird das Koppele-		230	Erste Drehachse
lement 413	3 in eine Betätigungsrichtung 40 verschoben,		231	Erste Drehrichtung
wobei sich	das offene Ende 431 des Betätigungshebels		232	Erster Kreisbogen
	n Koppelelement 413 verschiebt. Gleichzeitig		233	Erstes offenes Ende
	ämpferkolben 422 des Dämpfers 42 auf Zug	5	234	Zweites offenes Ende
	d dämpft die Bewegung. Dabei wird das Dreh-		24	Zweiter Hebel
	entlang einer Kreisbahn 600 in Schwenkrich-		240	Zweite Drehachse
	n die Schwenkachse 6 verschwenkt.		241	Zweite Drehrichtung
•	adurch wird der Öffnungshebel 44 in die		242	Zweiter Kreisbogen
	chtung 61 um die Schwenkachse 6 ver-	10	243	Erstes offenes Ende
	Da die Tür 11 mit dem Betätigungselement 14	70	244	Zweites offenes Ende
	ffnungshebel 44 aufliegt, wird sie dabei eben-		25	Rückstellfeder
	Schwenkrichtung 61 um die Schwenkachse 6		26	Verbindungsstrebe
verschwen		45	27	Gehäusebauteil
	er Öffnungsmechanismus 4 ist zudem so aus-	15	28	Anschlag
	ss die Tür im Betätigungszustand um etwa 30°		291	Erste Seite
	ugsweise um etwa 40°, verschwenkt ist.		292	Zweite Seite
	a die Tür 11 mit dem Betätigungselement 14		3	Schalter, Seilzug, Bowdenzug
_	m Öffnungshebel 44 anliegt, kann sie manuell		31	Erstes Ende
_	ffnet werden. Durch das kontrollierte, mit dem	20	32	Zweites Ende
	2 gedämpfte Öffnen der Tür 11 beim Betätigen		33	Zugrichtung
derFußbe	tätigungsvorrichtung 2 um den definierten Öff-		4	Öffnungsmechanismus
nungswink	$\alpha$ fällt sie nicht gegen den Bediener und		40	Bewegungsrichtung
behindert i	hn nicht.		41	Feder, Druckfeder
[ <b>0058</b> ] D	as Zurückstellen des Öffnungsmechanismus	25	411	Führung, zylindrische Führung
4 ist durch	Schließen der Tür möglich, da das Betäti-		412	Federkolben
gungselem	nent 14 den Betätigungshebel 44 dabei gegen		413	Koppelelement
die Schenl	krichtung 61 um die Schwenkachse 6 drückt,		42	Dämpfer
bis der Bet	ätigungshebel 43 im Grundzustand G am An-		422	Dämpferkolben
schlag 433	3 anliegt.	30	43	Betätigungshebel
[ <b>0059</b> ] D	abei wird der Stößel 52 gegen die Entriege-		431	Hebellager
	ing 56 in den Grundzustand G zurück verscho-		432	Drehgelenk
_	e Entriegelungswippe 51 am Anschlag 55 an-		433	Anschlag
liegt. Dadu	urch wird die Entriegelungswippe 51 mit der		44	Öffnungshebel
_	raft der Rückstellfeder 53 gegen die Entriege-	35	45	Wippe
	ichtung 501 gedreht. Dabei zieht die Entrie-		450	Wippenachse
gelungswij	ope 51 des Entriegelungsmechanismus 5 den		451	Wippendrehrichtung
	g 3 gegen die Zugrichtung 33 zurück.		452	Erstes offenes Ende der Wippe
	adurch wird die Fußbetätigungsvorrichtung 2		453	Zweites offenes Ende der Wippe
	owdenzug 3 gegen die Zugrichtung 33 gezo-	40	46	Betätigungsmittel, gebogenes Drahtele-
	e wieder im Grundzustand G angeordnet ist.			ment
	die Rückstellkraft der Rückstellfeder 25 ge-		47	Gehäusebauteil
nutzt.	5		481, 482	Winkel
			49	Aussparung
Bezugsze	ichenliste	45	5	Entriegelungsmechanismus
			50	Entriegelungsdrehpunkt
[0061]			501	Entriegelungsdrehrichtung
[000.]			51	Entriegelungswippe
1	Reinigungsgerät, Geschirrspülmaschine		511	Erstes offenes Ende
11	Gerätetür	50	512	Zweites offenes Ende
12	Gerätekorpus		52	Stößel
13	Griff		53	Rückstellfeder
14	Betätigungselement, Nase		54	Führungselement
15	Sockelbereich		55	Anschlag
2	Fußbetätigungsvorrichtung	55	56	Verschieberichtung
21	Betätigungsfläche		57	Gehäusebauteil
22	Trittfläche		6	Türachse
22			00	Turadise

