



(11) **EP 3 068 590 B8**

(12) **KORRIGIERTE EUROPÄISCHE PATENTSCHRIFT**

(15) Korrekturinformation:
Korrigierte Fassung Nr. 1 (W1 B1)
Korrekturen, siehe
Bibliographie INID code(s) 74

(51) Int Cl.:
B25J 9/04 ^(2006.01) **B25J 9/10** ^(2006.01)

(86) Internationale Anmeldenummer:
PCT/EP2014/002714

(48) Corrigendum ausgegeben am:
24.01.2018 Patentblatt 2018/04

(87) Internationale Veröffentlichungsnummer:
WO 2015/067334 (14.05.2015 Gazette 2015/19)

(45) Veröffentlichungstag und Bekanntmachung des
Hinweises auf die Patenterteilung:
06.12.2017 Patentblatt 2017/49

(21) Anmeldenummer: **14786606.5**

(22) Anmeldetag: **07.10.2014**

(54) **VORRICHTUNG NACH ART EINES KNICKARMROBOTERS**

ARTICULATED ARM ROBOT-TYPE DEVICE

DISPOSITIF DU TYPE ROBOT À BRAS ARTICULÉ

(84) Benannte Vertragsstaaten:
AL AT BE BG CH CY CZ DE DK EE ES FI FR GB
GR HR HU IE IS IT LI LT LU LV MC MK MT NL NO
PL PT RO RS SE SI SK SM TR

(30) Priorität: **11.11.2013 DE 102013018857**

(43) Veröffentlichungstag der Anmeldung:
21.09.2016 Patentblatt 2016/38

(73) Patentinhaber:
• **Fraunhofer-Gesellschaft zur Förderung der**
angewandten Forschung e.V.
80686 München (DE)
• **Universität Rostock**
18055 Rostock (DE)

(72) Erfinder:
• **WANNER, Martin Christoph**
18211 Nienhagen (DE)
• **KNY, Reinhart**
23968 Zierow (DE)
• **WOLLENBERG, Michael**
18107 Rostock (DE)
• **DRYBA, Steffen**
18198 Kritzmow (DE)

(56) Entgegenhaltungen:
DE-B4-112006 001 920 JP-A- S5 615 995
JP-A- S6 044 276 JP-A- S6 044 277
JP-A- S59 166 479 JP-U- S60 100 186

Anmerkung: Innerhalb von neun Monaten nach Bekanntmachung des Hinweises auf die Erteilung des europäischen Patents im Europäischen Patentblatt kann jedermann nach Maßgabe der Ausführungsordnung beim Europäischen Patentamt gegen dieses Patent Einspruch einlegen. Der Einspruch gilt erst als eingelegt, wenn die Einspruchsgebühr entrichtet worden ist. (Art. 99(1) Europäisches Patentübereinkommen).

EP 3 068 590 B8