Drehpunkt, Stift

Erster Hebel

10

15

20

25

30

35

40

45

50

600	Öffnungskreisbogen
61	Türschwenkrichtung
71	Vertikale Richtung
72	Horizontale Richtung
73	Erstreckungsrichtung
G	Grundzustand

G Grundzustand
B Betätigungszustand
B0, B1 Betätigungsrichtung

b Breite der Geschirrspülmaschine

 $\begin{array}{ll} \alpha & & \hbox{Offnungswinkel} \\ \beta & & \hbox{Spitzer Winkel} \\ \Gamma & & \hbox{Neigungswinkel} \end{array}$ 

### Patentansprüche

- Fußbetätigungsvorrichtung (2) für ein Gerät, insbesondere für ein Reinigungsgerät (1), dadurch gekennzeichnet, dass die Fußbetätigungsvorrichtung (2) eine Betätigungsfläche (21) aufweist, die über mindestens ein Viergelenk verschwenkbar gelagert ist.
- 2. Fußbetätigungsvorrichtung (2) nach Anspruch 1, bei der die Betätigungsfläche (21) um eine horizontale Schwenkachse verschwenkbar gelagert ist.
- 3. Fußbetätigungsvorrichtung (2) nach Anspruch 1 oder 2, bei der das mindestens eine Viergelenk von einem ersten Hebel (23) und einem zweiten Hebel (24) gebildet ist, wobei die beiden Hebel (23, 24) jeweils mit einem Ende schwenkbar mit der Betätigungsfläche (21) verbunden sind und mit ihrem anderen Ende schwenkbar an einem Sockelbereich (15) des Geräts festgelegt sind.
- 4. Fußbetätigungsvorrichtung (2) nach Anspruch 3, bei der der erste Hebel (23) oberhalb des zweiten Hebels (24) mit der Betätigungsfläche (21) verbunden ist, wobei der erste Hebel (23) länger als der zweite Hebel (24) ist.
- 5. Fußbetätigungsvorrichtung (2) nach Anspruch 3 oder 4, bei der die Betätigungsfläche (21) nach oben über einen Anlenkpunkt, an dem der erste Hebel (23) an der Betätigungsfläche (21) angelenkt ist, hinaus ragt.
- **6.** Fußbetätigungsvorrichtung (2) nach einem der Ansprüche 1 bis 5, bei der jeweils ein Viergelenk an jeder Seite der Betätigungsfläche (21) vorgesehen ist.
- Fußbetätigungsvorrichtung (2) nach einem der Ansprüche 1 bis 6, bei der sich die Betätigungsfläche (21) über die im Wesentlichen gesamte Breite des Geräts oder dessen Sockelbereichs (15) erstreckt.

- 8. Fußbetätigungsvorrichtung (2) nach einem der Ansprüche 1 bis 7, bei der die Betätigungsfläche (21) zusammen mit einer sich unterhalb der Betätigungsfläche (21) angeordneten Trittfläche (22) eine Wippe bildet.
- Fußbetätigungsvorrichtung (2) nach Anspruch 8, bei der die Betätigungsfläche (21) und die Trittfläche (22) zueinander geneigt sind, wobei insbesondere die Trittfläche (22) in einem Grundzustand (G) senkrecht verläuft.
- Fußbetätigungsvorrichtung (2) nach Anspruch 8 oder 9, bei der die Betätigungsfläche (21) und die Trittfläche (22) zusammen eine Sockelblende des Geräts bilden.
- 11. Reinigungsgerät (1), insbesondere Geschirrspülmaschine oder Reinigungs- und Desinfektionsgerät, mit einer in einem Sockelbereich (15) des Reinigungsgeräts (1) angeordneten Fußbetätigungsvorrichtung (2) nach einem der vorhergehenden Ansprüche zum Öffnen einer Gerätetür (11) des Reinigungsgeräts (1).
- 12. Reinigungsgerät (1) nach Anspruch 11, dadurch gekennzeichnet, dass die Fußbetätigungsvorrichtung (2) mit einem Öffnungsmechanismus (4) gekoppelt ist, der einen auf die Gerätetür (11) wirkenden Kraftspeicher entriegelt und die Gerätetür (11) aktiv in eine vorbestimmte Öffnungsstellung bringt.
- 13. Reinigungsgerät (1) nach Anspruch 12, bei dem die vorbestimmte Öffnungsstellung etwa einer Verschwenkung der Gerätetür (11) um einen Öffnungswinkel von 30°-50°, vorzugsweise um etwa 40°, gegenüber dem Schließzustand der Gerätetür (11) entspricht.
- 14. Reinigungsgerät (1) nach Anspruch 12 oder 13, bei dem der Kraftspeicher eine Feder (41) ist, die zum Öffnen auf die Gerätetür (11) wirkt, wobei die Feder (41) vorzugsweise über ein Kniegelenk auf die Gerätetür (11) wirkt.
- 15. Reinigungsgerät (1) nach einem der Ansprüche 11 bis 14, bei dem die Fußbetätigungsvorrichtung (2) zudem auf einen Entrieglungsmechanismus (5) für die Gerätetür (11) wirkt, wodurch ein Schnappverschluss der Gerätetür (11) geöffnet wird.

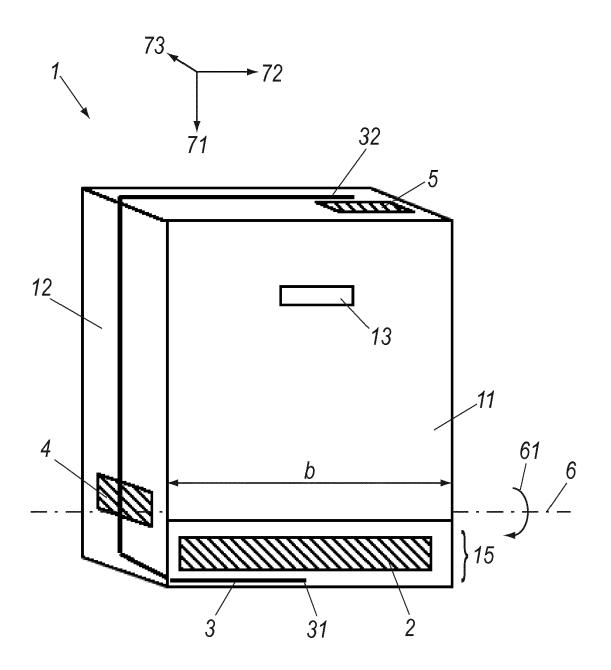


Fig. 1 (a)

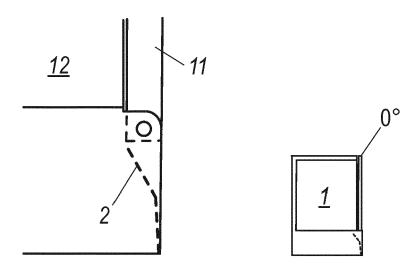


Fig. 1 (b)

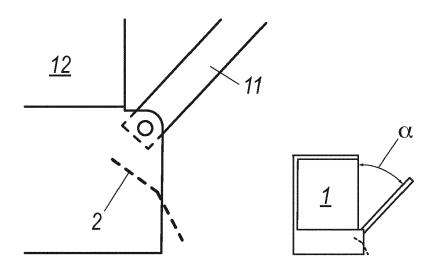


Fig. 1 (c)

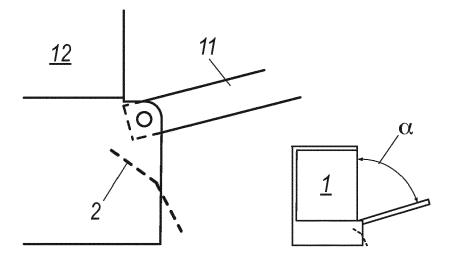
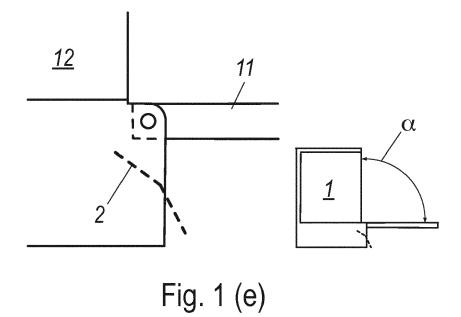
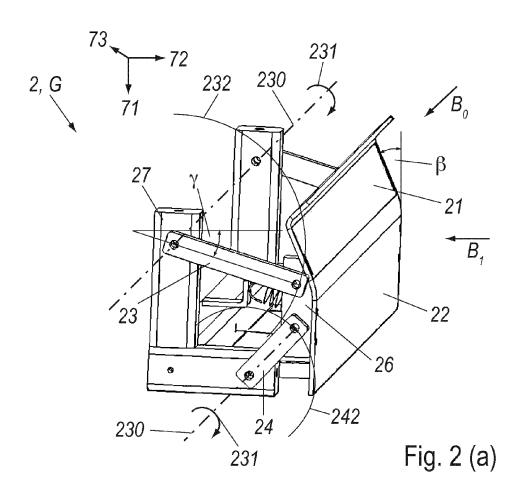
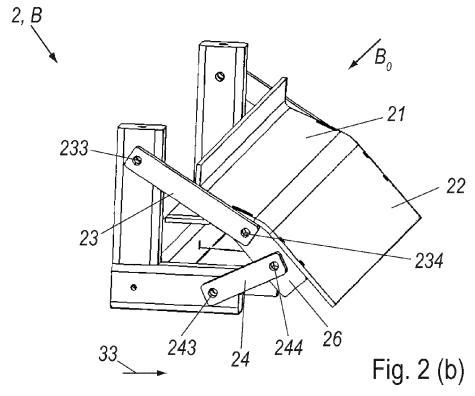


Fig. 1 (d)







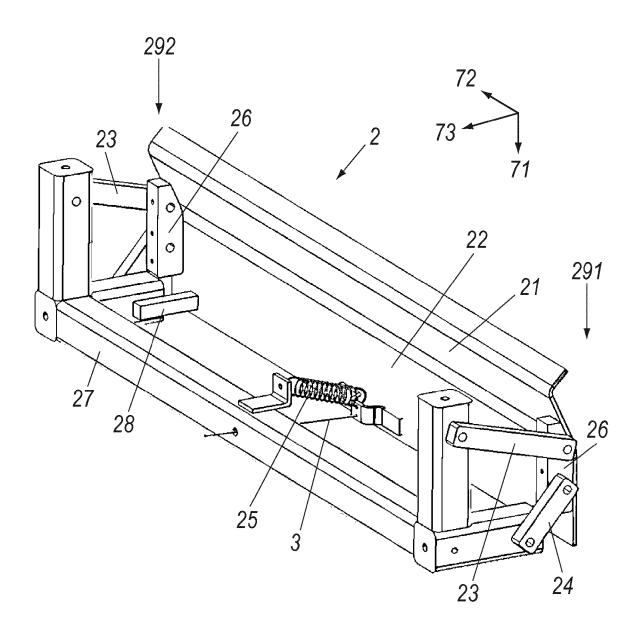
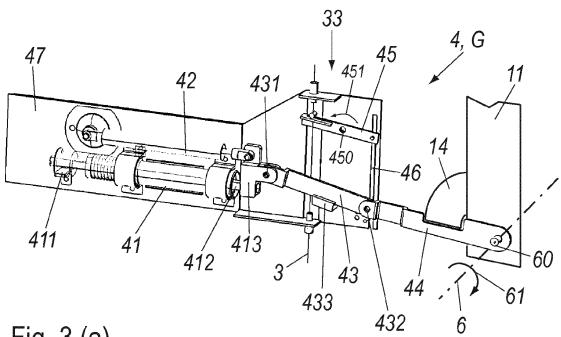
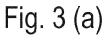
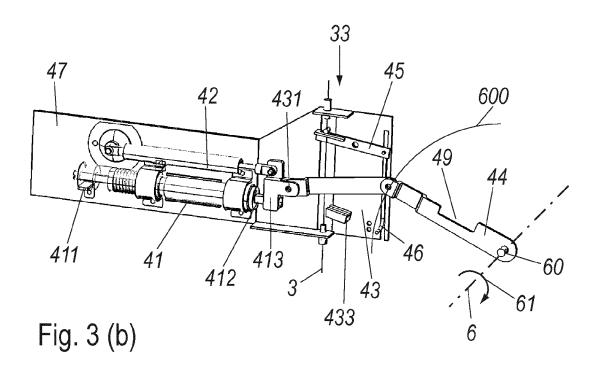
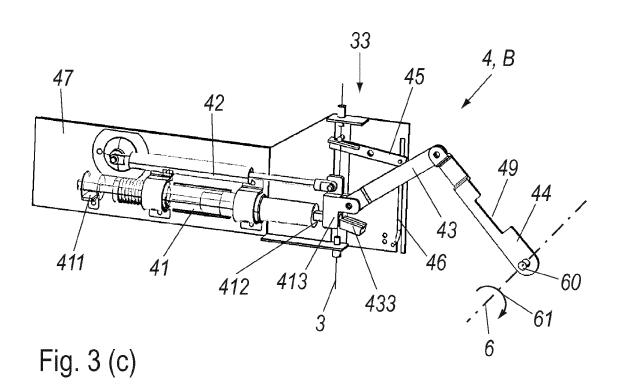


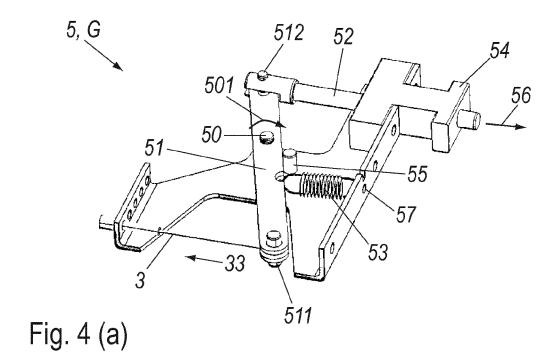
Fig. 2 (c)











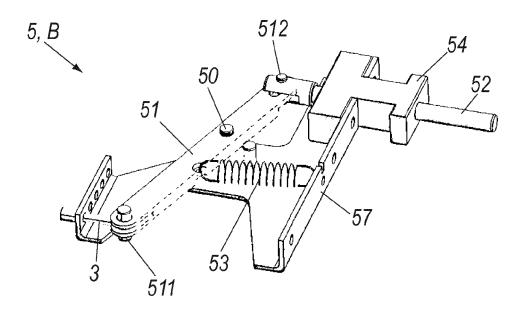


Fig. 4 (b)



## **EUROPÄISCHER RECHERCHENBERICHT**

Nummer der Anmeldung EP 15 17 3895

	EINSCHLÄGIGE		. Betrifft	I/I ADDIEW ATION DES
Kategorie	Kennzeichnung des Dokun der maßgebliche	nents mit Angabe, soweit erforderlich en Teile	, Betrifft Anspruch	KLASSIFIKATION DER ANMELDUNG (IPC)
X A		5])	1-8,10 9,11-15	INV. E05F13/00 E05F13/02 E05F11/54
X Y	Abbildungen 1-5 * US 3 183 050 A (HUE 11. Mai 1965 (1965- * Spalte 2, Zeile 7 Abbildungen 1-3 *		1,3,6-1; 11-15	ADD. A47L15/42 E05F1/10 E05F11/04
Х	US 5 067 368 A (ITA AL) 26. November 19	 KURA TADAKATSU [JP] E 191 (1991-11-26) 13 - Spalte 5, Zeile 3		LO
Х	5. September 2000 (	6 - Spalte 4, Zeile 1	, l	DEQUEDO: "FETE
Y	29. Oktober 1959 (1	ELE & CIE MASCHF [DE]) 959-10-29) - Seite 5, Zeile 4; 	11-15	RECHERCHIERTE SACHGEBIETE (IPC)  E05F A47L G05G H01H B23Q D05B
Der vo	rliegende Recherchenbericht wu  Recherchenort	rde für alle Patentansprüche erstellt  Abschlußdatum der Recherche		Prüfer
		9. November 20	15 Dá	
X : von Y : von ande	Den Haag  ATEGORIE DER GENANNTEN DOKI besonderer Bedeutung allein betrach besonderer Bedeutung in Verbindung eren Veröffentlichung derselben Kateg nologischer Hintergrund	JMENTE	zugrunde liegend tdokument, das jed neldedatum veröff dung angeführtes I Gründen angeführt	entlicht worden ist Ookument

# ANHANG ZUM EUROPÄISCHEN RECHERCHENBERICHT ÜBER DIE EUROPÄISCHE PATENTANMELDUNG NR.

EP 15 17 3895

5

In diesem Anhang sind die Mitglieder der Patentfamilien der im obengenannten europäischen Recherchenbericht angeführten Patentdokumente angegeben.
Die Angaben über die Familienmitglieder entsprechen dem Stand der Datei des Europäischen Patentamts am Diese Angaben dienen nur zur Unterrichtung und erfolgen ohne Gewähr.

09-11-2015

1	U

	Im Recherchenbericht angeführtes Patentdokum	ent	Datum der Veröffentlichung	Mitglied(er) der Datum der Patentfamilie Veröffentlichung
	FR 353861	Α	22-09-1905	KEINE
15	US 3183050	Α	11-05-1965	KEINE
	US 5067368	A	26-11-1991	JP H02172496 A 04-07-1990 US 5067368 A 26-11-1991
20	US 6112336	A	05-09-2000	CA 2242475 A1 08-01-2000 US 6112336 A 05-09-2000
	DE 1798843	U	29-10-1959 	KEINE

25

30

35

40

45

50

**EPO FORM P0461** 

55

Für nähere Einzelheiten zu diesem Anhang : siehe Amtsblatt des Europäischen Patentamts, Nr.12/82

## EP 2 963 220 A1

### IN DER BESCHREIBUNG AUFGEFÜHRTE DOKUMENTE

Diese Liste der vom Anmelder aufgeführten Dokumente wurde ausschließlich zur Information des Lesers aufgenommen und ist nicht Bestandteil des europäischen Patentdokumentes. Sie wurde mit größter Sorgfalt zusammengestellt; das EPA übernimmt jedoch keinerlei Haftung für etwaige Fehler oder Auslassungen.

## In der Beschreibung aufgeführte Patentdokumente

DE 4427122 A1 [0003]

DE 1865919 U1 [0004]